

**О ПРИМЕНЕНИИ КОМПЛЕКСНОГО ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
В ТЕОРИИ ТРАНСВЕРСАЛЬНО-ИЗОТРОПНЫХ ОБОЛОЧЕК**

В последнее время большую популярность в теории оболочек приобрел комплексный метод В. В. Новожилова [1]. Использование этого метода в теории оболочек, базирующейся на гипотезах Кирхгофа — Лява, позволяет вдвое понизить порядок разрешающих уравнений и при исследовании целого ряда задач значительно сократить объем вычислительных работ при проведении числовых расчетов. В частности, преимущество этого метода раскрывается при решении широкого класса задач об упругом равновесии оболочек с разрезами (трещинами) [2—4]. В связи с внедрением в практику новых композиционных материалов широко применяются уточненные классические теории оболочек, в частности теория оболочек типа Тимошенко, основанная на базе сдвиговой модели. Естественно возникает вопрос о применении комплексного преобразования в рамках этой теории. Ниже на примере цилиндрической оболочки показано изменение структуры разрешающих уравнений в комплексной форме в случае сдвиговой модели по сравнению с моделью, базирующейся на гипотезах Кирхгофа — Лява.

Рассмотрим цилиндрическую оболочку толщиной $2h$, отнесенную к три-ортогональной системе координатных линий (α, β, γ) , являющихся соответственно линиями главных кривизн срединной поверхности и внешней нормалью к ней. Пусть оболочка находится под воздействием нормальной нагрузки q . За исходные примем уравнения технической теории трансверсально-изотропных оболочек в комплексных усилиях [5, 6]

$$\begin{aligned} \frac{\partial \tilde{N}_1}{\partial \alpha} + \frac{\partial \tilde{S}}{\partial \beta} = 0, \quad \frac{\partial \tilde{N}_2}{\partial \beta} + \frac{\partial \tilde{S}}{\partial \alpha} = 0, \quad \tilde{N}_2 - \frac{\partial \tilde{Q}_1}{\partial \alpha} - \frac{\partial \tilde{Q}_2}{\partial \beta} = Rq, \\ ic \frac{\partial \tilde{N}}{\partial \alpha} + \varepsilon \left[\frac{\partial \Pi_1}{\partial \alpha} + \frac{1-\nu}{2} \frac{\partial \Pi_{12}}{\partial \beta} \right] - R\tilde{Q}_1 = 0, \quad ic \frac{\partial \tilde{N}}{\partial \beta} + \\ + \varepsilon \left[\frac{\partial \Pi_2}{\partial \beta} + \frac{1-\nu}{2} \frac{\partial \Pi_{12}}{\partial \alpha} \right] - R\tilde{Q}_2 = 0, \end{aligned} \quad (1)$$

где

$$\begin{aligned} \Pi_1 = \frac{1}{R} \operatorname{Re} \left[\frac{\partial \tilde{Q}_1}{\partial \alpha} + \nu \frac{\partial \tilde{Q}_2}{\partial \beta} \right]; \quad \Pi_2 = \frac{1}{R} \operatorname{Re} \left[\frac{\partial \tilde{Q}_2}{\partial \beta} + \nu \frac{\partial \tilde{Q}_1}{\partial \alpha} \right]; \\ \Pi_{12} = \frac{1}{R} \operatorname{Re} \left[\frac{\partial \tilde{Q}_1}{\partial \beta} + \frac{\partial \tilde{Q}_2}{\partial \alpha} \right]; \quad c = \frac{h}{\sqrt{3(1-\nu^2)}}; \quad \varepsilon = \frac{h^2}{3k'(1-\nu^2)} \frac{E}{G'}; \end{aligned}$$

R — радиус срединной поверхности; E — модуль Юнга; ν — коэффициент Пуассона; G' — модуль сдвига в площадках, перпендикулярных срединной поверхности; k' — коэффициент сдвига; ε — параметр, характеризующий податливость трансверсально-изотропной оболочки на сдвиг.

Усилия и моменты выражаются следующим образом:

$$\begin{aligned} N_k = \operatorname{Re} \tilde{N}_k, \quad M_k = \operatorname{Re} \tilde{M}_k, \quad Q_k = \operatorname{Re} \tilde{Q}_k, \quad S = \operatorname{Re} \tilde{S}, \quad H = \operatorname{Re} \tilde{H}, \\ \tilde{M}_k = ic (\tilde{N}_j - \nu \tilde{N}_k) + \varepsilon \Pi_k (\tilde{Q}_j, \tilde{Q}_k), \\ \tilde{H} = -ic (\tilde{S} + \nu \tilde{S}) + \frac{\varepsilon(1-\nu)}{2} \Pi_{12} (\tilde{Q}_1, \tilde{Q}_2) \quad (k \neq j = 1, 2). \end{aligned} \quad (2)$$

Первые два уравнения (1) будут удовлетворены, если ввести комплексную функцию $\tilde{\Phi}$ по формулам

$$\tilde{N}_1 = -\frac{\partial^2}{\partial \beta^2} \tilde{\Phi}, \quad \tilde{N}_2 = -\frac{\partial^2}{\partial \alpha^2} \tilde{\Phi}, \quad \tilde{S} = \frac{\partial^2}{\partial \alpha \partial \beta} \tilde{\Phi}. \quad (3)$$

Продифференцировав четвертое уравнение системы (1) по α , а пятое по β и сложив их, получим

$$ic\nabla^2\tilde{N} - R(1 - \varepsilon R^{-2}\nabla^2\text{Re})\left(\frac{\partial\tilde{Q}_1}{\partial\alpha} + \frac{\partial\tilde{Q}_2}{\partial\beta}\right) = 0, \quad (4)$$

где $\tilde{N} = \tilde{N}_1 + \tilde{N}_2$; $\nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial\alpha^2} + \frac{\partial^2}{\partial\beta^2}$.

Действуя теперь оператором $1 - \varepsilon R^{-2}\nabla^2\text{Re}$ на третье уравнение системы (1) с учетом формул (3), (4), для определения функции $\tilde{\Phi}$ получаем разрешающее уравнение

$$\nabla^2\nabla^2\tilde{\Phi} + 2ib^2(1 - \varepsilon R^{-2}\nabla^2\text{Re})\frac{\partial^2\tilde{\Phi}}{\partial\alpha^2} = -2ib^2(1 - \varepsilon R^{-2}\nabla^2\text{Re})Rq. \quad (5)$$

Для дальнейшего упрощения системы (1) введем комплексную функцию $\tilde{\Omega}$, связанную с комплексными перерезывающими усилиями следующим образом:

$$\begin{aligned} \tilde{Q}_1 &= \frac{ic}{R}\frac{\partial\tilde{N}}{\partial\alpha} + \frac{\varepsilon}{R^2}\text{Re}\frac{\partial\tilde{N}_2}{\partial\alpha} + \frac{1}{R}\frac{\partial\tilde{\Omega}}{\partial\beta} - \frac{\varepsilon}{R}\frac{\partial q}{\partial\alpha}, \\ \tilde{Q}_2 &= \frac{ic}{R}\frac{\partial\tilde{N}}{\partial\beta} + \frac{\varepsilon}{R^2}\text{Re}\frac{\partial\tilde{N}_2}{\partial\beta} - \frac{1}{R}\frac{\partial\tilde{\Omega}}{\partial\alpha} - \frac{\varepsilon}{R}\frac{\partial q}{\partial\beta}. \end{aligned} \quad (6)$$

Подставляя выражения (6) в систему (1), после некоторых преобразований получаем, что третье уравнение с учетом (3) тождественно совпадает с (5), а два последних записываются в виде

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial\beta}(\nabla^2\tilde{\Omega} - k^2R^2\tilde{\Omega}) &= -\frac{2}{1-\nu}\left[-c\frac{\partial}{\partial\alpha}\nabla^2\text{Im}\tilde{N} + \frac{\varepsilon}{R}\frac{\partial}{\partial\alpha}\nabla^2\text{Re}\tilde{N}_2 - \right. \\ &\quad \left. - \varepsilon\nabla^2\frac{\partial q}{\partial\alpha} - R\frac{\partial}{\partial\alpha}\text{Re}\tilde{N}_2 + R^2\frac{\partial q}{\partial\alpha}\right], \\ \frac{\partial}{\partial\alpha}(\nabla^2\tilde{\Omega} - k^2R^2\tilde{\Omega}) &= \frac{2}{1-\nu}\left[-c\frac{\partial}{\partial\beta}\nabla^2\text{Im}\tilde{N} + \frac{\varepsilon}{R}\frac{\partial}{\partial\beta}\nabla^2\text{Re}\tilde{N}_2 - \right. \\ &\quad \left. - \varepsilon\nabla^2\frac{\partial q}{\partial\beta} - R\frac{\partial}{\partial\beta}\text{Re}\tilde{N}_2 + R^2\frac{\partial q}{\partial\beta}\right], \end{aligned} \quad (7)$$

где $\tilde{\Omega} = \text{Re}\tilde{\Omega}$; $k^2 = \frac{2}{(1-\nu)\varepsilon}$.

На основании выражения (7) заключаем, что $\tilde{\Omega}$ — вещественная функция.

Таким образом, задача об определении напряженно-деформированного состояния трансверсально-изотропной круговой цилиндрической оболочки свелась к отысканию комплексной функции $\tilde{\Phi}$ и вещественной $\tilde{\Omega}$, удовлетворяющих уравнениям

$$\begin{aligned} \nabla^2\nabla^2\tilde{\Phi} + 2ib^2(1 - \varepsilon R^{-2}\nabla^2\text{Re})\frac{\partial^2\tilde{\Phi}}{\partial\alpha^2} &= -2ib^2(1 - \varepsilon R^{-2}\nabla^2\text{Re})Rq, \\ \nabla^2(\nabla^2\tilde{\Omega} - k^2R^2\tilde{\Omega}) &= 0. \end{aligned} \quad (8)$$

При этом усилия и моменты определяются через разрешающие функции по формулам

$$\begin{aligned} N_1 &= -\frac{\partial^2}{\partial\beta^2}\text{Re}\tilde{\Phi}, \quad N_2 = -\frac{\partial^2}{\partial\alpha^2}\text{Re}\tilde{\Phi}, \quad S = \frac{\partial^2}{\partial\alpha\partial\beta}\text{Re}\tilde{\Phi}, \\ Q_1 &= \frac{c}{R}\frac{\partial}{\partial\alpha}\nabla^2\text{Im}\tilde{\Phi} - \frac{\varepsilon}{R^2}\frac{\partial^3}{\partial\alpha^3}\text{Re}\tilde{\Phi} + \frac{1}{R}\frac{\partial\tilde{\Omega}}{\partial\beta} - \frac{\varepsilon}{R}\frac{\partial q}{\partial\alpha}, \\ Q_2 &= \frac{c}{R}\frac{\partial}{\partial\beta}\nabla^2\text{Im}\tilde{\Phi} - \frac{\varepsilon}{R^2}\frac{\partial^3}{\partial\beta\partial\alpha^2}\text{Re}\tilde{\Phi} - \frac{1}{R}\frac{\partial\tilde{\Omega}}{\partial\alpha} - \frac{\varepsilon}{R}\frac{\partial q}{\partial\beta}, \end{aligned} \quad (9)$$

$$M_1 = c\Delta_1 \operatorname{Im} \tilde{\Phi} + \frac{\varepsilon}{R^2} \left[c\Delta_1 \nabla^2 \operatorname{Im} \tilde{\Phi} - \frac{\varepsilon}{R} \left(\frac{\partial^4}{\partial \alpha^4} + \nu \frac{\partial^4}{\partial \alpha^2 \partial \beta^2} \right) \operatorname{Re} \tilde{\Phi} + \right. \\ \left. + (1 - \nu) \frac{\partial^2 \Omega}{\partial \alpha \partial \beta} - \varepsilon \Delta_1 q \right],$$

$$M_2 = c\Delta_2 \operatorname{Im} \tilde{\Phi} + \frac{\varepsilon}{R^2} \left[c\Delta_2 \nabla^2 \operatorname{Im} \tilde{\Phi} - \frac{\varepsilon}{R} \left(\frac{\partial^4}{\partial \alpha^2 \partial \beta^2} + \nu \frac{\partial^4}{\partial \alpha^4} \right) \operatorname{Re} \tilde{\Phi} - \right. \\ \left. - (1 - \nu) \frac{\partial^2 \Omega}{\partial \alpha \partial \beta} - \varepsilon \Delta_2 q \right],$$

$$H = c(1 - \nu) \frac{\partial^2}{\partial \alpha \partial \beta} \operatorname{Im} \tilde{\Phi} + \frac{\varepsilon(1 - \nu)}{R^2} \left[c\nabla^2 \frac{\partial^2}{\partial \alpha \partial \beta} \operatorname{Im} \tilde{\Phi} - \right. \\ \left. - \frac{\varepsilon}{R} \frac{\partial^2}{\partial \alpha^3 \partial \beta} \operatorname{Re} \tilde{\Phi} - \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2}{\partial \alpha^2} - \frac{\partial^2}{\partial \beta^2} \right) \Omega - \varepsilon \frac{\partial^2 q}{\partial \alpha \partial \beta} \right],$$

$$\text{где } \Delta_1 = \frac{\partial^2}{\partial \alpha^2} + \nu \frac{\partial^2}{\partial \beta^2}; \Delta_2 = \nu \frac{\partial^2}{\partial \alpha^2} + \frac{\partial^2}{\partial \beta^2}.$$

Как видно из уравнений (8), в случае теории оболочек, базирующейся на сдвиговой модели, в отличие от классической теории, кроме наличия в системе второго уравнения для определения функции Ω , изменилось также однородное уравнение для определения комплексной функции $\tilde{\Phi}$. Наличие в нем выражения $2ib^2\varepsilon R^{-2}\nabla^2 \operatorname{Re} \frac{\partial^2}{\partial \alpha^2} \tilde{\Phi}$ существенно изменяет структуру разрешающего уравнения и его решений в различных диапазонах изменения параметра ε . Пренебрежение этим выражением в первом уравнении системы (8) может привести к значительным погрешностям.

В качестве примера рассмотрим замкнутую полубесконечную цилиндрическую трансверсально-изотропную оболочку, нагруженную на торце равномерно распределенными изгибающими моментами M_0 , геререзывающими силами Q_0 и свободную от напряжений на бесконечности. В этом случае, используя соотношения между усилиями — моментами и перемещениями [5], после некоторых преобразований систему уравнений (8) приводим к разрешающему уравнению на функцию прогиба w :

$$\frac{d^4 w}{d\alpha^4} - 2g^2 \frac{d^2 w}{d\alpha^2} + \lambda^4 w = 0, \quad (10)$$

где

$$2g^2 = \varepsilon/c^2, \quad \lambda^4 = R^2/c^2; \quad q = 0.$$

Решение уравнения (10), ограниченное на бесконечности, представим в виде

$$w = e^{-s\alpha} (C_1 \cos r\alpha + C_2 \sin r\alpha) \text{ при } g^2 < \lambda^2,$$

$$w = e^{-s_1\alpha} C_1 + C_2 e^{-s_2\alpha} \text{ при } g^2 > \lambda^2,$$

$$w = e^{-s_3\alpha} (C_1 + \alpha C_2) \text{ при } g^2 = \lambda^2.$$

$$\text{Здесь } s_1 = \sqrt{g^2 + \sqrt{g^4 + \lambda^4}}; \quad s_2 = \sqrt{g^2 - \sqrt{g^4 + \lambda^4}}; \quad s = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{\lambda^2 + g^2};$$

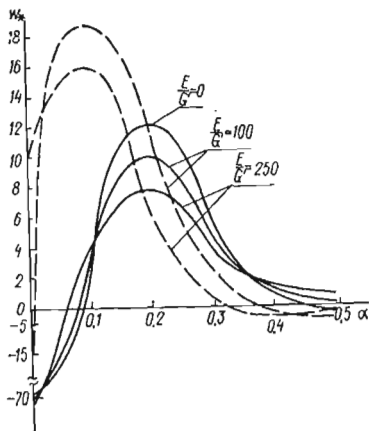
$$r = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{\lambda^2 - g^2}; \quad s_3 = g.$$

Постоянные C_1, C_2 определяем из условий на торце оболочки $\alpha = 0$:

$$\frac{D}{R^3} \left(\frac{d^3 w}{d\alpha^3} - 2g^2 \frac{dw}{d\alpha} \right) = -Q_0, \quad \frac{D}{R^2} \left(\frac{d^2 w}{d\alpha^2} - 2g^2 w \right) = -M_0, \quad D = \\ = \frac{2Eh^3}{3(1-\nu^2)}. \quad (11)$$

При $g^2 < \lambda^2$ имеем

$$C_1 = -\frac{\lambda^2 + 2sk_0}{\lambda^4}, \quad C_2 = \frac{\lambda^2 s + g^2 k_0}{r\lambda^4}, \quad k_0 = \frac{RQ_0}{M_0}.$$



Для различных значений параметра $\frac{E}{G}$ вычислены прогибы оболочки w . На рисунке сплошными линиями изображены безразмерные прогибы $w^* = w \frac{R^2}{M_0 D}$, вычисленные на основании решения уравнения (10), штриховыми — соответствующие прогибы в случае, когда в уравнении (10) опущено выражение $2g^2 \frac{d^2 w}{d\alpha^2}$ или в системе (8) выражение $2ib^2 \varepsilon R^{-2} \nabla^2 \operatorname{Re} \frac{\partial^2 \tilde{\Phi}}{\partial \alpha^2}$. Как видно из графиков, при определенных значениях параметра $\frac{E}{G}$ пренебрежение указанными величинами приводит к существенным погрешностям и поэтому недопустимо.

1. Новожилов В. В. Теория тонких оболочек. — Л.: Судпромгиз, 1962. — 430 с.
2. Осадчук В. А., Ярмошук И. С. Упругое равновесие замкнутой цилиндрической оболочки с системой периодически расположенных параллельных трещин. — В кн.: Физико-механические поля в деформируемых средах. Киев: Наук. думка, 1978, с. 51—58.
3. Осадчук В. А., Костенко И. С. Напряженное состояние пологой цилиндрической оболочки с бесконечным рядом параллельных трещин при симметричной нагрузке. — ФХММ, 1979, № 1, с. 33—38.
4. Осадчук В. А. Термоупругое равновесие замкнутой цилиндрической оболочки с поперечной трещиной, на берегах которой задана температура. — В кн.: Термомеханические процессы в кусочно-однородных элементах конструкций. Киев: Наук. думка, 1978, с. 132—140.
5. Пелех Б. Л. Теория оболочек с конечной сдвиговой жесткостью. — Киев: Наук. думка, 1973. — 248 с.
6. Пелех Б. Л., Лунь Е. М. Статико-геометрическая аналогия и метод комплексного преобразования в теории упругих оболочек типа Тимошенко. — Докл. АН СССР, 1970, 192, № 6, с. 1239—1240.

Институт прикладных проблем механики и математики АН УССР

Поступила в редколлегию
21.02.79

УДК 539.377

Г. Л. Мартынович, С. И. Кибальникова

ОБ ОДНОМ МЕТОДЕ ОПРЕДЕЛЕНИЯ ТЕМПЕРАТУРНЫХ НАПРЯЖЕНИЙ В ПРЯМОЛИНЕЙНО-АНИЗОТРОПНОМ ТЕЛЕ С КРИВОЛИНЕЙНЫМ ОТВЕРСТИЕМ

Рассмотрим плоскую задачу стационарной термоупругости для однородного прямолинейно-анизотропного (относительно упругих и тепловых свойств) тела с некруговой цилиндрической полостью, подверженного тепловому воздействию. Тело отнесено к прямоугольной системе координат $Oxuz$. Координатная плоскость xOy совмещена с поперечным сечением длинного призматического тела или со срединной плоскостью тонкой пластинки с теплоизолированными торцевыми поверхностями. Внешняя граница призматического тела может быть свободной или неподвижно закрепленной.

Пусть нормальное сечение призматического тела (или срединная плоскость пластинки) занимает область S с отверстием, ограниченным простым замкнутым контуром L , который описывается уравнением

$$x + iy = R \left(e^{i\theta} + \sum_{k=1}^N C_k e^{-ik\theta} \right) \left(\sum_{k=1}^N k |C_k| < 1 \right). \quad (1)$$