

сил на напряженное состояние электропроводного тела с краевой дислокацией Вольтера пренебрежимо мало.

Наличие дислокаций в металле увеличивает электрическое сопротивление. При равномерном распределении дислокаций, линии которых параллельны оси  $z$ , а вектор Бюргера направленный по оси  $x$ , главные компоненты тензора сопротивления  $\hat{R}$ , созданного дислокациями, определяются формулами [3, 6]

$$R_{xx} = \frac{9}{32} \frac{\pi^2 m_0^2 N}{\hbar^3 q_0^2 k_f^6} \int_0^{2k_f} k^2 |f(k)|^2 dk, \quad R_{yy} = 3R_{xx}, \quad R_{zz} = 0, \quad (14)$$

где  $f(k) \sin \theta$  — преобразование Фурье от функции  $\frac{2}{3} \left( e - \frac{\omega}{q_0 n_0} \right) \xi_0$ ;  $m_0$  — эффективная масса электрона;  $q_0$  — заряд электрона;  $k_f$  — волновой вектор электрона на поверхности Ферми;  $\hbar$  — постоянная Планка;  $n_0$ ,  $\xi_0$  — соответственно плотность электронов проводимости и энергия Ферми в электропроводном теле без дислокаций;  $N$  — количество дислокационных линий, пересекающих перпендикулярную им единичную площадку.

В предположении, что дислокации не взаимодействуют между собой, используя выражения (1), (10), (11), из формул (14) находим

$$R_{xx} = \frac{9}{4} \frac{\pi^2 \hbar}{q_0^2 k_f} \left( \frac{b_0 G}{3K + 4G} \right)^2 \left[ \left( 1 - \frac{\beta K}{n_0 q_0} \right)^2 + \right. \\ \left. + \frac{\beta K}{n_0 q_0} \frac{\epsilon_c}{k_f} \left( 1 - \frac{3}{4} \frac{\beta K}{n_0 q_0} \right) \operatorname{arctg} \frac{2k_f}{\epsilon_c} + \left( \frac{\beta K}{n_0 q_0} \right)^2 \frac{1}{2 \left( 1 + \left( \frac{2k_f}{\epsilon_c} \right)^2 \right)} \right]. \quad (15)$$

Для меди  $\left( k_f = 1,53 \cdot 10^{10} \frac{1}{\text{м}}, n_0 = 10^{28} \frac{1}{\text{м}^3} \right)$  при  $N = 10^{15} \frac{1}{\text{м}^2}$   $R_{xx} \approx \approx 3 \cdot 10^{-12}$  Ом  $\cdot$  м, что согласуется с результатом, приведенным в работе [3]. При этом учет влияния объемного заряда на изменение электрического сопротивления составляет около процента.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Бурак Я. И., Галапац Б. П., Гнидец Б. М. Влияние деформации на перераспределение свободного электричества в тонких оболочках. — ФХММ, 1972, № 2, с. 57—62.
2. Гнидец Б. М. Определение равновесного состояния деформируемого электропроводного твердого раствора. — Мат. методы и физ.-мех. поля, 1975, вып. 3, с. 76—82.
3. Займан Дж. Электроны и фононы. М., Изд-во иностр. лит., 1962. 488 с.
4. Підстригає Я. С., Бурак Я. Я. Деякі аспекти побудови нових моделей механіки твердого тіла з врахуванням електромагнітних процесів. — Вісн. АН УРСР, 1970, № 12, с. 18—26.
5. Эшлби Дж. Континуальная теория дислокаций. М., Изд-во иностр. лит., 1963. 248 с.
6. Pfeleiderer H. Lineare Elastizitätstheorie und Thomas — Fermi-Modell bei Eigenspannungen in Metallen. — Phys. Stat. Sol., 1962, N 2, S. 1524—1538.

Львовский филиал математической  
физики Института математики  
АН УССР

Поступила в редколлегию  
15.VII 1975 г.

УДК 539.377

Я. М. Кизыма, Б. С. Окрепкий

#### ОСЕСИММЕТРИЧНАЯ КОНТАКТНАЯ ЗАДАЧА ТЕРМОУПРУГОСТИ ДЛЯ ПОЛУПРОСТРАНСТВА И ЦИЛИНДРА

В работах [1—3] решена осесимметричная задача теории упругости о давлении упругого цилиндра на полупространство в случае изотропных и трансверсально-изотропных материалов. Предложенный способ решения

можно обобщить на температурные и термоупругие задачи для системы тел цилиндр — полупространство. Рассмотрим применение данного способа для некоторых частных случаев задания условий теплообмена, представляющих теоретический и практический интерес.

Пусть цилиндр и полупространство, изготовленные из разных изотропных материалов, находятся в тепловом контакте по одному из оснований цилиндра. Предположим, что к свободному торцу цилиндра приложена постоянная температура  $T_0$ , и рассмотрим следующие виды граничных температурных условий на боковой поверхности цилиндра и полупространства; 1) боковая поверхность цилиндра теплоизолирована, а поверхность полупространства поддерживается при нулевой температуре; 2) боковая поверхность цилиндра и поверхность полупространства теплоизолированы; 3) боковая поверхность цилиндра и поверхность полупространства поддерживаются при постоянной нулевой температуре.

Отнесем рассматриваемую систему тел к цилиндрической системе координат, плоскость  $z = 0$  которой совпадает с поверхностью полупространства, а ось  $Oz$  направлена по оси симметрии цилиндра. Все величины, относящиеся к полупространству, будем обозначать верхним индексом «1», а аналогичные величины для цилиндра оставлять без индексов. Такая постановка задачи приводит к следующим условиям теплообмена. В первом случае при  $z = 0$

$$T = T^1, \quad \lambda_z \frac{\partial T}{\partial z} = \lambda_z^1 \frac{\partial T^1}{\partial z} \quad (0 \leq r \leq R), \quad (1)$$

при  $z = L$

$$T^1 = 0 \quad (R \leq r \leq \infty), \quad (2)$$

при  $r = R$

$$T = T_0 \quad (0 \leq r \leq R), \quad (3)$$

$$\frac{\partial T}{\partial r} = 0 \quad (0 \leq z \leq L). \quad (4)$$

Во втором случае условия (1), (3), (4) остаются без изменения, а вместо выражения (2) получаем

$$\frac{\partial T}{\partial z} = 0 \quad (R \leq r \leq \infty). \quad (5)$$

В третьем случае условия (1) — (3) остаются без изменения, а вместо формулы (4) получаем

$$T = 0 \quad (0 \leq z \leq L). \quad (6)$$

Здесь  $\lambda_z, \lambda_z^1$  — коэффициенты теплопроводности в направлении оси  $Oz$ .

Как известно [4], в осесимметричном случае изотропного тела термоупругий потенциал  $\varphi$  и температурное поле  $T$  определяются из уравнений

$$\nabla^2 \varphi = \frac{1 + \sigma}{1 - \sigma} \alpha_T T, \quad \nabla^2 T = 0, \quad (7)$$

а температурные напряжения и смещения выражаются через  $\varphi$  по формулам

$$\begin{aligned} u_z^{(T)} &= \frac{\partial \varphi}{\partial z}, \quad \sigma_z^{(T)} = -2\mu \left( \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} \right), \\ \tau_{rz}^{(T)} &= 2\mu \frac{\partial^2 \varphi}{\partial r \partial z}, \quad \sigma_r^{(T)} = -2\mu \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} \right), \end{aligned} \quad (8)$$

где  $\alpha_T$  — коэффициент линейного температурного расширения;  $\mu, \sigma$  — соответственно модуль сдвига и коэффициент Пуассона.

Для определения температурного поля в полупространстве вводим трансформанту Ханкеля функции  $T(r, z)$  нулевого порядка:

$$\bar{T}^1(\xi, z) = \int_0^\infty r T^1(r, z) J_0(\xi, r) dr, \quad (9)$$

с помощью которой согласно второму уравнению (7) и с учетом ограниченности при  $z \rightarrow -\infty$  находим выражение для функции  $T^1$  через одну произвольную функцию  $F_1(\eta)$ :

$$T^1(r, z) = \int_0^{\infty} F_1(\eta) J_0(\eta\rho) e^{\eta z} d\eta, \quad (10)$$

где  $\rho = r/R$ ,  $\xi = z/R$  — безразмерные параметры;  $J_0(\eta\rho)$  — функция Бесселя первого рода действительного аргумента.

Температурное поле в цилиндре находим методом Фурье с добавлением некоторого элементарного решения. Окончательно общее решение имеет вид

$$T(r, z) = A_0 z + B_0 + D_0(r^2 - 2z^2) + \sum_{k=1}^{\infty} J_0(\lambda_k \rho) [A_k \operatorname{sh} \lambda_k z + B_k \operatorname{ch} \lambda_k z] + \sum_{k=1}^{\infty} I_0(\gamma_k r) (C_k \sin \gamma_k z + D_k \cos \gamma_k z), \quad (11)$$

где  $A_k, B_k, C_k, D_k$  — произвольные постоянные;  $I_0(\gamma_k r)$  — функция Бесселя первого рода мнимого аргумента.

Рассмотрим первый случай условий теплообмена. Они удовлетворяются, если положить  $C_k = 0, D_k = 0$ . Удовлетворив условию (4), получим  $\lambda_k = \mu_k/R$ , где  $\mu_k$  — корни уравнения  $J_1(\mu) = 0$ . Условие (3) с учетом ортогональности функции Бесселя дает соотношения, связывающие постоянные  $A_k$  и  $B_k$ , после чего температурное поле в цилиндре определяется бесконечной системой некоторых постоянных  $C_k^{(1)}$  по формуле

$$T = T_0 \left\{ 1 + C_0^{(1)} \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z} (\xi - l) - \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{C_k^{(1)} J_0(\mu_k \rho) \operatorname{sh} \mu_k (l - \xi)}{\operatorname{ch} \mu_k l} \right\}. \quad (12)$$

Удовлетворив условиям (1), (2), получим соотношения, связывающие постоянные  $C_k^{(1)}$  и функцию  $F_1(\eta)$ :

$$\begin{aligned} \text{а) } \int_0^{\infty} \eta F_1(\eta) J_0(\eta\rho) d\eta &= \left[ C_0^{(1)} + \sum_{k=1}^{\infty} \mu_k C_k^{(1)} J_0(\mu_k \rho) \right] \quad (\rho < 1), \\ \text{б) } \int_0^{\infty} F_1(\eta) J_0(\eta\rho) d\eta &= 0 \quad (\rho > 1), \\ \text{в) } \int_0^{\infty} F_1(\eta) J_0(\eta\rho) d\eta &= T_0 \left[ 1 - C_0^{(1)} \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z} - \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z} \sum_{k=1}^{\infty} C_k^{(1)} J_0(\mu_k \rho) \operatorname{th} \mu_k l \right] \\ &\quad (\rho < 1), \end{aligned} \quad (13)$$

где  $l = L/R$ .

Соотношения «а» и «б» формул (13) рассмотрим как парные интегральные уравнения относительно функции  $F_1(\eta)$ . Решение их получаем согласно формуле обращения [5]

$$F_1(\eta) = \frac{2}{\pi} C_0^{(1)} \frac{1}{\eta} \left( \frac{\sin \eta}{\eta} - \cos \eta \right) + \frac{2}{\pi} \sum_{k=1}^{\infty} \mu_k C_k^{(1)} \int_0^1 \sin \eta y \sin \mu_k y dy. \quad (14)$$

Соотношение «в» умножаем последовательно на  $\rho$  и  $\rho J_0(\mu_n \rho)$ , интегрируем в пределах от 0 до 1 с учетом ортогональности функций Бесселя и находим некоторые соотношения между  $F_1(\eta)$  и  $C_k^{(1)}$ . Подставляя в них значение  $F_1(\eta)$  (14), после некоторых преобразований для определения постоянных  $C_k^{(1)}$  получаем бесконечную систему линейных алгебраических уравнений

$$a_k^{(1)} C_k^{(1)} + \sum_{n=0}^{\infty} a_{kn}^{(1)} C_n^{(1)} = \alpha_k^{(1)} \quad (k = 0, 1, 2, \dots). \quad (15)$$

Здесь

$$\begin{aligned}
 a_{00}^{(1)} &= 1/3, \quad a_{00}^{(1)} = \frac{\pi}{4} l \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z}, \quad \alpha_0^{(1)} = \frac{\pi}{4}, \quad \alpha_m^{(1)} = 0; \\
 a_m^{(1)} &= \frac{\pi}{4} \mu_m \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z} \operatorname{th} \mu_m l, \quad a_{0m} = a_{s0} = \frac{1}{\mu_m} \left( \frac{\sin \mu_m}{\mu_m} - \cos \mu_m \right); \quad (16) \\
 a_{ms}^{(1)} &= \frac{\mu_s \sin \mu_m \cos \mu_s - \mu_m \sin \mu_s \cos \mu_m}{\mu_m^2 - \mu_s^2} \quad (m, s = 1, 2, 3, \dots).
 \end{aligned}$$

Определив постоянные  $C_k^{(1)}$  из системы (15), температурное поле в цилиндре и полупространстве находим соответственно по формулам (12) и (10) с учетом (14).

Термоупругий потенциал  $\varphi$  определяем из первого уравнения (7), частное решение которого берем в виде

$$\begin{aligned}
 \varphi^1 &= \frac{1 + \sigma^1}{2(1 - \sigma^1)} \alpha_T \xi \int_0^\infty \eta^{-1} F_1(\eta) J_0(\eta \rho) e^{\eta \xi} d\eta, \quad (17) \\
 \varphi &= \frac{T_0 R^2 C_0^{(1)} \alpha_T}{6} \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z} \xi^3 + T_0 \alpha_T R^2 \left[ 1 - \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z} C_0^{(1)} \rho^2 + \right. \\
 &\quad \left. + \frac{1 + \sigma}{2(1 - \sigma)} \alpha_T T_0 \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z} \xi \sum_{k=1}^\infty \frac{C_k^{(1)} J_0(\mu_k \rho) \operatorname{ch} \mu_k (l - \xi)}{\mu_k} \right]. \quad (18)
 \end{aligned}$$

По известным термоупругим потенциалам компоненты напряжений и смещений вычисляются согласно формулам (8) дифференцированием.

Во втором случае условий теплообмена решение задачи строим аналогично. В конечном итоге задача сводится к определению некоторых постоянных  $C_k^{(2)}$  из бесконечной системы линейных алгебраических уравнений вида (15). Температурное поле в полупространстве определяется по формуле (10), если вместо функции  $F_1(\eta)$  подставить функцию  $F_2(\eta)$ , которая имеет вид

$$F_2(\eta) = \frac{2}{\pi} T_0 [1 - C_0^{(2)}] \frac{\sin \eta}{\eta} - \frac{2}{\pi} \sum_{k=1}^\infty C_k^{(2)} \int_0^\infty \cos \eta y \cos \mu_k y dy, \quad (19)$$

а в цилиндре — согласно формуле (12), если заменить  $C_k^{(1)}$  на  $C_k^{(2)}$ . При этом  $C_0^{(1)}$  заменяется на  $C_0^{(2)} \frac{\lambda_z}{\lambda_z^1}$  и  $C_m^{(1)}$  на  $C_m^{(2)} \frac{\lambda_z}{\lambda_z^1} \operatorname{cth} \mu_k l$  ( $m = 1, 2, 3, \dots$ ).

Третий вид условий теплообмена математически сложнее предыдущих. В этом случае можно только положить  $C_k = 0$ , а остальные определяются из граничных условий и условий сопряжения. Окончательно задача сводится к определению двух бесконечных систем постоянных  $C_k^{(3)}$ ,  $C_k^{(4)}$  из двух взаимосвязанных бесконечных систем линейных алгебраических уравнений

$$\begin{aligned}
 a_k^{(3)} C_k^{(3)} + a_k^{(4)} C_k^{(4)} + \sum_{n=0}^\infty a_{kn}^{(3)} C_n^{(3)} + \sum_{n=0}^\infty a_{kn}^{(4)} C_n^{(4)} &= \alpha_k^{(3)}, \\
 a_k^{(5)} C_k^{(3)} + a_k^{(4)} C_k^{(4)} + \sum_{n=0}^\infty a_{kn}^{(5)} C_n^{(3)} + \sum_{n=0}^\infty a_{kn}^{(4)} C_n^{(4)} &= \alpha_k^{(4)} \quad (k = 0, 1, 2, \dots). \quad (20)
 \end{aligned}$$

Коэффициенты  $a_k^{(i)}$  ( $i = 3, 4, 5, 6$ ) являются известными величинами, зависящими от упругих, температурных и геометрических характеристик цилиндра и полупространства.

Температурное поле для полупространства вычисляется по формуле (10), если функцию  $F_1(\eta)$  заменить на  $F_3(\eta)$ , а функцию  $F_3(\eta)$  найти согласно формуле (14) при замене  $C_k^{(1)}$  на  $C_k^{(3)}$ . Формулу, определяющую температурное поле в цилиндре, можно записать в виде двух составляющих,

а именно:

$$T = T [C_k^{(3)}] + T [C_k^{(4)}], \quad (21)$$

где  $T [C_k^{(3)}]$  выражается формулой (12) путем замены  $C_k^{(1)}$  на  $C_k^{(3)}$ , а  $T [C_k^{(4)}]$  имеет вид

$$T [C_k^{(4)}] = T_0 \left\{ \left[ 2 (\rho^2 - \zeta^2) - \frac{1}{2} + \rho^2 \right] C_0^{(4)} - \frac{2l}{\pi} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^k C_k^{(4)}}{k^2} + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{C_k^{(4)} I_0 \left( \frac{k\pi}{l} \rho \right) \cos \frac{k\pi}{l} \zeta}{k J_1 \left( \frac{k\pi}{l} \right)} + 4C_0^{(4)} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{J_2(\mu_k) J_0(\mu_k \rho) \operatorname{ch} \mu_k \zeta}{\mu_k^2 J_0^2(\mu_k) \operatorname{ch} \mu_k l} - \frac{2\pi}{l} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^k C_k^{(4)} J_0(\mu_k \rho) \operatorname{ch} \mu_k \zeta}{\operatorname{ch} \mu_k l J_0(\mu_k) \left[ \mu_k^2 + \left( \frac{k\pi}{l} \right)^2 \right]} \right\}. \quad (22)$$

Выражение для термоупругого потенциала не приводим из-за громоздкости.

Получив выражения для термоупругих потенциалов, согласно формулам (8) можно определить компоненты температурных напряжений и смещений, а следовательно, решить задачу при любых силовых граничных условиях. Для этого к решению (8) необходимо добавить компоненты напряжений и смещений от бигармонического потенциала и использовать способ решения работы [1]. Не останавливаясь на выкладках, приведем формулы для определения смещения  $u_z$  и напряжения  $\sigma_z$  в цилиндре при силовых граничных условиях работы [1] и условиях теплообмена (1) — (4). Эти формулы можно записать в виде трех составляющих, т. е.

$$\begin{aligned} u_z &= u_z(C_k^{(1)}) + u_z(D_k) + u_z(T), \\ \sigma_z &= \sigma_z(C_k^{(1)}) + \sigma_z(D_k) + \sigma_z(T). \end{aligned} \quad (23)$$

Величины  $u_z(C_k^{(1)})$ ,  $\sigma_z(C_k^{(1)})$  определяются по формулам (3.18) работы [1] и характеризуют силовые воздействия на систему,  $u_z(D_k)$ ,  $\sigma_z(D_k)$  определяются по тем же формулам при замене  $C_k^{(1)}$  на  $\alpha_T T_0 \frac{R}{\varepsilon} D_k$ , а  $D_k$  находится из некоторой бесконечной квазирегулярной системы линейных алгебраических уравнений; величины  $u_z(T)$  и  $\sigma_z(T)$  определяются формулами

$$\begin{aligned} u_z(T) &= \alpha_T T_0 \frac{1+\sigma}{1-\sigma} R \left\{ \frac{b_5}{b_4} l \left[ -1 + \frac{\lambda_z^1}{2\lambda_z} C_0^{(1)} \right] + \frac{C_0^{(1)} \lambda_z^1}{2\lambda_z} \zeta^2 + \right. \\ &+ \zeta b_5 \left[ \frac{1}{b_4} - 2b_1 \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z} C_0^{(1)} l \right] - \zeta \sum_{k=1}^{\infty} \frac{C_k^{(1)} J_0(\mu_k \rho) \operatorname{sh} \mu_k (l - \zeta)}{\operatorname{ch} \mu_k l} + \\ &+ 2\alpha_T T_0 \pi^2 R \frac{1+\sigma}{1-\sigma} \frac{b_1 \lambda_z^1}{\lambda_z} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{k^2 L(k)}{\omega_k} \left\{ \frac{I_0 \left( \frac{k\pi}{l} \rho \right) I_1 \left( \frac{k\pi}{l} \right)}{b_4} + \right. \\ &\left. + \frac{k\pi}{l b_1} \left[ I_1 \left( \frac{k\pi}{l} \rho \right) I_1 \left( \frac{k\pi}{l} \right) - I_0 \left( \frac{k\pi}{l} \rho \right) I_0 \left( \frac{k\pi}{l} \right) \right] \right\} \sin \frac{k\pi}{l} \zeta, \end{aligned} \quad (24)$$

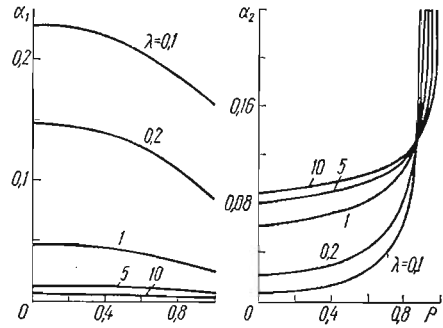


Рис. 1

$$\sigma_z^{(T)}(T) = \mu T_0 \alpha_T \frac{1 + \sigma}{1 - \sigma} \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{C_k^{(1)} J_0(\mu_k \rho)}{\operatorname{ch} \mu_k l} [\mu_k \xi \operatorname{ch} \mu_k (l - \xi) + \operatorname{sh} \mu_k (l - \xi)] +$$

$$+ 4 \alpha_T T_0 \frac{1 + \sigma}{1 - \sigma} l \pi^3 \mu \frac{\lambda_z^1}{\lambda_z} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{k^3 L(k)}{\omega_k} \left\{ 2 I_0\left(\frac{k\pi}{l} \rho\right) I_1\left(\frac{k\pi}{l}\right) + \right.$$

$$\left. + \frac{k\pi}{l} \left[ \rho I_1\left(\frac{k\pi}{l}\right) I_1\left(\frac{k\pi}{l} \rho\right) - I_0\left(\frac{k\pi}{l}\right) I_0\left(\frac{k\pi}{l} \rho\right) \right] \right\} \cos \frac{k\pi}{l} \xi,$$

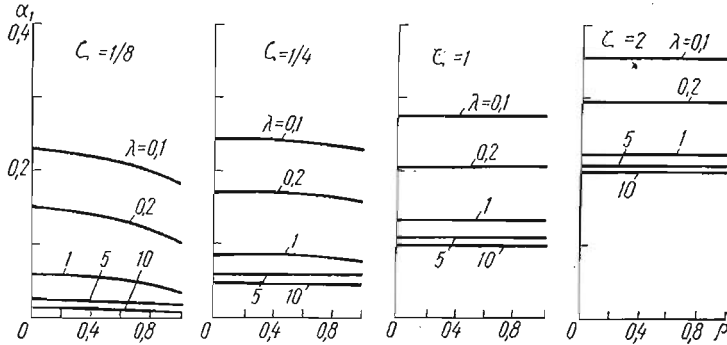


Рис. 2

где  $b_i$  — некоторые соотношения коэффициентов Ляме;

$$\omega_k = -\frac{l}{k\pi} (2b_1 + b_2) I_1^2\left(\frac{k\pi}{l}\right) + \frac{k\pi}{l} \left[ I_0^2\left(\frac{k\pi}{l}\right) - I_1^2\left(\frac{k\pi}{l}\right) \right]; \quad (25)$$

$$L(k) = \frac{C_0^{(1)} [(-1)^k - 1]}{\pi^6 k^6} + \frac{1}{\pi k} \sum_{i=1}^{\infty} \frac{C_i^{(1)} [(-1)^k - \operatorname{ch} \mu_i l] t_{ik}}{\mu_i \operatorname{ch} \mu_i l};$$

$$t_{ik} = \frac{\mu_i^2 J_0(\mu_i)}{(\pi^2 k^2 + \mu_i^2 l^2)^2}.$$

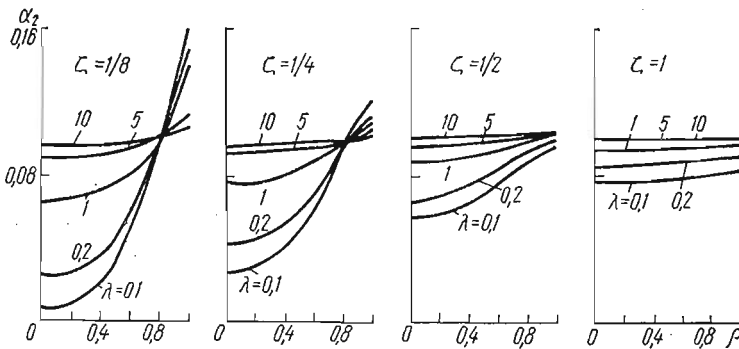


Рис. 3

Аналитическое исследование дало возможность выявить некоторые характерные особенности решения. В частности, на границе области контакта температурный градиент  $\frac{\partial T}{\partial z}$  имеет степенную особенность вида  $(1 - \rho^2)^{-\frac{1}{2} + p}$ , где параметр  $p$  определяется из трансцендентного уравнения

$$\sin \pi p = \frac{1}{1 + \lambda_z / \lambda_z^1}. \quad (26)$$

Величина  $\lambda_z/\lambda_z^1$  может изменяться от нуля до бесконечности, поэтому  $0 \leq \rho \leq 1/2$ . При  $\rho = 0$  и  $\rho = 1/2$  получаем граничные случаи задачи.

Исследования показали, что бесконечные системы уравнений относительно постоянных  $C_k^{(i)}$  квазирегулярны, и с учетом этого их решение найдено методом редукции из урезанных систем, а по известным  $C_k^{(i)}$  проведены численные расчеты температурных полей и градиентов. На рис. 1 приведено распределение температурного поля и градиента в масштабе  $\alpha_1 = T/T_0$  и  $\alpha_2 = \frac{\partial T}{\partial z} \frac{R}{T_0}$  в зоне контакта ( $\zeta = 0$ ) при некоторых значениях отношения коэффициентов теплопроводности  $\lambda = \lambda_z/\lambda_z^1$ . Распределение тех же величин по высоте цилиндра изображено соответственно на рис. 2 и 3.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Кизыма Я. М. Осесимметричная задача о давлении упругого цилиндра на упругое полупространство.— Изв. АН СССР. МТТ, 1969, № 4, с. 75—84.
2. Кизыма Я. М. Контактные задачи и их инженерные приложения. М., Изд. НИИМАШ, 1969, с. 21—31.
3. Кизыма Я. М. Осесимметрична контактна задача для циліндра і півпростору у випадку трансверсально-ізотропних матеріалів.— Допов. АН УРСР. Сер. А, 1973, № 2, с. 131—134.
4. Коваленко А. Д. Основы термоупругости. К., «Наук. думка», 1970. 304 с.
5. Снеддон И. Преобразование Фурье. М., Изд-во иностр. лит., 1955. 542 с.

Тернопольский финансово-экономический институт

Поступила в редколлегию  
19.1 1975 г.

УДК 539.3

Б. Л. Пелех, А. А. Сяський, В. А. Сяський

#### НАПРЯЖЕННОЕ СОСТОЯНИЕ В ТРАНСВЕРСАЛЬНО-ИЗОТРОПНОЙ СФЕРИЧЕСКОЙ ОБОЛОЧКЕ С КРИВОЛИНЕЙНЫМ ВКЛЮЧЕНИЕМ

Задачи о концентрации напряжений около криволинейных отверстий в сферических оболочках с использованием классической теории достаточно полно освещены в работах [1, 2]. Исходя из уравнений обобщенной теории оболочек, учитывающей деформации поперечного сдвига (теории типа Тимошенко), исследуем распределение напряжений около криволинейного отверстия в трансверсально-изотропной сферической оболочке.

Рассмотрим пологую сферическую оболочку радиуса  $R$ , толщины  $2h$ , ослабленную криволинейным отверстием, которая находится под равномерным внутренним давлением интенсивности  $p_0$ . Основное напряженное состояние оболочки считается безмоментным и равно

$$T_\rho^c = T_\lambda^0 = 2\rho h, \quad (1)$$

где  $\rho = \frac{p_0 R}{4h}$ .

Дополнительное напряженное состояние, вызванное наличием отверстия, будем определять исходя из уравнений уточненной теории оболочек [4]:

$$(\Delta\Delta - i\kappa^2\Delta)\Phi = 0, \quad (\Delta - k^2)\psi = 0, \quad (2)$$

где

$$\kappa^2 = \frac{\sqrt{3(1-\nu^2)}}{Rh}; \quad k^2 = \frac{2}{(1-\nu)\varepsilon}; \quad \varepsilon = \frac{h^2}{3k'(1-\nu^2)} \frac{E}{G_n};$$

$G_n$  — модуль сдвига;  $k'$  — коэффициент сдвига;  $\Delta$  — оператор Лапласа.

Используя метод возмущения формы границы [1], представим компоненты напряженно-деформированного состояния оболочки в виде рядов