		$\overline{i} \overline{j} \overline{k} $
N	=	
		0

1. Годунов С. К., Рябенький В. С. Разностные схемы.— М.: Наука, 1977.—440 с. Ин-т прикладных проблем Получено 17.02.84 механики и математики АН УССР, Львов

УДК 539.30

В. П. Баран

ПРИНЦИП МАКСИМУМА МОДУЛЯ ДЛЯ ВОЛНОВЫХ УРАВНЕНИЙ ЛИНЕЙНОЙ УПРУГОСТИ

Обзор работ по доказательству принципа максимума можно найти в [4]. Пусть G — область в евклидовом пространстве R^3 . Ищется достаточно гладкий вектор \overrightarrow{W} :

$$\overrightarrow{U}(x, \tau) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \overrightarrow{W}(x, \omega) e^{-i\omega\tau} d\omega, \tag{1}$$

удовлетворяющий в области С уравнению

$$a\Delta \vec{W} + b \operatorname{grad} \operatorname{div} \vec{W} + \Lambda \vec{W} = 0.$$
 (2)

Теорема 1. Пусть в области G функция \overrightarrow{W} удовлетворяет уравнению (1). Тогда для того, чтобы внутри области величина функции не могла иметь максимума, достаточно выполнения условия

$$\Lambda_1 < \Lambda_2 < 0. \tag{3}$$

Здесь введены обозначения $\Lambda_1=rac{\Lambda}{a+b}$, $\Lambda_2=rac{\Lambda}{a}$.

Доказательство. Решение однородного уравнения (2) можно представить в виде суммы $\overrightarrow{W} = \overrightarrow{W}_1 + \overrightarrow{W}_2$ и в G

$$(\Delta + \Lambda_1) \overrightarrow{W}_1 = 0, \text{ rot } \overrightarrow{W}_1 = 0,$$
 (4)

$$(\Delta + \Lambda_2) \overrightarrow{W}_2 = 0, \quad \operatorname{div} \overrightarrow{W}_2 = 0. \tag{5}$$

Обозначим

$$\vec{\Psi} = \operatorname{Re} \vec{W} = \operatorname{Re} \vec{W}_1 + \operatorname{Re} \vec{W}_2 = \vec{\Psi}_1 + \vec{\Psi}_2,$$

$$\vec{\Phi} = \operatorname{Im} \vec{W} = \operatorname{Im} \vec{W}_1 + \operatorname{Im} \vec{W}_2 = \vec{\Phi}_1 + \vec{\Phi}_2.$$

Исходя из уравнений (2), (4), (5) получаем два различных по записи соотношения для $\vec{\Psi}\Delta\vec{\Psi}$:

$$\vec{\Psi}\Delta\vec{\Psi} = -\frac{\Lambda}{a}\vec{\Psi}^2 + \frac{\Lambda}{a}\cdot\frac{b}{a+b}(\vec{\Psi}_1^2 + \vec{\Psi}_1\vec{\Psi}_2), \tag{6}$$

$$\vec{\Psi}\Delta\vec{\Psi} = -\frac{\Lambda}{a+b}\vec{\Psi}^2 - \frac{\Lambda}{a+b}\cdot\frac{b}{a}(\vec{\Psi}_2^2 + \vec{\Psi}_1\vec{\Psi}_2). \tag{7}$$

Если $\Lambda < 0$, то, как следует из (6), (7), $\vec{\Psi} \Delta \vec{\Psi} > 0$, если только $\vec{\Psi}_1$ и $\vec{\Psi}_2$ удовлетворяют неравенству $\vec{\Psi}_1 \vec{\Psi}_2 < -\vec{\Psi}_1^2$ или $\vec{\Psi}_1 \vec{\Psi}_2 > -\vec{\Psi}_2^2$.

$$\vec{\Psi}_1^2 > \vec{\Psi}_2^2 \tag{8}$$

И

$$-\vec{\Psi}_{1}^{2} < \vec{\Psi}_{1}\vec{\Psi_{2}} < -\vec{\Psi}_{2}^{2}.$$

Используя неравенство

$$-\left(\Lambda_{1}+\Lambda_{2}\right)\vec{\Psi}_{1}\vec{\Psi}_{2}\geqslant\frac{\Lambda_{1}+\Lambda_{2}}{2}\left(\vec{\Psi}_{1}^{2}+\vec{\Psi}_{2}\right)$$

справедливое при $\Lambda_1 + \Lambda_2 \leqslant 0$ и то обстоятельство, что

$$\vec{\Psi}\Delta\vec{\Psi} = -\Lambda_1\vec{\Psi}_1^2 - (\Lambda_1 + \Lambda_2)\vec{\Psi}_1\vec{\Psi}_2 - \Lambda_2\vec{\Psi}_2^2, \tag{9}$$

получаем

$$\vec{\Psi} \Delta \vec{\Psi} \gg \frac{\Lambda_1 - \Lambda_2}{2} \left(\vec{\Psi}_2^2 - \vec{\Psi}_1^2 \right). \tag{10}$$

Согласно (8), (10) и в этом случае $\vec{\Psi} \Delta \vec{\Psi} \geqslant 0$, если только $\Lambda_1 < \Lambda_2$. Оператор Лапласа от квадрата модуля удовлетворяет неравенству

$$\Delta |\overrightarrow{\Psi}|^2 > \overrightarrow{\Psi}_1 \Delta \overrightarrow{\Psi}_1 + \overrightarrow{\Psi}_2 \Delta \overrightarrow{\Psi}_2 + \overrightarrow{\Psi}_3 \Delta \overrightarrow{\Psi}_3 = \overrightarrow{\Psi} \Delta \overrightarrow{\Psi} \geqslant 0. \tag{11}$$

Аналогично можно доказать неравенство $\Delta \, |\vec{\Phi}|^2 > 0$. Следовательно, $|\vec{W}| = \sqrt{\vec{\Phi}^2 + \vec{\Psi}^2}$ не может иметь максимума в области G.

Теорему 1 можно использовать для доказательства теорем единственности.

Теорема 2. Пусть $\overrightarrow{W}^{(1)}$ и $\overrightarrow{W}^{(2)}$ — два достаточно гладких решения

$$\mu \Delta \overrightarrow{W} + (\lambda + \mu) \operatorname{grad} \operatorname{div} \overrightarrow{W} + \rho \omega^2 \overrightarrow{W} = \overrightarrow{F}(x),$$
 (12)

$$\overrightarrow{W}|_{s} = \overrightarrow{f}(x). \tag{13}$$

 $\vec{F}(x)\equiv 0$ всюду, кроме ограниченной подобласти $G_i\subset G$, $\vec{f}(x)\equiv 0$, кроме ограниченной подобласти $S_i\subset S$. S — поверхность, образованная семейством, может быть, и бесконечным (замкнутыми или уходящими на бесконечности поверхностями). Если при $\text{Re}\,\omega=0$, $|\operatorname{Im}\,\omega|>0$ выполнено условие

$$\lim_{|x|\to\infty} |\overrightarrow{W}^{(1)} - \overrightarrow{W}^{(2)}| = 0, \text{ to } \overrightarrow{W}^{(1)} \equiv \overrightarrow{W}^{(2)}.$$

Доказательство теоремы основывается на теореме 1 и аналитическом критерии принципа причинности [3]. Причем полученное аналитическим продолжением решение при $Im\ \omega = 0$ будет также единственным.

В области G задана задача несвязанной термоупругости в пространстве изображений Φ урье по времени:

$$\mu \Delta \overrightarrow{W} + (\lambda + \mu) \operatorname{grad} \operatorname{div} \overrightarrow{W} - (3\lambda + 2\mu) \alpha_t \operatorname{grad} t + \rho \omega^2 \overrightarrow{W} = \overrightarrow{F}(x),$$
 (14)

$$\Delta t + i\omega t = Q(x), \tag{15}$$

$$\overrightarrow{W}|_{s} = \overrightarrow{f}(x), \tag{16}$$

$$\frac{\partial t}{\partial n} + kt \mid_{s} = T(x). \tag{17}$$

На \tilde{F} , Q, \tilde{f} , T накладываются ограничения аналогичные ограничениям теоремы 2

Теорема 3. Пусть $\overrightarrow{W}^{(1)}$, $\overrightarrow{W}^{(2)}$, $t^{(1)}$, $t^{(2)}$ — два решения (14)—(17) в G. Если выполнены условия при $\mathrm{Re}\,\omega=0$, $\mathrm{Im}\,\omega>0$

$$\lim_{|x|\to\infty} |\vec{W}^{(1)} - \vec{W}^{(2)}| = 0, \ \lim_{|x|\to\infty} |t^{(1)} - t^{(2)}| = 0, \ \text{ to } \ \vec{W}^{(1)} \equiv \vec{W}^{(2)}, t^{(1)} \equiv t^{(2)}.$$

Доказательство требует привлечения результатов работы [2] и в дальнейшем не отличается от доказательства теоремы 2.

Если выполняется анализический критерий принципа причинности, то так же легко могут быть доказаны, на основании работы [2], теоремы единственности квазистатической задачи термоупругости для полупространства, если силовая часть задачи аналогична условиям теоремы 7.1, 7.2, 7.3 работы [1, гл. II].

Теорема 4. Пусть $\overrightarrow{W}^{(1)}(x, \omega)$, $\overrightarrow{W}^{(2)}(x, \omega)$, $t^{(1)}(x, \omega)$, $t^{(2)}(x, \omega)$ — два регулярных в полупространстве $x_3 \geqslant 0$ решения уравнений

$$\mu \Delta \overrightarrow{W} + (\lambda + \mu) \operatorname{graddiv} \overrightarrow{W} - \rho \operatorname{grad} t = 0,$$
 (18)

$$\Delta t + \frac{i\omega}{a}t = 0. ag{19}$$

Если выполнены условия $\frac{\lambda}{\lambda+\mu} \neq \frac{3}{2}$ и $\frac{\lambda}{\lambda+\mu} \neq \frac{1}{2}$, $\mu \neq 0$,

$$\lim_{|x| \to \infty} |x|^{-1} W_i^{(1)}| - W_i^{(2)}| = 0, i = 1, 2, 3, \tag{20}$$

$$\vec{W}^{(1)}|_{x_s=0} = \vec{W}^{(2)}|_{x_s=0} = \vec{\varphi}(x), \tag{21}$$

$$\frac{\partial t^{(1)}}{\partial n} + kt^{(1)} \Big|_{x_3 = 0} = \frac{\partial t^{(2)}}{\partial n} + kt^{(2)} \Big|_{x_3 = 0} = T, \tag{22}$$

TO $\vec{W}^{(1)} \equiv \vec{W}^{(2)}, \ t^{(1)} \equiv t^{(2)}.$

Теорема 5. Если два поля напряжений $T\overrightarrow{W}^{(1)}(x,\omega)$, $T\overrightarrow{W}^{(2)}(x,\omega)$ имеют равные значения на границе $x_3=0$, для температуры справедливы граничные условия (22) и выполнены условия

$$\lim_{|x| \to \infty} |x|^{-1} |\tau_{3i}(x, \omega)| = 0, \ i = 1, 2, 3, \tag{23}$$

$$\lim_{|x|\to\infty} |\tau_{\alpha\beta}(x, \omega)| = 0, \quad \alpha, \quad \beta = 1, 2, \tag{24}$$

$$\frac{\lambda}{\lambda+\mu}\neq \frac{1}{2},\;\mu\neq 0,\;\mathrm{to}\;\;T\overrightarrow{W}^{(1)}(x,\omega)\equiv T\overrightarrow{W}^{(2)}(x,\;\omega),\;t^{(1)}\equiv t^{(2)},$$

а смещения определяются с точностью до перемещения тела как жесткого целого.

Теорема 6. Если на граничной плоскости $x_3 = 0$ выполнены условия

$$W_3^{(1)}(x, \omega) - W_3^{(2)}(x, \omega) = 0, \ \tau_{3i}^{(1)}(x, \omega) - \tau_{3i}^{(2)}(x, \omega) = 0, \ i = 1, 2,$$
 (25)

или условия

$$W_i^{(1)}(x, \omega) - W_i^{(2)}(x, \omega) = 0, i = 1, 2, \tau_{33}^{(1)}(x, \omega) - \tau_{33}^{(2)}(x, \omega) = 0,$$
 (26)

 $\frac{\lambda}{\lambda + \mu} \neq \frac{1}{2}$, $\mu \neq 0$, то поле напряжений и температура определяются однозначно, а смещения отличаются один от другого на жесткое смещение тела как целого.

Отметим, что доказательство теорем единственности может быть приведено и при использовании гиперболического уравнения теплопроводности.

Результаты теоремы 1 могут быть использованы также при решении задач с нелинейными граничными условиями на основе теорем сравнения и численного обращения преобразования Лапласа.

- 1. Купрадзе В. Д., Гегелиа Т. Г., Башалейшвили М. О., Бурчуладзе Т. Трехмерные задачи математической теории упругости и термоупругости. — М.: Наука, 1976.—627 с.
- 2. Малюжинец Г. Д. Задача о скачке в теории дифракции. Тр. Акуст. ин-та, 1971, вып. 15, с. 140—168. 3. *Нуссенцвейг Х. М.* Причинность
- и дисперсионные соотношения. М.: Мир,
- 1976.—402 c. 4. Sperb R. P. Maximum principles and their applications. New York etc.: Acad. press, 198!. — 224 p.

Львовский государственный ун-т им. Ив. Франко

Получено 11.04.84

УДК 539.3

М. Г. Грингауз, Л. А. Фильштинский

МЕТОД ИНТЕГРАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ В ДВУМЕРНЫХ ЗАДАЧАХ ТЕОРИИ УПРУГОСТИ ДЛЯ КУСОЧНО-ОДНОРОДНЫХ СРЕД С РАЗРЕЗАМИ

Исходной при использовании методов механики разрушения [8] служит. в частности, поставляемая теорией упругости информация о напряженно-деформированном состоянии вблизи вершин трещин (математических разрезов).

Методы решения двумерных краевых задач для областей с разрезами, когда последние целиком (включая вершины) расположены в однородной среде, разработаны к настоящему времени достаточно полно. Подробную библиографию по этим вопросам можно найти в [7].

Отличия в развитии трещин в структурно-неоднородных телах, в том числе в композиционных материалах, обусловлены, в первую очередь, наличием поверхностей раздела, которые могут являться как преградой на пути распространения трещин, так и их источником. Важное значение в связи с этим приобретает исследование полей напряжений вблизи разрезов, частично или полностью расположенных на линиях раздела сред с различными упругими свойствами.

Известно большое количество работ, посвященных решению такого рода задач для некоторых частных конфигураций, преимущественно

для прямых и круговых разрезов и линий раздела.

Одним из методов, свободных от таких жестких ограничений на

форму границы области, является метод интегральных уравнений.

В [2] в рамках метода интегральных уравнений была рассмотрена задача о продольном сдвиге анизотропной среды, содержащей двоякопериодическую систему инородных включений, ограниченных произвольными гладкими контурами, при частичной отслойке волокон от матрицы, в [9] — плоская задача теории упругости для изотропной среды, содержащей инородное включение, ограниченное произвольным гладким контуром, когда на линии раздела расположен разрез (здесь и далее предполагаем, говоря о гладких дугах, что их кривизны удовлетворяют условию Гельдера [5]).

В [1] был предложен основанный на методе интегральных уравнений единый подход к решению плоской задачи теории упругости для изотропной кусочно-однородной среды с разрезами, когда граница области (объединение разрезов и линий раздела материалов) есть произвольная кусочно-гладкая линия. Такая постановка охватывает случаи инородного включения с кусочно-гладким контуром, разреза с точкой излома, ветвящегося разреза, расположения разреза на линии раздела мате-

риалов, выхода на эту линию или пересечения с ней и т. п.

Интегральные представления для комплексных потенциалов Колосова — Мусхелишвили [4] конструировались в [1] путем определенной модификации представлений типа [10]. Достоинством использованных