

МОДИФІКОВАНІ ТРИТОЧКОВІ РІЗНИЦЕВІ СХЕМИ ВИСОКОГО ПОРЯДКУ ТОЧНОСТІ ДЛЯ СИСТЕМ ЗВИЧАЙНИХ ДИФЕРЕНЦІАЛЬНИХ РІВНЯНЬ ДРУГОГО ПОРЯДКУ З МОНОТОННИМ ОПЕРАТОРОМ

Для нелінійних крайових задач з монотонним оператором побудовано триточкові різницеві схеми високого порядку точності на нерівномірній сітці. Доведено існування та єдиність розв'язку триточкових різницевих схем, отримано оцінку точності як стосовно до розв'язку $\mathbf{u}(x)$, так і до потоку $K(x)d\mathbf{u}/dx$.

Триточкові різницеві схеми (ТРС) високого порядку точності на рівномірній сітці для систем звичайних диференціальних рівнянь (ЗДР) другого порядку розроблено у роботі [1], а у випадку систем ЗДР з монотонним оператором – у [2].

Модифіковані ТРС високого порядку точності на нерівномірній сітці для скалярних ЗДР другого порядку побудовано та обґрунтовано у роботах [3, 7]. Ці результати у [6] були узагальнені на випадок диференціальних рівнянь, права частина яких містить похідну.

У цій роботі побудовано ТРС порядку точності $\bar{m} = 2[(m+1)/2]$ (тут $[a]$ – ціла частина числа a) для систем ЗДР

$$\frac{d}{dx} \left[K(x) \frac{d\mathbf{u}}{dx} \right] = -\mathbf{f} \left(x, \mathbf{u}, \frac{d\mathbf{u}}{dx} \right), \quad x \in (0, 1), \quad \mathbf{u}(0) = \boldsymbol{\mu}_1, \quad \mathbf{u}(1) = \boldsymbol{\mu}_2, \quad (1)$$

де матриця $K(x) = [k_{rs}(x)]_{r,s=1}^n$ і вектор-функція $\mathbf{f}(x, \mathbf{u}, \boldsymbol{\xi}) = \{f_r(x, \mathbf{u}, \boldsymbol{\xi})\}_{r=1}^n$ задовольняють умови

$$K(x) = K^*(x), \quad k_{rs}(x) \in Q^1[0, 1],$$

$$c_1 \|\mathbf{u}\|^2 \leq (K(x)\mathbf{u}, \mathbf{u}) \leq c_2 \|\mathbf{u}\|^2 \quad \forall \mathbf{u} \in \mathbb{R}^n, \quad x \in [0, 1], \quad (2)$$

$$f_{r\mathbf{u}\boldsymbol{\xi}}(x) \equiv f_r(x, \mathbf{u}, \boldsymbol{\xi}) \in Q^0[0, 1] \quad \forall \mathbf{u}, \boldsymbol{\xi} \in \mathbb{R}^n,$$

$$f_{rx}(x, \mathbf{u}, \boldsymbol{\xi}) \equiv f_r(x, \mathbf{u}, \boldsymbol{\xi}) \in C(\mathbb{R}^{2n}) \quad \forall x \in [0, 1], \quad (3)$$

$$|f_r(x, \mathbf{u}, \boldsymbol{\xi})| \leq g_r(x) + C_r \sum_{p=1}^n (|u_p| + |\xi_p|) \quad \forall x \in [0, 1], \quad \mathbf{u}, \boldsymbol{\xi} \in \mathbb{R}^n, \quad (4)$$

$$(\mathbf{f}(x, \mathbf{u}, \boldsymbol{\xi}) - \mathbf{f}(x, \mathbf{v}, \boldsymbol{\eta}), \mathbf{u} - \mathbf{v}) \leq c_3 (\|\mathbf{u} - \mathbf{v}\|^2 + \|\boldsymbol{\xi} - \boldsymbol{\eta}\|^2)$$

$$\forall x \in [0, 1], \quad \mathbf{u}, \mathbf{v}, \boldsymbol{\xi}, \boldsymbol{\eta} \in \mathbb{R}^n, \quad c_3 < \frac{\pi^2}{\pi^2 + 1}, \quad (5)$$

(\mathbf{u}, \mathbf{v}) – скалярний добуток в \mathbb{R}^n ; $\|\mathbf{u}\| = (\mathbf{u}, \mathbf{u})^{1/2}$ – норма вектора; $Q^p[0, 1]$ – клас функцій з кусково-неперервними похідними до p -го порядку включно зі скінченною кількістю точок розриву першого роду; $g_r(x) \in L_2[0, 1]$; c_1, c_2, c_3, C_r – невід'ємні сталі.

Умови (2)–(5) гарантують існування та єдиність розв'язку задачі (1). У точках розриву вимагаємо виконання умов неперервності розв'язку $\mathbf{u}(x)$ та потоку $K(x) \frac{d\mathbf{u}}{dx}$.

Виберемо нерівномірну сітку $\widehat{\omega}_h = \{x_j \in (0,1), j = 1, 2, \dots, N-1, h_j = x_j - x_{j-1} > 0, h_1 + h_2 + \dots + h_{N-1} = 1\}$ так, щоб точки розриву матриці $K(x)$ та вектор-функції $\mathbf{f}(x, \mathbf{u}, \boldsymbol{\xi})$ збігались з вузлами сітки.

Аналогічно до скалярного випадку [6] точна триточкова різницева схема буде мати вигляд

$$(A\mathbf{u}_{\bar{x}})_{\bar{x}} = -\boldsymbol{\varphi}(x, \mathbf{u}), \quad x \in \widehat{\omega}_h, \quad \mathbf{u}(0) = \boldsymbol{\mu}_1, \quad \mathbf{u}(1) = \boldsymbol{\mu}_2, \quad (6)$$

$$\mathbf{u}_{\bar{x},j} = \frac{\mathbf{u}_j - \mathbf{u}_{j-1}}{h_j}, \quad \mathbf{u}_{\bar{x},j} = \frac{\mathbf{u}_{j+1} - \mathbf{u}_j}{\bar{h}_j}, \quad \bar{h}_j = \frac{h_j + h_{j+1}}{2},$$

$$A(x_j) = h_j [V_1^j(x_j)]^{-1},$$

$$\boldsymbol{\varphi}(x_j, \mathbf{u}) = \frac{1}{\bar{h}_j} \sum_{\alpha=1}^2 (-1)^\alpha \left[\boldsymbol{\ell}_\alpha^j(x_j, \mathbf{u}) + (-1)^\alpha \frac{\mathbf{w}_\alpha^j(x_j, \mathbf{u})}{V_\alpha^j(x_j)} \right], \quad (7)$$

де

$$V_1^j(x) = \int_{x_{j-1}}^x \frac{1}{K(t)} dt, \quad V_2^j(x) = \int_x^{x_{j+1}} \frac{1}{K(t)} dt,$$

функції $\mathbf{w}_\alpha^j(x, \mathbf{u}), \boldsymbol{\ell}_\alpha^j(x, \mathbf{u})$ – розв’язки задач Коші

$$\frac{d\mathbf{w}_\alpha^j(x, \mathbf{u})}{dx} = K^{-1}(x)\boldsymbol{\ell}_\alpha^j(x, \mathbf{u}),$$

$$\frac{d\boldsymbol{\ell}_\alpha^j(x, \mathbf{u})}{dx} = -\mathbf{f}\left(x, \mathbf{Y}_\alpha^j(x, \mathbf{u}), \frac{d\mathbf{Y}_\alpha^j(x, \mathbf{u})}{dx}\right), \quad x \in (x_{j-2+\alpha}, x_{j-1+\alpha}), \quad (8)$$

$$\mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}) = \boldsymbol{\ell}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}) = 0, \quad \alpha = 1, 2, \quad j = 1, 2, \dots, N-1, \quad (9)$$

$$\mathbf{Y}_\alpha^j(x, \mathbf{u}) = \widehat{\mathbf{u}}(x) + \mathbf{w}_\alpha^j(x, \mathbf{u}) - V_\alpha^j(x) [V_\alpha^j(x_j)]^{-1} \mathbf{w}_\alpha^j(x_j, \mathbf{u}),$$

$$x \in [x_{j-2+\alpha}, x_{j-1+\alpha}],$$

$$\widehat{\mathbf{u}}(x) = V_1^j(x) [V_1^j(x_j)]^{-1} \mathbf{u}(x_j) + V_2^{j-1}(x) [V_1^j(x_j)]^{-1} \mathbf{u}(x_{j-1}),$$

$$x \in [x_{j-1}, x_j].$$

Зазначимо, що для точного розв’язку задачі (1) справджується рівність

$$\mathbf{u}(x) = \mathbf{Y}_\alpha^j(x, \mathbf{u}), \quad x \in [x_{j-2+\alpha}, x_{j-1+\alpha}], \quad \alpha = 1, 2, \quad j = 1, 2, \dots, N-1. \quad (10)$$

Для побудови ТТРС (6), (7) $\forall x_j \in \widehat{\omega}_h$ необхідно розв’язати дві задачі Коші (8), (9): одну ($\alpha = 1$) вперед на відрізку $[x_{j-1}, x_j]$, а другу ($\alpha = 2$) – назад на відрізку $[x_j, x_{j+1}]$, причому обидві мають гладкі коефіцієнти. Застосуємо для їх чисельного розв’язування метод розвинення у ряд Тейлора. Зауважимо, що функції $\mathbf{w}_\alpha^j(x, \mathbf{u}), \boldsymbol{\ell}_\alpha^j(x, \mathbf{u}), \alpha = 1, 2$, які є розв’язками системи (8), залежать від параметрів $\mathbf{b}_\alpha \equiv \mathbf{b}_\alpha^j(\mathbf{u}) \equiv \mathbf{w}_\alpha^j(x_j, \mathbf{u})$, тобто $\mathbf{w}_\alpha^j(x, \mathbf{u}) \equiv \mathbf{w}_\alpha^j(x, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha), \boldsymbol{\ell}_\alpha^j(x, \mathbf{u}) \equiv \boldsymbol{\ell}_\alpha^j(x, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha), \alpha = 1, 2$. Тоді алгоритм розв’язування задачі (8), (9) має вигляд:

1°. Послідовно диференціюючи (8), знаходимо похідні

$$\frac{d^p \mathbf{w}_\alpha^j(x, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dx^p}, \quad p = 2, 3, \dots, \bar{m}, \quad \frac{d^p \ell_\alpha^j(x, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dx^p}, \quad p = 2, 3, \dots, m.$$

2°. Визначаємо наближене значення параметрів \mathbf{b}_α :

$$\begin{aligned} \mathbf{b}_\alpha^{(1)} &= 0, & \mathbf{b}_\alpha^{(s-1)} &\equiv \mathbf{b}_\alpha^{(s-1)j}(\mathbf{u}) = \mathbf{w}_\alpha^{(s-1)j}(x_j, \mathbf{u}) = \\ &= \sum_{p=2}^{s-1} \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha^{(s-2)})}{dx^p}, & s &= 3, 4, \dots, \bar{m}. \end{aligned}$$

3°. Обчислюємо наближений розв'язок задачі (8), (9):

$$\begin{aligned} \mathbf{w}_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j, \mathbf{u}) &= \sum_{p=2}^{\bar{m}} \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha^{(\bar{m}-1)})}{dx^p}, \\ \ell_\alpha^{(m)j}(x_j, \mathbf{u}) &= \sum_{p=1}^m \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \ell_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha^{(\bar{m}-1)})}{dx^p}. \end{aligned}$$

Справджується

Лема 1. Нехай

$$\begin{aligned} c_1 \|\mathbf{u}\|^2 &\leq (K(x)\mathbf{u}, \mathbf{u}) \leq c_2 \|\mathbf{u}\|^2 \quad \forall x \in [0, 1], \quad k_{rs}(x) \in \mathcal{Q}^{m+1}[0, 1], \\ f_r(x, \mathbf{u}, \boldsymbol{\xi}) &\in \bigcup_{j=1}^N C^m([x_{j-1}, x_j] \times \mathbb{R}^{2n}). \end{aligned}$$

Тоді виконуються такі співвідношення:

$$\begin{aligned} V_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j) &= (-1)^{\alpha+1} \sum_{p=1}^{\bar{m}} \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \left[\frac{d^{p-1}}{dx^{p-1}} \frac{1}{K(x)} \right] \Big|_{x=x_{j+(-1)^\alpha}} = \\ &= V_\alpha^j(x_j) + O(h_{j-1+\alpha}^{\bar{m}+1}), \end{aligned} \quad (11)$$

$$\begin{aligned} \mathbf{w}_\alpha^j(x_j, \mathbf{u}) &= \mathbf{w}_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j, \mathbf{u}) + \\ &+ \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^{\bar{m}+1}}{(\bar{m}+1)!} \frac{d^{\bar{m}+1} \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u})}{dx^{\bar{m}+1}} + O(h_{j-1+\alpha}^{\bar{m}+2}), \end{aligned} \quad (12)$$

$$\begin{aligned} \ell_\alpha^j(x_j, \mathbf{u}) &= \ell_\alpha^{(m)j}(x_j, \mathbf{u}) + \\ &+ \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^{m+1}}{(m+1)!} \frac{d^{m+1} \ell_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} + O(h_{j-1+\alpha}^{\bar{m}+1}). \end{aligned} \quad (13)$$

Д о в е д е н н я. Для доведення рівності (11) розвинемо функції, що стоять зліва, в ряд Тейлора в точках $x_{j+(-1)^\alpha}$ з використанням залишкового члена в інтегральній формі

$$\begin{aligned} V_\alpha^j(x_j) &= \sum_{p=1}^{\bar{m}} \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p V_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha})}{dx^p} + \\ &+ \frac{1}{\bar{m}!} \int_{x_{j+(-1)^\alpha}}^{x_j} (x_j - t)^{\bar{m}} \frac{d^{\bar{m}+1} V_\alpha^j(t)}{dt^{\bar{m}+1}} dt = V_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j) + O(h_{j-1+\alpha}^{\bar{m}+1}). \end{aligned}$$

Оскільки

$$\frac{d^p V_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha})}{dx^p} = (-1)^{\alpha+1} \left[\frac{d^{p-1}}{dx^{p-1}} \frac{1}{K(x)} \right] \Big|_{x=x_{j+(-1)^\alpha}},$$

то отримуємо (11).

Методом математичної індукції доведемо рівності

$$\mathbf{b}_\alpha^{(s-1)} = \mathbf{b}_\alpha + O(h_{j-1+\alpha}^s), \quad s = 2, 3, \dots, \bar{m}. \quad (14)$$

Для $s = 2$ маємо

$$\mathbf{b}_\alpha = \mathbf{b}_\alpha^{(1)} + O(h_{j-1+\alpha}^2).$$

Припустимо, що рівність (14) справджується для $s = q - 1$ і доведемо її виконання для $s = q$. Оскільки

$$\begin{aligned} \mathbf{b}_\alpha^{(q)} &= \mathbf{w}_\alpha^{(q)j}(x_j, \mathbf{u}) = \sum_{p=2}^q \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha^{(q-1)})}{dx^p} = \\ &= \sum_{p=2}^q \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha + O(h_{j-1+\alpha}^q))}{dx^p} = \\ &= \sum_{p=2}^q \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dx^p} + O(h_{j-1+\alpha}^{q+2}), \end{aligned}$$

то

$$\begin{aligned} \mathbf{b}_\alpha &= \sum_{p=2}^q \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dx^p} + \\ &+ \frac{1}{q!} \int_{x_{j+(-1)^\alpha}}^{x_j} (x_j - t)^q \frac{d^{q+1} \mathbf{w}_\alpha^j(t, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dt^{q+1}} dt = \\ &= \mathbf{w}_\alpha^{(q)j}(x_j, \mathbf{u}) + O(h_{j-1+\alpha}^{q+1}) = \mathbf{b}_\alpha^{(q)} + O(h_{j-1+\alpha}^{q+1}). \end{aligned}$$

Крім того,

$$\begin{aligned} \mathbf{w}_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j, \mathbf{u}) &= \sum_{p=2}^{\bar{m}} \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha^{(\bar{m}-1)})}{dx^p} = \\ &= \sum_{p=2}^{\bar{m}} \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dx^p} + O(h_{j-1+\alpha}^{\bar{m}+2}), \\ \ell_\alpha^{(m)j}(x_j, \mathbf{u}) &= \sum_{p=1}^m \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \ell_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha^{\bar{m}-1})}{dx^p} = \\ &= \sum_{p=1}^m \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \ell_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dx^p} + O(h_{j-1+\alpha}^{\bar{m}+1}). \end{aligned}$$

Таким чином,

$$\begin{aligned}
\mathbf{w}_\alpha^j(x_j, \mathbf{u}) &= \sum_{p=2}^{\bar{m}+1} \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dx^p} + \\
&+ \frac{1}{(\bar{m}+1)!} \int_{x_{j+(-1)^\alpha}}^{x_j} (x_j - t)^{\bar{m}+1} \frac{d^{\bar{m}+2} \mathbf{w}_\alpha^j(t, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dt^{\bar{m}+2}} dt = \mathbf{w}_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j, \mathbf{u}) + \\
&+ \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^{\bar{m}+1}}{(\bar{m}+1)!} \frac{d^{\bar{m}+1} \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dx^{\bar{m}+1}} + O(h_{j-1+\alpha}^{\bar{m}+2}), \\
\ell_\alpha^j(x_j, \mathbf{u}) &= \sum_{p=1}^{m+1} \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^p}{p!} \frac{d^p \ell_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dx^p} + \\
&+ \frac{1}{(m+1)!} \int_{x_{j+(-1)^\alpha}}^{x_j} (x_j - t)^{m+1} \frac{d^{m+2} \ell_\alpha^j(t, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dt^{m+2}} dt = \ell_\alpha^{(m)j}(x_j, \mathbf{u}) + \\
&+ \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^{m+1}}{(m+1)!} \frac{d^{m+1} \ell_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u}, \mathbf{b}_\alpha)}{dt^{m+1}} + O(h_{j-1+\alpha}^{m+1}).
\end{aligned}$$

Лему доведено. \diamond

Замість ТТРС (6), (7) можна тепер скористатись ТРС \bar{m} -го рангу вигляду

$$(A^{(\bar{m})} \mathbf{y}_{\bar{x}}^{(\bar{m})})_{\bar{x}} = -\Phi^{(\bar{m})}(x, \mathbf{y}^{(\bar{m})}), \quad x \in \widehat{\omega}_h, \quad \mathbf{y}^{(\bar{m})}(0) = \boldsymbol{\mu}_1, \quad \mathbf{y}^{(\bar{m})}(1) = \boldsymbol{\mu}_2. \quad (15)$$

$$A^{(\bar{m})}(x_j) = \left[\frac{1}{h_j} V_1^{(\bar{m})j}(x_j) \right]^{-1},$$

$$\Phi^{(\bar{m})}(x_j, \mathbf{u}) = h_j^{-1} \sum_{\alpha=1}^2 (-1)^\alpha \left[\ell_\alpha^{(m)j}(x_j, \mathbf{u}) + (-1)^\alpha \frac{\mathbf{w}_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j, \mathbf{u})}{V_\alpha^j(x_j)} \right].$$

Для доведення існування і єдиності розв'язку ТРС (15), а також для встановлення її точності необхідна

Лема 2. *Нехай виконуються умови лема 1. Тоді мають місце оцінки*

$$\|A^{(\bar{m})}(x_j) - A(x_j)\| \leq M |h|^{\bar{m}}, \quad (16)$$

$$\begin{aligned}
\Phi^{(\bar{m})}(x_j, \mathbf{u}) - \Phi(x_j, \mathbf{u}) &= \\
&= \left\{ h_j^{m+1} \left[\frac{1}{(m+2)!} K(x_j - 0) \frac{d^{m+1}}{dx^{m+1}} \left(\frac{\ell_2^{j-1}(x, \mathbf{u})}{K(x)} \right) \Big|_{x=x_j-0} - \right. \right. \\
&\quad \left. \left. - \left(\frac{1}{(m+1)!} \frac{d^{m+1} \ell_2^{j-1}(x, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} \right) \Big|_{x=x_j-0} \right] \right\}_{\bar{x}} + O\left(\frac{h_j^{m+2} + h_{j+1}^{m+2}}{h_j} \right), \quad (17)
\end{aligned}$$

якщо m – непарне, і

$$\begin{aligned}
\Phi^{(\bar{m})}(x_j, \mathbf{u}) - \Phi(x_j, \mathbf{u}) &= \left\{ \frac{h_j^m}{(m+1)!} K(x_j - 0) \frac{d^m}{dx^m} \left(\frac{\ell_2^{j-1}(x, \mathbf{u})}{K(x)} \right) \Big|_{x=x_j-0} \right\}_{\bar{x}} + \\
&+ O\left(\frac{h_j^{m+1} + h_{j+1}^{m+1}}{h_j} \right), \quad (18)
\end{aligned}$$

якщо m – парне.

Д о в е д е н н я. Нерівність (16) впливає з (11). Справді,

$$A^{(\bar{m})}(x_j) - A(x_j) = \frac{h_j[V_1^j(x_j) - V_1^{(\bar{m})j}(x_j)]}{V_1^{(\bar{m})j}(x_j)V_1^j(x_j)} = O(h_j^{\bar{m}}).$$

Доведемо (17), (18). Зауважимо, що

$$\begin{aligned} \Phi^{(\bar{m})}(x_j, \mathbf{u}) - \Phi(x_j, \mathbf{u}) &= \hbar_j^{-1} \sum_{\alpha=1}^2 (-1)^\alpha \left\{ \ell_\alpha^{(m)j}(x_j, \mathbf{u}) - \ell_\alpha^j(x_j, \mathbf{u}) + \right. \\ &\left. + (-1)^\alpha \left[\frac{\mathbf{w}_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j, \mathbf{u})}{V_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j)} - \frac{\mathbf{w}_\alpha^j(x_j, \mathbf{u})}{V_\alpha^j(x_j)} \right] \right\}. \end{aligned} \quad (19)$$

За лемою 1 маємо

$$\begin{aligned} \frac{\mathbf{w}_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j, \mathbf{u})}{V_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j)} - \frac{\mathbf{w}_\alpha^j(x_j, \mathbf{u})}{V_\alpha^j(x_j)} &= \\ &= \frac{\mathbf{w}_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j, \mathbf{u}) - \mathbf{w}_\alpha^j(x_j, \mathbf{u})}{V_\alpha^j(x_j)} + \frac{V_\alpha^j(x_j) - V_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j)}{V_\alpha^j(x_j)} \cdot \frac{\mathbf{w}_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j, \mathbf{u})}{V_\alpha^{(\bar{m})j}(x_j)} = \\ &= \frac{[(-1)^{\alpha+1} h_{j-1+\alpha}]^{\bar{m}+1}}{(\bar{m}+1)!} \frac{1}{V_\alpha^j(x_j)} \frac{d^{\bar{m}+1} \mathbf{w}_\alpha^j(x_{j+(-1)^\alpha}, \mathbf{u})}{dx^{\bar{m}+1}} + O(h_{j-1+\alpha}^{\bar{m}+1}). \end{aligned} \quad (20)$$

Співвідношення (19), (13), (20) і $[V_\alpha^j(x_j)]^{-1} = [h_{j-\alpha+1} K_{j+(-1)^\alpha}^{-1} + O(h_{j-\alpha+1}^2)]^{-1}$ при непарному m зводяться до

$$\begin{aligned} \Phi^{(\bar{m})}(x_j, \mathbf{u}) - \Phi(x_j, \mathbf{u}) &= \frac{1}{\hbar_j} \left[\frac{h_{j+1}^{m+1}}{(m+2)!} K_{j+1} \frac{d^{m+2} \mathbf{w}_2^j(x_{j+1}, \mathbf{u})}{dx^{m+2}} - \right. \\ &- \frac{h_j^{m+1}}{(m+2)!} K_{j-1} \frac{d^{m+2} \mathbf{w}_1^j(x_{j-1}, \mathbf{u})}{dx^{m+2}} - \frac{h_{j+1}^{m+1}}{(m+1)!} \frac{d^{m+1} \ell_2^j(x_{j+1}, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} + \\ &\left. + \frac{h_j^{m+1}}{(m+1)!} \frac{d^{m+1} \ell_1^j(x_{j-1}, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} \right] + O\left(\frac{h_j^{m+2} + h_{j+1}^{m+2}}{\hbar_j} \right), \end{aligned} \quad (21)$$

а при парному m – до виразу

$$\begin{aligned} \Phi^{(\bar{m})}(x_j, \mathbf{u}) - \Phi(x_j, \mathbf{u}) &= \frac{1}{(m+1)! \hbar_j} \left[h_{j+1}^m K_{j+1} \frac{d^{m+1} \mathbf{w}_2^j(x_{j+1}, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} - \right. \\ &\left. - h_j^m K_{j-1} \frac{d^{m+1} \mathbf{w}_1^j(x_{j-1}, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} \right] + O\left(\frac{h_j^{m+1} + h_{j+1}^{m+1}}{\hbar_j} \right). \end{aligned} \quad (22)$$

Зі співвідношень (10) маємо

$$\begin{aligned} \mathbf{u}(x) &= \tilde{\mathbf{u}}(x) + \mathbf{w}_1^j(x, \mathbf{u}) - \frac{V_1^j(x)}{V_1^j(x_j)} \mathbf{w}_1^j(x_j, \mathbf{u}) = \\ &= \tilde{\mathbf{u}}(x) + \mathbf{w}_2^{j-1}(x, \mathbf{u}) - \frac{V_2^{j-1}(x)}{V_2^{j-1}(x_{j-1})} \mathbf{w}_2^{j-1}(x_{j-1}, \mathbf{u}), \quad x \in [x_{j-1}, x_j]. \end{aligned}$$

Тоді

$$\begin{aligned} \mathbf{w}_1^j(x, \mathbf{u}) &= \mathbf{w}_2^{j-1}(x, \mathbf{u}) + \frac{V_1^j(x)}{V_1^j(x_j)} \mathbf{w}_1^j(x_j, \mathbf{u}) - \\ &\quad - \frac{V_2^{j-1}(x)}{V_2^{j-1}(x_{j-1})} \mathbf{w}_2^{j-1}(x_{j-1}, \mathbf{u}), \quad x \in [x_{j-1}, x_j]. \end{aligned}$$

Продиференціювавши цю рівність і помноживши на $K(x)$, отримаємо

$$\ell_1^j(x, \mathbf{u}) = \ell_2^{j-1}(x, \mathbf{u}) + \frac{\mathbf{w}_1^j(x_j, \mathbf{u}) + \mathbf{w}_2^{j-1}(x_{j-1}, \mathbf{u})}{V_1^j(x_j)}, \quad x \in [x_{j-1}, x_j].$$

Оскільки за умов леми виконуються співвідношення

$$\begin{aligned} \frac{d^{m+1} \ell_1^j(x, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} &= \frac{d^{m+1} \ell_2^{j-1}(x, \mathbf{u})}{dx^{m+1}}, \\ \frac{d^{m+1} \mathbf{w}_1^j(x, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} &= \frac{d^{m+1} \mathbf{w}_2^{j-1}(x, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} + \frac{d^m}{dx^m} \left[\frac{1}{K(x)} \right] \frac{\mathbf{w}_1^j(x_j, \mathbf{u}) + \mathbf{w}_2^{j-1}(x_{j-1}, \mathbf{u})}{V_1^j(x_j)} = \\ &= \frac{d^{m+1} \mathbf{w}_2^{j-1}(x, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} + O(h_j), \quad x \in [x_{j-1}, x_j], \end{aligned}$$

то згідно з рівністю $K_{j-1} = K_j + O(h_j)$ отримаємо

$$\begin{aligned} \frac{d^{m+1} \ell_1^j(x_{j-1} + 0, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} &= \frac{d^{m+1} \ell_2^{j-1}(x_j - 0, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} + O(h_j), \\ K(x_{j-1} + 0) \frac{d^{m+1} \mathbf{w}_1^j(x_{j-1} + 0, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} &= K(x_j - 0) \frac{d^{m+1} \mathbf{w}_2^{j-1}(x_j - 0, \mathbf{u})}{dx^{m+1}} + O(h_j). \end{aligned} \quad (23)$$

З урахуванням (23) зі співвідношень (21), (22) випливають оцінки (17), (18). \diamond

У просторі сіткових функцій введемо скалярні добутки

$$(\mathbf{u}, \mathbf{v})_{\widehat{\omega}_h} = \sum_{\xi \in \widehat{\omega}_h} \widehat{h}(\xi) (\mathbf{u}(\xi), \mathbf{v}(\xi)), \quad (\mathbf{u}, \mathbf{v})_{\widehat{\omega}_h^+} = \sum_{\xi \in \widehat{\omega}_h^+} h(\xi) (\mathbf{u}(\xi), \mathbf{v}(\xi))$$

та відповідні норми

$$\begin{aligned} \|\mathbf{u}\|_{0,2,\widehat{\omega}_h} &= (\mathbf{u}, \mathbf{u})_{\widehat{\omega}_h}^{1/2}, \quad \|\mathbf{u}\|_{0,2,\widehat{\omega}_h^+} = (\mathbf{u}, \mathbf{u})_{\widehat{\omega}_h^+}^{1/2}, \\ \|\mathbf{u}\|_{1,2,\widehat{\omega}_h} &= \left(\|\mathbf{u}\|_{0,2,\widehat{\omega}_h}^2 + \|\mathbf{u}_{\bar{x}}\|_{0,2,\widehat{\omega}_h^+}^2 \right)^{1/2}, \quad \widehat{\omega}_h^+ = \widehat{\omega}_h \cup x_N. \end{aligned}$$

На основі попередніх тверджень доведемо теорему.

Теорема 1. *Нехай виконуються умови (2)–(5) та умови леми 1. Тоді $\exists h_0 > 0$ таке, що $\forall \{h_j\}_{j=1}^N : |h| = \max_{1 \leq j \leq N} h_j \leq h_0$, і ТРС (15) матиме єдиний розв'язок, точність якого характеризується оцінкою*

$$\|\mathbf{y}^{(\bar{m})} - \mathbf{u}\|_{1,2,\widehat{\omega}_h}^* = \left[\|\mathbf{y}^{(\bar{m})} - \mathbf{u}\|_{0,2,\widehat{\omega}_h}^2 + \left\| K \frac{d\mathbf{y}^{(\bar{m})}}{dx} - K \frac{d\mathbf{u}}{dx} \right\|_{0,2,\widehat{\omega}_h}^2 \right]^{1/2} \leq M |h|^{|\bar{m}|},$$

де

$$K(x_j) \frac{d\mathbf{y}^{(\bar{m})}(x_j)}{dx} = \frac{h_j \mathbf{y}_{\bar{x},j}^{(\bar{m})} - \mathbf{w}_1^{(\bar{m})j}(x_j, \mathbf{y}^{(\bar{m})})}{V_1^{(\bar{m})j}(x_j)} + \ell_1^{(m)j}(x_j, \mathbf{y}^{(\bar{m})}),$$

стала M не залежить від $|h|$.

Д о в е д е н н я. Розглянемо оператор

$$A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) = B_h^{(\bar{m})} \mathbf{u} - \boldsymbol{\Phi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}), \quad B_h^{(\bar{m})} \mathbf{u} = -(A^{(\bar{m})} \mathbf{u}_{\bar{x}})_{\bar{x}}.$$

З (16)–(18) впливає співвідношення

$$\begin{aligned} (A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) - A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{v}), \mathbf{u} - \mathbf{v})_{\hat{\omega}_h} &= \\ &= (A^{(\bar{m})}(\mathbf{u}_{\bar{x}} - \mathbf{v}_{\bar{x}}), \mathbf{u}_{\bar{x}} - \mathbf{v}_{\bar{x}})_{\hat{\omega}_h} - (\boldsymbol{\Phi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) - \boldsymbol{\Phi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{v}), \mathbf{u} - \mathbf{v})_{\hat{\omega}_h} = \\ &= (A_h(x, \mathbf{u}) - A_h(x, \mathbf{v}), \mathbf{u} - \mathbf{v})_{\hat{\omega}_h} + O(|h|^{\bar{m}}), \end{aligned}$$

де $A_h(x, \mathbf{u}) = B_h \mathbf{u} - \boldsymbol{\Phi}(x, \mathbf{u})$, $B_h \mathbf{u} = -(A \mathbf{u}_{\bar{x}})_{\bar{x}}$. Тоді згідно з нерівністю

$$(A_h(x, \mathbf{u}) - A_h(x, \mathbf{v}), \mathbf{u} - \mathbf{v})_{\hat{\omega}_h} \geq \frac{c_4}{\pi^2 c_2} \|\mathbf{u} - \mathbf{v}\|_{B_h}^2$$

$\exists h_0 > 0$ таке, що $\forall \{h_j\}_{j=1}^N : |h| \leq h_0$ маємо

$$\begin{aligned} \tilde{c}_1 \|\mathbf{u}\|_{0,2,\hat{\omega}_h}^2 &\leq (A^{(\bar{m})} \mathbf{u}, \mathbf{u})_{\hat{\omega}_h}, \\ (A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) - A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{v}), \mathbf{u} - \mathbf{v})_{\hat{\omega}_h} &\geq c \|\mathbf{u} - \mathbf{v}\|_{B_h^{(\bar{m})}}^2 \geq 8c\tilde{c}_1 \|\mathbf{u} - \mathbf{v}\|_{0,2,\hat{\omega}_h}^2, \end{aligned} \quad (24)$$

де сталі $\tilde{c}_1 > 0$, $c > 0$. Таким чином, за умови $|h| \leq h_0$ оператор $A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u})$ є сильно монотонним, і при $|h| \leq h_0$ ТРС (15) має єдиний розв'язок $\mathbf{y}^{(\bar{m})}(x)$, $x \in \hat{\omega}_h$ (див. [5, с. 461]).

Для похибки $\mathbf{z}(x) = \mathbf{y}^{(\bar{m})}(x) - \mathbf{u}(x)$, $x \in \hat{\omega}_h$, будемо мати задачу

$$\begin{aligned} [A^{(\bar{m})}(x) \mathbf{z}_{\bar{x}}(x)]_{\bar{x}} + \boldsymbol{\Phi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{y}^{(\bar{m})}) - \boldsymbol{\Phi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) &= \\ &= \boldsymbol{\Phi}(x, \mathbf{u}) - \boldsymbol{\Phi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) + [(A(x) - A^{(\bar{m})}(x)) \mathbf{u}_{\bar{x}}(x)]_{\bar{x}}, \quad \mathbf{z}(0) = \mathbf{z}(1) = 0. \end{aligned} \quad (25)$$

З (25) отримаємо

$$\begin{aligned} (A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) - A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{y}^{(\bar{m})}), \mathbf{z})_{\hat{\omega}_h} &= \\ &= (\boldsymbol{\Phi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) - \boldsymbol{\Phi}(x, \mathbf{u}), \mathbf{z})_{\hat{\omega}_h} + ((A^{(\bar{m})} - A) \mathbf{u}_{\bar{x}}, \mathbf{z}_{\bar{x}})_{\hat{\omega}_h^+}. \end{aligned} \quad (26)$$

З урахуванням (24) справджується оцінка

$$(A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) - A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{y}^{(\bar{m})}), \mathbf{z})_{\hat{\omega}_h} \geq c \|\mathbf{z}\|_{B_h^{(\bar{m})}}^2. \quad (27)$$

За допомогою нерівності Коші – Буняковського, використовуючи (16)–(18), оцінимо праву частину рівності (26):

$$\begin{aligned} ((A - A^{(\bar{m})}) \mathbf{u}_{\bar{x}}, \mathbf{z}_{\bar{x}})_{\hat{\omega}_h^+} &\leq \|A^{(\bar{m})} - A\|_{0,2,\hat{\omega}_h} \|\mathbf{u}_{\bar{x}}\|_{0,2,\hat{\omega}_h^+} \|\mathbf{z}_{\bar{x}}\|_{0,2,\hat{\omega}_h^+} \leq \\ &\leq M |h|^{\bar{m}} \|\mathbf{z}_{\bar{x}}\|_{0,2,\hat{\omega}_h^+} \leq \frac{M |h|^{\bar{m}}}{\tilde{c}_1} \|\mathbf{z}\|_{B_h^{(\bar{m})}}, \end{aligned} \quad (28)$$

$$(\boldsymbol{\varphi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) - \boldsymbol{\varphi}(x, \mathbf{u}), \mathbf{z})_{\hat{\omega}_h} \leq M |h|^{m+1} \|\mathbf{z}_{\bar{x}}\|_{0,2,\hat{\omega}_h^+} \leq \frac{M|h|^{m+1}}{\tilde{c}_1} \|\mathbf{z}\|_{B_h^{(\bar{m})}}, \quad (29)$$

якщо m – непарне, і

$$(\boldsymbol{\varphi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) - \boldsymbol{\varphi}(x, \mathbf{u}), \mathbf{z})_{\hat{\omega}_h} \leq M |h|^m \|\mathbf{z}_{\bar{x}}\|_{0,2,\hat{\omega}_h^+} \leq \frac{M|h|^m}{\tilde{c}_1} \|\mathbf{z}\|_{B_h^{(\bar{m})}}, \quad (30)$$

якщо m – парне.

З оцінок (28)–(30) випливає, що $\|\mathbf{z}\|_{B_h^{(\bar{m})}} \leq M|h|^{\bar{m}}$. Звідси з огляду на еквівалентність норм $\|\cdot\|_{1,2,\hat{\omega}_h}$, $\|\cdot\|_{B_h^{(\bar{m})}}$ маємо $\|\mathbf{z}\|_{1,2,\hat{\omega}_h} \leq M|h|^{\bar{m}}$.

Оскільки згідно з (11)–(13)

$$\begin{aligned} \left\| K \frac{d\mathbf{z}}{dx} \right\|_{0,2,\hat{\omega}_h} &\leq \left\| \frac{1}{V_1^{(\bar{m})j}} - \frac{1}{V_1^j} \right\|_{0,2,\hat{\omega}_h} \cdot \left[|h| \cdot \|\mathbf{u}_{\bar{x}}\|_{0,2,\hat{\omega}_h^+} + \right. \\ &\quad \left. + \|\mathbf{w}_1^j(x, \mathbf{u})\|_{0,2,\hat{\omega}_h} \right] + \frac{1}{\|V_1^{(\bar{m})j}\|_{0,2,\hat{\omega}_h}} \left[|h| \cdot \|\mathbf{y}_{\bar{x}}^{(\bar{m})} - \mathbf{u}_{\bar{x}}\|_{0,2,\hat{\omega}_h^+} + \right. \\ &\quad \left. + \|\mathbf{w}_1^j(x, \mathbf{y}^{(\bar{m})}) - \mathbf{w}_1^j(x, \mathbf{y}^{(\bar{m})})\|_{0,2,\hat{\omega}_h} + \|\mathbf{w}_1^j(x, \mathbf{y}^{(\bar{m})}) - \mathbf{w}_1^j(x, \mathbf{u})\|_{0,2,\hat{\omega}_h} \right] + \\ &\quad + \|\boldsymbol{\ell}_1^{(m)j}(x, \mathbf{y}^{(\bar{m})}) - \boldsymbol{\ell}_1^j(x, \mathbf{y}^{(\bar{m})})\|_{0,2,\hat{\omega}_h} + \|\boldsymbol{\ell}_1^j(x, \mathbf{y}^{(\bar{m})}) - \boldsymbol{\ell}_1^j(x, \mathbf{u})\|_{0,2,\hat{\omega}_h} \leq \\ &\leq M_1 |h|^{\bar{m}} + \left[\frac{1}{\|V_1^{(\bar{m})j}\|_{0,2,\hat{\omega}_h}} \left\| \frac{\partial}{\partial u} \mathbf{w}_1^j(x, \mathbf{u}) \Big|_{u=\bar{u}} \right\|_{0,2,\hat{\omega}_h} + \right. \\ &\quad \left. + \left\| \frac{\partial}{\partial u} \boldsymbol{\ell}_1^j(x, \mathbf{u}) \Big|_{u=\bar{u}} \right\|_{0,2,\hat{\omega}_h} \right] \cdot \|\mathbf{z}\|_{0,2,\hat{\omega}_h} \leq M|h|^{\bar{m}}, \end{aligned}$$

то отримаємо $\|\mathbf{z}\|_{1,\infty,\hat{\omega}_h}^* \leq Mh^{\bar{m}}$. Теорему доведено. \diamond

Для розв'язування нелінійної ТРС \bar{m} -го порядку точності (15) застосуємо ітераційний метод.

Теорема 2. *Нехай виконуються умови теореми 1. Тоді*

$$\|\boldsymbol{\varphi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{u}) - \boldsymbol{\varphi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{v})\|_{0,2,\hat{\omega}_h} \leq \tilde{L} \|\mathbf{u} - \mathbf{v}\|_{0,2,\hat{\omega}_h},$$

$\exists h_0 > 0$ таке, що $\forall \{h_j\}_{j=1}^N : |h| \leq h_0$, $0 < \tilde{c}_1 \|\mathbf{u}\|_{0,2,\hat{\omega}_h}^2 \leq (A^{(\bar{m})}\mathbf{u}, \mathbf{u})_{0,2,\hat{\omega}_h}$, ітераційний метод

$$B_h^{(\bar{m})} \frac{\mathbf{y}^{(\bar{m},n)} - \mathbf{y}^{(\bar{m},n-1)}}{\tau} + A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{y}^{(\bar{m},n-1)}) = 0, \quad x \in \hat{\omega}_h,$$

$$\mathbf{y}^{(\bar{m},n)}(0) = \boldsymbol{\mu}_1, \quad \mathbf{y}^{(\bar{m},n)}(1) = \boldsymbol{\mu}_2, \quad n = 1, 2, \dots,$$

$$\mathbf{y}^{(\bar{m},0)}(x) = \frac{V_2(x)}{V_1(1)} \boldsymbol{\mu}_1 + \frac{V_1(x)}{V_1(1)} \boldsymbol{\mu}_2,$$

$$B_h^{(\bar{m})} \mathbf{y} = -(A^{(\bar{m})} \mathbf{y}_{\bar{x}})_{\bar{x}}, \quad A_h^{(\bar{m})}(x, \mathbf{y}) = B_h^{(\bar{m})} \mathbf{y} - \boldsymbol{\varphi}^{(\bar{m})}(x, \mathbf{y}),$$

з $\tau = \tau_0 = \left(1 + \frac{\tilde{L}}{8\tilde{c}_1}\right)^{-2}$ збігається і для похибки виконується оцінка

$$\| \mathbf{y}^{(\bar{m},n)} - \mathbf{u} \|_{1,2,\bar{\omega}_h}^* \leq M(h^{\bar{m}} + q^n), \quad q = \sqrt{1 - \tau_0},$$

де

$$K(x_j) \frac{d\mathbf{y}^{(\bar{m},n)}(x_j)}{dx} = \frac{h_j \mathbf{y}_{\bar{x},j}^{(\bar{m},n)} - \mathbf{w}_1^{(\bar{m})j}(x_j, \mathbf{y}^{(\bar{m},n)})}{V_1^{(\bar{m})j}(x_j)} + \ell_1^{(m)j}(x_j, \mathbf{y}^{(\bar{m},n)}),$$

стала M не залежить від $|h|$, m , n .

Доведення аналогічне до доведення теореми 4 з роботи [6] для скалярного випадку ($n = 1$).

Зауваження. Результати роботи справджуються для крайових задач

$$\frac{d}{dx} \left[K(x) \frac{d\mathbf{u}}{dx} \right] = -\mathbf{f}(x, \mathbf{u}), \quad x \in (0,1), \quad \mathbf{u}(0) = \boldsymbol{\mu}_1, \quad \mathbf{u}(1) = \boldsymbol{\mu}_2$$

за умов

$$K(x) = K^*(x), \quad k_{rs}(x) \in Q^1[0,1],$$

$$c_1 \| \mathbf{u} \|^2 \leq (K(x)\mathbf{u}, \mathbf{u}) \leq c_2 \| \mathbf{u} \|^2 \quad \forall \mathbf{u} \in \mathbb{R}^n, \quad x \in [0,1],$$

$$f_{r\mathbf{u}}(x) \equiv f_r(x, \mathbf{u}) \in Q^0[0,1] \quad \forall \mathbf{u} \in \mathbb{R}^n,$$

$$f_{rx}(\mathbf{u}) \equiv f_r(x, \mathbf{u}) \in C(\mathbb{R}^n) \quad \forall x \in [0,1],$$

$$|f_r(x, \mathbf{u})| \leq g_r(x) + C_r \sum_{p=1}^n |u_p| \quad \forall x \in [0,1], \quad \mathbf{u} \in \mathbb{R}^n,$$

$$(\mathbf{f}(x, \mathbf{u}) - \mathbf{f}(x, \mathbf{v}), \mathbf{u} - \mathbf{v}) \leq c_3 \| \mathbf{u} - \mathbf{v} \| \quad \forall x \in [0,1], \quad \mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^n, \quad c_3 < \pi^2 c_1,$$

які є слабшими, ніж у [2].

Отже, у роботі побудовано та обґрунтовано ТРС на нерівномірній сітці \bar{m} -го порядку точності як відносно вектор-функції $\mathbf{u}(x)$, так і потоку $K(x) d\mathbf{u}/dx$ для задачі (1)–(5). У перспективі планується розробити ТРС високого порядку точності для систем звичайних диференціальних рівнянь другого порядку з крайовими умовами третього роду.

1. *Кутнів М. В.* Трехточечные разностные схемы высокого порядка точности для систем нелинейных обыкновенных дифференциальных уравнений второго порядка // Журн. вычисл. математики и мат. физики. – 2001. – **41**, № 6. – С. 909–921.
2. *Кутнів М. В.* Трехточечные разностные схемы высокого порядка точности для систем обыкновенных дифференциальных уравнений второго порядка с монотонным оператором // Журн. вычисл. математики и мат. физики. – 2002. – **42**, № 5. – С. 754–768.
3. *Кутнів М. В.* Модифіковані триточкові різницеві схеми високого порядку точності для монотонних звичайних диференціальних рівнянь другого порядку // Мат. методи та фіз.-мех. поля. – 2003. – **46**, № 4. – С. 120–129.
4. *Самарский А. А., Николаев Е. С.* Методы решения сеточных уравнений. – М.: Наука, 1978. – 592 с.
5. *Треногин В. А.* Функциональный анализ. – М.: Наука, 1980. – 496 с.
6. *Gnativ L. B., Kutniv M. V.* Modified three-point difference schemes of high accuracy order for second order monotone ordinary differential equations with derivative in the right-hand side // Журн. обчисл. прикл. матем. – 2003. – Вип. 1. – С. 43–65.
7. *Kutniv M. V.* Modified of three-point difference schemes of high-accuracy order for second order nonlinear ordinary differential equations // Comp. Meth. Appl. Math. – 2003. – **3**, No. 2. – P. 287–312.

**МОДИФИЦИРОВАННЫЕ ТРЕХТОЧЕЧНЫЕ РАЗНОСТНЫЕ СХЕМЫ
ВЫСОКОГО ПОРЯДКА ТОЧНОСТИ ДЛЯ СИСТЕМ ОБЫКНОВЕННЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ
УРАВНЕНИЙ ВТОРОГО ПОРЯДКА С МОНОТОННЫМ ОПЕРАТОРОМ**

Для нелинейных краевых задач с монотонным оператором построены трехточечные разностные схемы высокого порядка точности на неравномерной сетке. Доказаны существование и единственность решения трехточечных разностных схем, получена оценка точности как в отношении решения $\mathbf{u}(x)$, так и потока $K(x) d\mathbf{u}/dx$.

**MODIFIED THREE-POINT DIFFERENCE SCHEMES OF HIGH-ORDER
ACCURACY FOR SYSTEMS OF THE SECOND-ORDER ORDINARY DIFFERENTIAL
EQUATIONS WITH MONOTONE OPERATOR**

For nonlinear boundary-value problems with a monotone operator, three-point difference schemes of high-order accuracy on the irregular grid are constructed. The existence and uniqueness of solution to three-point difference schemes is proved and estimate of accuracy of both the solution $\mathbf{u}(x)$ and flow $K(x) d\mathbf{u}/dx$ are determined.

Нац. ун-т «Львів. політехніка», Львів

Одержано
28.11.03