

ОБЕРНЕНА ЗАДАЧА В ОБЛАСТІ З ВІЛЬНОЮ МЕЖЕЮ ДЛЯ ДВОВИМІРНОГО ПАРАБОЛІЧНОГО РІВНЯННЯ

Визначено умови існування та єдиності розв'язку оберненої задачі знаходження невідомого старшого коефіцієнта, що залежить від часу, у двовимірному параболічному рівнянні в області з невідомою межею.

Одним із підходів до дослідження задач з вільною межею [3] є зведення її до задач в області з фіксованими межами за допомогою заміни змінних. При цьому невідомі функції, які задають межі області, з'являються у коефіцієнтах рівняння. Тому таку задачу природно розглядати як обернену коефіцієнтну задачу та застосовувати до неї методику, розроблену для дослідження обернених задач [4]. Більше того, в задачі з вільною межею можна додатково ставити завдання відтворення невідомих коефіцієнтів рівняння. У випадку одновимірного рівняння теплопровідності такий підхід було реалізовано в [2]. У роботі [1] досліджувалася обернена задача в області з вільною межею для одновимірного рівняння параболічного типу.

Ця робота є продовженням досліджень обернених задач з вільними межами шляхом зведення їх до відповідних обернених задач. Розглядається обернена задача для двовимірного параболічного рівняння в області з невідомою межею. Для знаходження невідомої межі області та невідомого коефіцієнта рівняння задаються три додаткові умови у вигляді інтегральних.

В області $\Omega_T \equiv \{(x_1, x_2, t) : 0 < x_1 < l(t), 0 < x_2 < h(t), 0 < t < T < \infty\}$ з невідомими функціями $x_1 = l(t)$, $x_2 = h(t)$ розглянемо параболічне рівняння

$$u_t = a(t) \left(u_{x_1 x_1} + u_{x_2 x_2} \right) + b(x_1, x_2, t) u_{x_1} + c(x_1, x_2, t) u_{x_2} + d(x_1, x_2, t) u + f(x_1, x_2, t) \quad (1)$$

в якому $a(t)$ – невідомий коефіцієнт. Задамо початкову умову

$$u(x_1, x_2, 0) = \varphi(x_1, x_2), \quad (x_1, x_2) \in [0, l_0] \times [0, h_0], \quad l_0 \equiv l(0), \quad h_0 \equiv h(0), \quad (2)$$

крайові умови

$$u(0, x_2, t) = \mu_1(x_2, t), \quad u(l(t), x_2, t) = \mu_2(x_2, t), \quad x_2 \in [0, h(t)], \quad t \in [0, T],$$

$$u(x_1, 0, t) = \mu_3(x_1, t), \quad u(x_1, h(t), t) = \mu_4(x_1, t), \quad x_1 \in [0, l(t)], \quad t \in [0, T], \quad (3)$$

та умови перевизначення

$$\int_0^{l(t)} \int_0^{h(t)} u(x_1, x_2, t) dx_2 dx_1 = \mu_5(t), \quad t \in [0, T], \quad (4)$$

$$\int_0^{l(t)} \int_0^{h(t)} x_2 u(x_1, x_2, t) dx_2 dx_1 = \mu_6(t), \quad t \in [0, T], \quad (5)$$

$$a(t) u_{x_1}(0, x_0, t) = \mu_7(t), \quad t \in [0, T], \quad (6)$$

де x_0 – деяка фіксована точка з $(0, h(t))$.

Заміною $y_1 = \frac{x_1}{l(t)}$, $y_2 = \frac{x_2}{h(t)}$, $t = t$ зведемо задачу (1)–(6) до оберненої задачі стосовно невідомих $a(t)$, $l(t)$, $h(t)$, $v(y_1, y_2, t) \equiv u(y_1 l(t), y_2 h(t), t)$ в області з відомими межами $Q_T \equiv \{(y_1, y_2, t) : 0 < y_1 < 1, 0 < y_2 < 1, 0 < t < T\}$:

$$v_t = a(t) \left(\frac{1}{l^2(t)} v_{y_1 y_1} + \frac{1}{h^2(t)} v_{y_2 y_2} \right) + \frac{b(y_1 l(t), y_2 h(t), t) + y_1 l'(t)}{l(t)} v_{y_1} +$$

$$+ \frac{c(y_1 l(t), y_2 h(t), t) + y_2 h'(t)}{h(t)} v_{y_2} + d(y_1 l(t), y_2 h(t), t) v +$$

$$+ f(y_1 l(t), y_2 h(t), t), \quad (y_1, y_2, t) \in \mathcal{Q}_T, \quad (7)$$

$$v(y_1, y_2, 0) = \varphi(y_1 l_0, y_2 h_0), \quad y_i \in [0, 1], \quad i = 1, 2, \quad (8)$$

$$v(0, y_2, t) = \mu_1(y_2 h(t), t), \quad v(1, y_2, t) = \mu_2(y_2 h(t), t), \quad y_2 \in [0, 1], \quad t \in [0, T],$$

$$v(y_1, 0, t) = \mu_3(y_1 l(t), t), \quad v(y_1, 1, t) = \mu_4(y_1 l(t), t), \quad y_1 \in [0, 1], \quad t \in [0, T], \quad (9)$$

$$l(t)h(t) \int_0^1 \int_0^1 v(y_1, y_2, t) dy_2 dy_1 = \mu_5(t), \quad t \in [0, T], \quad (10)$$

$$l(t)h^2(t) \int_0^1 \int_0^1 y_2 v(y_1, y_2, t) dy_2 dy_1 = \mu_6(t), \quad t \in [0, T], \quad (11)$$

$$\frac{a(t)}{l(t)} v_{y_1}(0, x_0 h^{-1}(t), t) = \mu_7(t), \quad t \in [0, T]. \quad (12)$$

Означення. Функції $(a, l, h, v) \in C[0, T] \times (C^1[0, T])^2 \times C^{2,1}(\bar{\mathcal{Q}}_T)$, $a(t) > 0$, $l(t) > 0$, $h(t) > 0$, $t \in [0, T]$, які задовольняють умови (7)–(12), назвемо розв'язком задачі (7)–(12).

Зауважимо, запис $v \in C^{2,1}(\bar{\mathcal{Q}}_T)$ означає, що функція v є двічі неперервно диференційовною за просторовими змінними та неперервно диференційовною за часовою змінною в області $\bar{\mathcal{Q}}_T$.

Теорема існування. Нехай виконуються умови:

- (i) $\varphi \in C([0, +\infty) \times [0, +\infty))$, $\mu_i \in C([0, +\infty) \times [0, T])$, $i = 1, \dots, 4$,
 $f \in C([0, +\infty) \times [0, +\infty) \times [0, T])$;
- (ii) $0 < \varphi_0 \leq \varphi(x_1, x_2) \leq \varphi_1 < \infty$, $(x_1, x_2) \in [0, +\infty) \times [0, +\infty)$,
 $\mu_i(t) > 0$, $i = 5, 6, 7$, $t \in [0, T]$,
 $0 < \mu_{i0} \leq \mu_i(x_2, t) \leq \mu_{i1} < \infty$, $i = 1, 2$, $(x_2, t) \in [0, +\infty) \times [0, T]$,
 $0 < \mu_{k0} \leq \mu_k(x_1, t) \leq \mu_{k1} < \infty$, $k = 3, 4$, $(x_1, t) \in [0, +\infty) \times [0, T]$,
 $d(x_1, x_2, t) \leq 0$, $(x_1, x_2, t) \in [0, +\infty) \times [0, +\infty) \times [0, T]$,
 $0 \leq f(x_1, x_2, t) \leq f_1 < \infty$, $(x_1, x_2, t) \in [0, +\infty) \times [0, +\infty) \times [0, T]$,
 $\mu_{kx_1}(x_1, t) > 0$, $(x_1, t) \in [0, L_2] \times [0, T]$, $k = 3, 4$,
 $\varphi_{x_1}(x_1, x_2) > 0$, $(x_1, x_2) \in [0, l_0] \times [0, h_0]$, $0 < x_0 < H_1$,

де l_0, h_0, H_1 – відомі сталі, про які буде сказано нижче;

- (iii) $\varphi \in C^2([0, l_0] \times [0, h_0])$, $\mu_m \in C^1[0, T]$, $m = 5, 6$, $\mu_7 \in C[0, T]$,
 $\mu_i \in C^{2,1}([0, H_2] \times [0, T])$, $i = 1, 2$, $\mu_k \in C^{2,1}([0, L_2] \times [0, T])$, $k = 3, 4$,
 $f \in C^{1,0}([0, L_2] \times [0, H_2] \times [0, T])$,

де H_2, L_2 – деякі додатні сталі, значення яких буде вказано нижче;

(iii) умови узгодження нульового та першого порядків.

Тоді можна вказати таке число t_0 , $0 < t_0 \leq T$, що розв'язок задачі (7)–(12) існує при $0 \leq y_i \leq 1$, $i = 1, 2$, $0 \leq t \leq t_0$.

Д о в е д е н н я. З умов (2), (4), (5) отримаємо систему рівнянь стосовно невідомих l_0, h_0 :

$$\int_0^{l_0} \int_0^{h_0} \varphi(x_1, x_2) dx_2 dx_1 = \mu_5(0), \quad \int_0^{l_0} \int_0^{h_0} x_2 \varphi(x_1, x_2) dx_2 dx_1 = \mu_6(0). \quad (13)$$

Позначивши $\int_0^{l_0} \varphi(x_1, x_2) dx_1 \equiv \psi(l_0, x_2)$, систему (13) запишемо у вигляді

$$\int_0^{h_0} \psi(l_0, x_2) dx_2 = \mu_5(0), \quad \int_0^{h_0} x_2 \psi(l_0, x_2) dx_2 = \mu_6(0).$$

З припущень теореми отримаємо, що $\varphi_0 l_0 \leq \psi(l_0, x_2) = \int_0^{l_0} \varphi(x_1, x_2) dx_1 \leq \varphi_1 l_0$.

Тоді $\varphi_0 l_0 h_0 \leq \int_0^{h_0} \psi(l_0, x_2) dx_2 \leq \varphi_1 l_0 h_0$. Функція $y = \int_0^{h_0} \psi(l_0, x_2) dx_2$ при довільному фіксованому $l_0 > 0$ є монотонно зростаючою стосовно h_0 . Отже, з умов теореми випливає, що існує єдине значення $h_0(l_0)$, яке є розв'язком

рівняння $\int_0^{h_0(l_0)} \psi(l_0, x_2) dx_2 = \mu_5(0)$ і $\frac{\mu_5(0)}{\varphi_1 l_0} \leq h_0(l_0) \leq \frac{\mu_5(0)}{\varphi_0 l_0}$. Тоді

$$\frac{\varphi_0 \mu_5^2(0)}{2 \varphi_1^2 l_0} \leq \varphi_0 l_0 \frac{h_0^2(l_0)}{2} \leq \int_0^{h_0(l_0)} x_2 \psi(l_0, x_2) dx_2 \leq \varphi_1 l_0 \frac{h_0^2(l_0)}{2} \leq \frac{\varphi_1 \mu_5^2(0)}{2 \varphi_0^2 l_0}.$$

Функція $y = \int_0^{h_0(l_0)} x_2 \psi(l_0, x_2) dx_2$ – монотонно спадна функція від змінної l_0 , яка перетне пряму $y = \mu_6(0)$ лише в одній точці. Отже, існує єдине значення l_0, h_0 , яке є розв'язком системи (13).

З припущень теореми за принципом максимуму для розв'язку задачі (7)–(9) справджується оцінка

$$0 < M_0 \leq v(y_1, y_2, t) \leq M_1 < \infty, \quad (y_1, y_2, t) \in \bar{Q}_T, \quad (14)$$

де M_0, M_1 – відомі величини, які визначаються через вихідні дані.

З умов (10) та (11) отримаємо

$$h(t) = \frac{\int_0^1 \int_0^1 v(y_1, y_2, t) dy_2 dy_1}{\int_0^1 \int_0^1 y_2 v(y_1, y_2, t) dy_2 dy_1}, \quad t \in [0, T], \quad (15)$$

$$l(t) = \frac{\int_0^1 \int_0^1 y_2^2 v(y_1, y_2, t) dy_2 dy_1}{\left(\int_0^1 \int_0^1 v(y_1, y_2, t) dy_2 dy_1 \right)^2}, \quad t \in [0, T]. \quad (16)$$

Тоді, враховуючи (14), правильні такі оцінки:

$$0 < H_1 \leq h(t) \leq H_2 < \infty, \quad 0 < L_1 \leq l(t) \leq L_2 < \infty. \quad (17)$$

Задача (7)–(9) еквівалентна рівнянню

$$\begin{aligned} v(y_1, y_2, t) = & v_0(y_1, y_2, t) + \\ & + \int_0^t \int_0^1 \int_0^1 G_{11}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) \left(\frac{b(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) + \xi_1 l'(\tau)}{l(\tau)} v_{\xi_1}(\xi_1, \xi_2, \tau) + \right. \\ & + \frac{c(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) + \xi_2 h'(\tau)}{h(\tau)} v_{\xi_2}(\xi_1, \xi_2, \tau) + \\ & \left. + d(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) v(\xi_1, \xi_2, \tau) \right) d\xi_1 d\xi_2 d\tau, \quad (y_1, y_2, t) \in \bar{Q}_T, \quad (18) \end{aligned}$$

де

$$\begin{aligned}
v_0(y_1, y_2, t) = & \int_0^1 \int_0^1 G_{11}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, 0) \varphi(\xi_1 l(0), \xi_2 h(0)) d\xi_1 d\xi_2 + \\
& + \int_0^t \int_0^1 G_{11\xi_1}(y_1, y_2, t, 0, \xi_2, \tau) \frac{a(\tau)}{l^2(\tau)} \mu_1(\xi_2 h(\tau), \tau) d\xi_2 d\tau - \\
& - \int_0^t \int_0^1 G_{11\xi_1}(y_1, y_2, t, 1, \xi_2, \tau) \frac{a(\tau)}{l^2(\tau)} \mu_2(\xi_2 h(\tau), \tau) d\xi_2 d\tau + \\
& + \int_0^t \int_0^1 G_{11\xi_2}(y_1, y_2, t, \xi_1, 0, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} \mu_3(\xi_1 l(\tau), \tau) d\xi_1 d\tau - \\
& - \int_0^t \int_0^1 G_{11\xi_2}(y_1, y_2, t, \xi_1, 1, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} \mu_4(\xi_1 l(\tau), \tau) d\xi_1 d\tau + \\
& + \int_0^t \int_0^1 \int_0^1 G_{11}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) f(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) d\xi_1 d\xi_2 d\tau, \quad (19)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
G_{k\ell}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) = & \\
= & \frac{1}{4\pi\sqrt{(\theta_1(t) - \theta_1(\tau))(\theta_2(t) - \theta_2(\tau))}} \sum_{m,n=-\infty}^{+\infty} \left(\exp\left(-\frac{(y_1 - \xi_1 + 2n)^2}{4(\theta_1(t) - \theta_1(\tau))}\right) + \right. \\
& + (-1)^k \exp\left(-\frac{(y_1 + \xi_1 + 2n)^2}{4(\theta_1(t) - \theta_1(\tau))}\right) \left. \right) \left(\exp\left(-\frac{(y_2 - \xi_2 + 2m)^2}{4(\theta_2(t) - \theta_2(\tau))}\right) + \right. \\
& + (-1)^\ell \exp\left(-\frac{(y_2 + \xi_2 + 2m)^2}{4(\theta_2(t) - \theta_2(\tau))}\right) \left. \right), \quad k, \ell = 1, 2,
\end{aligned}$$

$$\theta_1(t) = \int_0^t \frac{a(\sigma)}{l^2(\sigma)} d\sigma, \quad \theta_2(t) = \int_0^t \frac{a(\sigma)}{h^2(\sigma)} d\sigma.$$

Зазначимо, що $G_{11}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau)$ – функція Гріна рівняння

$$v_t = a(t) \left(\frac{1}{l^2(t)} v_{y_1 y_1} + \frac{1}{h^2(t)} v_{y_2 y_2} \right) + f(y_1 l(t), y_2 h(t), t), \quad (y_1, y_2, t) \in \mathcal{Q}_T, \quad (20)$$

з крайовими умовами (9), а $v_0(y_1, y_2, t)$ є розв'язком задачі (20), (8), (9). З (18), враховуючи властивості функції Гріна

$$-G_\tau = \frac{a(\tau)}{l^2(\tau)} G_{\xi_1 \xi_1} + \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} G_{\xi_2 \xi_2}, \quad G_{11\xi_i y_1} = -G_{21\xi_i \xi_1}, \quad i = 1, 2,$$

знайдемо $v_{y_1}(y_1, y_2, t)$:

$$\begin{aligned}
v_{y_1}(y_1, y_2, t) = & v_{0y_1}(y_1, y_2, t) + \\
& + \int_0^t \int_0^1 \int_0^1 G_{11y_1}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) \left(\frac{b(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) + \xi_1 l'(\tau)}{l(\tau)} v_{\xi_1}(\xi_1, \xi_2, \tau) + \right. \\
& + \frac{c(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) + \xi_2 h'(\tau)}{h(\tau)} v_{\xi_2}(\xi_1, \xi_2, \tau) + \\
& \left. + d(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) v(\xi_1, \xi_2, \tau) \right) d\xi_1 d\xi_2 d\tau, \quad (y_1, y_2, t) \in \bar{\mathcal{Q}}_T, \quad (21)
\end{aligned}$$

де

$$\begin{aligned}
v_{0y_1}(y_1, y_2, t) = & l_0 \int_0^1 \int_0^1 G_{21}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, 0) \varphi_\eta(\eta, \xi_2 h_0) \Big|_{\eta=\xi_1 l_0} d\xi_1 d\xi_2 - \\
& - \int_0^t \int_0^1 G_{21}(y_1, y_2, t, 0, \xi_2, \tau) [\xi_2 h'(\tau) \mu_{1\eta}(\eta, \tau) - a(\tau) \mu_{1\eta\eta}(\eta, \tau) +
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + \mu_{1\tau}(\eta, \tau) \Big|_{\eta=\xi_2 h(\tau)} d\xi_2 d\tau + \int_0^t \int_0^1 G_{21}(y_1, y_2, t, 1, \xi_2, \tau) [\xi_2 h'(\tau) \mu_{2\eta}(\eta, \tau) - \\
& - a(\tau) \mu_{2\eta\eta}(\eta, \tau) + \mu_{2\tau}(\eta, \tau)] \Big|_{\eta=\xi_2 h(\tau)} d\xi_2 d\tau + \\
& + \int_0^t \int_0^1 G_{21\xi_2}(y_1, y_2, t, \xi_1, 0, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} l(\tau) \mu_{3\eta}(\eta, \tau) \Big|_{\eta=\xi_1 l(\tau)} d\xi_1 d\tau - \\
& - \int_0^t \int_0^1 G_{21\xi_2}(y_1, y_2, t, \xi_1, 1, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} l(\tau) \mu_{4\eta}(\eta, \tau) \Big|_{\eta=\xi_1 l(\tau)} d\xi_1 d\tau + \\
& + \int_0^t \int_0^1 \int_0^1 G_{11y_1}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) f(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) d\xi_1 d\xi_2 d\tau. \quad (22)
\end{aligned}$$

Оцінімо в (22) суму таких доданків:

$$\begin{aligned}
& l_0 \int_0^1 \int_0^1 G_{21}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, 0) \varphi_\eta(\eta, \xi_2 h_0) \Big|_{\eta=\xi_1 l_0} d\xi_1 d\xi_2 + \\
& + \int_0^t \int_0^1 G_{21\xi_2}(y_1, y_2, t, \xi_1, 0, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} l(\tau) \mu_{3\eta}(\eta, \tau) \Big|_{\eta=\xi_1 l(\tau)} d\xi_1 d\tau - \\
& - \int_0^t \int_0^1 G_{21\xi_2}(y_1, y_2, t, \xi_1, 1, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} l(\tau) \mu_{4\eta}(\eta, \tau) \Big|_{\eta=\xi_1 l(\tau)} d\xi_1 d\tau \geq \\
& \geq l_0 \min_{(x_1, x_2) \in [0, l_0] \times [0, h_0]} \varphi_{x_1}(x_1, x_2) \int_0^1 \int_0^1 G_{21}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, 0) d\xi_1 d\xi_2 + \\
& + \min_{(x_1, t) \in [0, L_2] \times [0, T]} l(t) \mu_{3x_1}(x_1, t) \int_0^t \int_0^1 G_{21\xi_2}(y_1, y_2, t, \xi_1, 0, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} d\xi_1 d\tau + \\
& + \min_{(x_1, t) \in [0, L_2] \times [0, T]} l(t) \mu_{4x_1}(x_1, t) \left(- \int_0^t \int_0^1 G_{21\xi_2}(y_1, y_2, t, \xi_1, 1, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} d\xi_1 d\tau \right) \geq \\
& \geq \min \left\{ \min_{(x_1, x_2) \in [0, l_0] \times [0, h_0]} \varphi_{x_1}(x_1, x_2), \min_{(x_1, t) \in [0, L_2] \times [0, T]} l(t) \mu_{3x_1}(x_1, t), \right. \\
& \left. \min_{(x_1, t) \in [0, L_2] \times [0, T]} l(t) \mu_{4x_1}(x_1, t) \right\} \left(\int_0^1 G_1(y_2, t, \xi_2, 0) d\xi_2 + \right. \\
& \left. + \int_0^t G_{1\xi_2}(y_2, t, 0, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} d\tau - \int_0^t G_{1\xi_2}(y_2, t, 1, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} d\tau \right),
\end{aligned}$$

де

$$\begin{aligned}
G_1(y, t, \xi, \tau) = & \frac{1}{2\sqrt{\pi(\theta_2(t) - \theta_2(\tau))}} \sum_{m=-\infty}^{+\infty} \left(\exp\left(-\frac{(y - \xi + 2m)^2}{4(\theta_2(t) - \theta_2(\tau))}\right) - \right. \\
& \left. - \exp\left(-\frac{(y + \xi + 2m)^2}{4(\theta_2(t) - \theta_2(\tau))}\right) \right)
\end{aligned}$$

– функція Гріна рівняння

$$v_t = a(t) \frac{1}{h^2(t)} v_{yy}, \quad 0 < y < 1, \quad 0 < t < T, \quad (23)$$

з крайовими умовами першого роду.

Розглянувши допоміжну задачу для рівняння (23) з умовами $v(y, 0) = 1$, $y \in [0, 1]$, $v(0, t) = 1$, $v(1, t) = 1$, $t \in [0, T]$, легко перекоонатися, що

$$\int_0^1 G_1(y_2, t, \xi_2, 0) d\xi_2 + \int_0^t G_{1\xi_2}(y_2, t, 0, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} d\tau - \int_0^t G_{1\xi_2}(y_2, t, 1, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} d\tau \equiv 1.$$

Отже,

$$\begin{aligned}
& l_0 \int_0^1 \int_0^1 G_{21}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, 0) \varphi_\eta(\eta, \xi_2 h_0) \Big|_{\eta=\xi_1 l_0} d\xi_1 d\xi_2 + \\
& + \int_0^t \int_0^1 G_{21\xi_2}(y_1, y_2, t, \xi_1, 0, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} l(\tau) \mu_{3\eta}(\eta, \tau) \Big|_{\eta=\xi_1 l(\tau)} d\xi_1 d\tau - \\
& - \int_0^t \int_0^1 G_{21\xi_2}(y_1, y_2, t, \xi_1, 1, \tau) \frac{a(\tau)}{h^2(\tau)} l(\tau) \mu_{4\eta}(\eta, \tau) \Big|_{\eta=\xi_1 l(\tau)} d\xi_1 d\tau \geq M_2 > 0.
\end{aligned}$$

Решта доданків у (21), (22) при $t = 0$ дорівнюють нулеві. Тому існує деяке число $t_1 : 0 < t_1 \leq T$, при якому виконується оцінка

$$v_{y_1}(y_1, y_2, t) \geq \frac{1}{2} M_2, \quad (y_1, y_2, t) \in \bar{Q}_{t_1}. \quad (24)$$

З (12), враховуючи умови теореми та оцінки (17), (24), отримаємо оцінку зверху для $a(t)$:

$$0 < a(t) \leq A_1, \quad t \in [0, t_1]. \quad (25)$$

Продиференціюємо (10) та (11) за t . Використовуючи рівняння (7), рівності (10) та (11), отримаємо

$$\begin{aligned}
& l'(t)l(t)h^2(t) \int_0^1 \mu_2(y_2 h(t), t) dy_2 + h'(t)h(t)l^2(t) \int_0^1 \mu_4(y_1 l(t), t) dy_1 = \\
& = \mu_5'(t)l(t)h(t) - a(t)h^2(t) \int_0^1 [v_{y_1}(1, y_2, t) - v_{y_1}(0, y_2, t)] dy_2 - \\
& - a(t)l^2(t) \int_0^1 [v_{y_2}(y_1, 1, t) - v_{y_2}(y_1, 0, t)] dy_1 - \\
& - l(t)h^2(t) \int_0^1 [b(l(t), y_2 h(t), t) \mu_2(y_2 h(t), t) - b(0, y_2 h(t), t) \mu_1(y_2 h(t), t)] dy_2 - \\
& - h(t)l^2(t) \int_0^1 [c(y_1 l(t), h(t), t) \mu_4(y_1 l(t), t) - c(y_1 l(t), 0, t) \mu_3(y_1 l(t), t)] dy_1 + \\
& + l^2(t)h^2(t) \int_0^1 \int_0^1 \left(b_\eta(\eta, y_2 h(t), t) \Big|_{\eta=y_1 l(t)} + c_\eta(y_1 l(t), \eta, t) \Big|_{\eta=y_2 h(t)} - \right. \\
& \left. - d(y_1 l(t), y_2 h(t), t) \right) v(y_1, y_2, t) dy_1 dy_2 - \\
& - l^2(t)h^2(t) \int_0^1 \int_0^1 f(y_1 l(t), y_2 h(t), t) dy_1 dy_2, \quad (26)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& l'(t)l(t)h^2(t) \int_0^1 (1 - y_2) \mu_2(y_2 h(t), t) dy_2 = \mu_5'(t)l(t)h(t) - \mu_6'(t)l(t) - \\
& - a(t)h^2(t) \int_0^1 (1 - y_2) [v_{y_1}(1, y_2, t) - v_{y_1}(0, y_2, t)] dy_2 + \\
& + a(t)l^2(t) \int_0^1 [v_{y_2}(y_1, 0, t) - \mu_4(y_1 l(t), t) + \mu_3(y_1 l(t), t)] dy_1 + \\
& + h(t)l^2(t) \int_0^1 c(y_1 l(t), 0, t) \mu_3(y_1 l(t), t) dy_1 + \\
& + h(t)l^2(t) \int_0^1 \int_0^1 c(y_1 l(t), y_2 h(t), t) v(y_1, y_2, t) dy_1 dy_2 -
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& -l(t)h^2(t)\int_0^1(1-y_2)[b(l(t),y_2h(t),t)\mu_2(y_2h(t),t) - \\
& -b(0,y_2h(t),t)\mu_1(y_2h(t),t)]dy_2 + \\
& +l^2(t)h^2(t)\int_0^1\int_0^1(1-y_2)\left(b_\eta(\eta,y_2h(t),t)\Big|_{\eta=y_1l(t)} + c_\eta(y_1l(t),\eta,t)\Big|_{\eta=y_2h(t)} - \right. \\
& \left. -d(y_1l(t),y_2h(t),t)\right)v(y_1,y_2,t)dy_1dy_2 - \\
& -l^2(t)h^2(t)\int_0^1\int_0^1(1-y_2)f(y_1l(t),y_2h(t),t)dy_1dy_2. \tag{27}
\end{aligned}$$

Отже, задачу (7)–(12) зведено до системи рівнянь (15), (16), де $t \in [0, t_1]$, та

$$a(t) = \frac{\mu_7(t)l(t)}{w_1(0, x_0 h^{-1}(t), t)}, \quad t \in [0, t_1], \tag{28}$$

$$\begin{aligned}
p(t)l(t)h^2(t)\int_0^1\mu_2(y_2h(t),t)dy_2 + g(t)h(t)l^2(t)\int_0^1\mu_4(y_1l(t),t)dy_1 = \\
= \mu'_5(t)l(t)h(t) - a(t)h^2(t)\int_0^1[w_1(1,y_2,t) - w_1(0,y_2,t)]dy_2 - \\
- a(t)l^2(t)\int_0^1[w_2(y_1,1,t) - w_2(y_1,0,t)]dy_1 - \\
- l(t)h^2(t)\int_0^1[b(l(t),y_2h(t),t)\mu_2(y_2h(t),t) - \\
- b(0,y_2h(t),t)\mu_1(y_2h(t),t)]dy_2 - h(t)l^2(t)\int_0^1[c(y_1l(t),h(t),t)\mu_4(y_1l(t),t) - \\
- c(y_1l(t),0,t)\mu_3(y_1l(t),t)]dy_1 + l^2(t)h^2(t)\int_0^1\int_0^1\left(b_\eta(\eta,y_2h(t),t)\Big|_{\eta=y_1l(t)} + \right. \\
\left. + c_\eta(y_1l(t),\eta,t)\Big|_{\eta=y_2h(t)} - d(y_1l(t),y_2h(t),t)\right)v(y_1,y_2,t)dy_1dy_2 - \\
- l^2(t)h^2(t)\int_0^1\int_0^1f(y_1l(t),y_2h(t),t)dy_1dy_2, \quad t \in [0, t_1], \tag{29}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
p(t)l(t)h^2(t)\int_0^1(1-y_2)\mu_2(y_2h(t),t)dy_2 = \mu'_5(t)l(t)h(t) - \mu'_6(t)l(t) - \\
- a(t)h^2(t)\int_0^1(1-y_2)[w_1(1,y_2,t) - w_1(0,y_2,t)]dy_2 + \\
+ a(t)l^2(t)\int_0^1[w_2(y_1,0,t) - \mu_4(y_1l(t),t) + \mu_3(y_1l(t),t)]dy_1 + \\
+ h(t)l^2(t)\int_0^1c(y_1l(t),0,t)\mu_3(y_1l(t),t)dy_1 + \\
+ h(t)l^2(t)\int_0^1\int_0^1c(y_1l(t),y_2h(t),t)v(y_1,y_2,t)dy_1dy_2 - \\
- l(t)h^2(t)\int_0^1(1-y_2)[b(l(t),y_2h(t),t)\mu_2(y_2h(t),t) -
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& -b(0, y_2 h(t), t) \mu_1(y_2 h(t), t) dy_2 + \\
& + l^2(t) h^2(t) \int_0^1 \int_0^1 (1-y_2) \left(b_\eta(\eta, y_2 h(t), t) \Big|_{\eta=y_1 l(t)} + c_\eta(y_1 l(t), \eta, t) \Big|_{\eta=y_2 h(t)} - \right. \\
& \left. - d(y_1 l(t), y_2 h(t), t) \right) v(y_1, y_2, t) dy_1 dy_2 - \\
& - l^2(t) h^2(t) \int_0^1 \int_0^1 (1-y_2) f(y_1 l(t), y_2 h(t), t) dy_1 dy_2, \quad t \in [0, t_1], \quad (30)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
v(y_1, y_2, t) &= v_0(y_1, y_2, t) + \\
& + \int_0^t \int_0^1 \int_0^1 G_{11}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) \left(\frac{b(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) + \xi_1 p(\tau)}{l(\tau)} w_1(\xi_1, \xi_2, \tau) + \right. \\
& + \frac{c(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) + \xi_2 g(\tau)}{h(\tau)} w_2(\xi_1, \xi_2, \tau) + \\
& \left. + d(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) v(\xi_1, \xi_2, \tau) \right) d\xi_1 d\xi_2 d\tau, \quad (y_1, y_2, t) \in \bar{Q}_{t_1}, \quad (31)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
w_i(y_1, y_2, t) &= v_{0y_i}(y_1, y_2, t) + \\
& + \int_0^t \int_0^1 \int_0^1 G_{11y_i}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) \left(\frac{b(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) + \xi_1 p(\tau)}{l(\tau)} w_1(\xi_1, \xi_2, \tau) + \right. \\
& + \frac{c(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) + \xi_2 g(\tau)}{h(\tau)} w_2(\xi_1, \xi_2, \tau) + \\
& \left. + d(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) v(\xi_1, \xi_2, \tau) \right) d\xi_1 d\xi_2 d\tau, \quad i = 1, 2, \\
& (y_1, y_2, t) \in \bar{Q}_{t_1}, \quad (32)
\end{aligned}$$

де $p(t) \equiv l'(t)$; $g(t) \equiv h'(t)$; $w_i(y_1, y_2, t) \equiv v_{y_i}(y_1, y_2, t)$, $i = 1, 2$; v_{0y_i} задано формулою (22), а v_{0y_2} має вигляд

$$\begin{aligned}
v_{0y_2}(y_1, y_2, t) &= h_0 \int_0^1 \int_0^1 G_{12}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, 0) \varphi_\eta(\xi_1 l_0, \eta) \Big|_{\eta=\xi_2 h_0} d\xi_1 d\xi_2 - \\
& - \int_0^t \int_0^1 G_{12}(y_1, y_2, t, \xi_1, 0, \tau) [\xi_1 l'(\tau) \mu_{3\eta}(\eta, \tau) - \\
& - a(\tau) \mu_{3\eta\eta}(\eta, \tau) + \mu_{3\tau}(\eta, \tau)] \Big|_{\eta=\xi_1 l(\tau)} d\xi_1 d\tau + \\
& + \int_0^t \int_0^1 G_{12}(y_1, y_2, t, \xi_1, 1, \tau) [\xi_1 l'(\tau) \mu_{4\eta}(\eta, \tau) - \\
& - a(\tau) \mu_{4\eta\eta}(\eta, \tau) + \mu_{4\tau}(\eta, \tau)] \Big|_{\eta=\xi_1 l(\tau)} d\xi_1 d\tau + \\
& + \int_0^t \int_0^1 G_{12\xi_1}(y_1, y_2, t, 0, \xi_2, \tau) \frac{a(\tau)}{l^2(\tau)} h(\tau) \mu_{1\eta}(\eta, \tau) \Big|_{\eta=\xi_2 h(\tau)} d\xi_2 d\tau - \\
& - \int_0^t \int_0^1 G_{12\xi_1}(y_1, y_2, t, 1, \xi_2, \tau) \frac{a(\tau)}{l^2(\tau)} h(\tau) \mu_{2\eta}(\eta, \tau) \Big|_{\eta=\xi_2 h(\tau)} d\xi_2 d\tau + \\
& + \int_0^t \int_0^1 \int_0^1 G_{11y_2}(y_1, y_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) f(\xi_1 l(\tau), \xi_2 h(\tau), \tau) d\xi_1 d\xi_2 d\tau. \quad (33)
\end{aligned}$$

Отже, якщо функції $(a, l, h, v) \in C[0, t_1] \times (C^1[0, t_1])^2 \times C^{2,1}(\bar{Q}_{t_1})$, $a(t) > 0$, $l(t) > 0$, $h(t) > 0$, $t \in [0, t_1]$, є розв'язком задачі (7)–(12), то функції $(a, l, h, p, g, v, w_i, i = 1, 2) \in (C[0, t_1])^5 \times (C(\bar{Q}_{t_1}))^3$, $a(t) > 0$, $l(t) > 0$, $h(t) > 0$, є розв'язком системи (15), (16), (28)–(32). Покажемо, що справджується й обернене твердження, тобто, якщо функції $(a, l, h, p, g, v, w_i, i = 1, 2)$, $a(t) > 0$, $l(t) > 0$, $h(t) > 0$, з класу $(C[0, t_1])^5 \times (C(\bar{Q}_{t_1}))^3$ є розв'язком системи (15), (16), (28)–(32), то функції (a, l, h, v) , $a(t) > 0$, $l(t) > 0$, $h(t) > 0$, належать до класу $C[0, t_1] \times (C^1[0, t_1])^2 \times C^{2,1}(\bar{Q}_{t_1})$ і є розв'язком задачі (7)–(12). Оскільки функція $v_0(y_1, y_2, t)$ є розв'язком задачі (20), (8), (9), то з умов теореми випливає, що $v_0 \in C^{2,1}(\bar{Q}_{t_1})$. Продиференціювавши (31) за y_i , $i = 1, 2$, отримаємо, що $v_{y_i} \equiv w_i$, $i = 1, 2$. З рівності (31) випливає, що $v \in C^{2,1}(\bar{Q}_{t_1})$ є розв'язком рівняння

$$\begin{aligned} v_t = a(t) & \left(\frac{1}{l^2(t)} v_{y_1 y_1} + \frac{1}{h^2(t)} v_{y_2 y_2} \right) + \frac{b(y_1 l(t), y_2 h(t), t) + y_1 p(t)}{l(t)} v_{y_1} + \\ & + \frac{c(y_1 l(t), y_2 h(t), t) + y_2 g(t)}{h(t)} v_{y_2} + \\ & + d(y_1 l(t), y_2 h(t), t) v + f(y_1 l(t), y_2 h(t), t) \end{aligned} \quad (34)$$

і задовольняє умови (8), (9). Виконання умов (10), (11) випливає з (15) і (16). Продиференціюємо (15), (16) і врахуємо, що $v(y_1, y_2, t)$ є розв'язком рівняння (34). Провівши спрощення, отримаємо

$$\begin{aligned} p(t) l(t) h^2(t) \int_0^1 (1 - y_2) \mu_2(y_2 h(t), t) dy_2 & = \mu'_5(t) l(t) h(t) - \mu'_6(t) l(t) - \\ & - a(t) h^2(t) \int_0^1 (1 - y_2) [w_1(1, y_2, t) - w_1(0, y_2, t)] dy_2 + \\ & + a(t) l^2(t) \int_0^1 [w_2(y_1, 0, t) - \mu_4(y_1 l(t), t) + \mu_3(y_1 l(t), t)] dy_1 + \\ & + h(t) l^2(t) \int_0^1 c(y_1 l(t), 0, t) \mu_3(y_1 l(t), t) dy_1 + \\ & + h(t) l^2(t) \int_0^1 \int_0^1 c(y_1 l(t), y_2 h(t), t) v(y_1, y_2, t) dy_1 dy_2 - \\ & - l(t) h^2(t) \int_0^1 (1 - y_2) [b(l(t), y_2 h(t), t) \mu_2(y_2 h(t), t) - \\ & - b(0, y_2 h(t), t) \mu_1(y_2 h(t), t)] dy_2 + \\ & + l^2(t) h^2(t) \int_0^1 \int_0^1 (1 - y_2) \left(b_\eta(\eta, y_2 h(t), t) \Big|_{\eta=y_1 l(t)} + \right. \\ & \left. + c_\eta(y_1 l(t), \eta, t) \Big|_{\eta=y_2 h(t)} - d(y_1 l(t), y_2 h(t), t) \right) v(y_1, y_2, t) dy_1 dy_2 - \\ & - l^2(t) h^2(t) \int_0^1 \int_0^1 (1 - y_2) f(y_1 l(t), y_2 h(t), t) dy_1 dy_2 + \\ & + [(g(t) - h'(t)) l(t) + (p(t) - l'(t)) h(t)] \mu_5(t) - \\ & - \left((g(t) - h'(t)) \frac{2l(t)}{h(t)} + (p(t) - l'(t)) \right) \mu_6(t), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& p(t)l(t)h^2(t)\int_0^1 \mu_2(y_2h(t), t) dy_2 + g(t)h(t)l^2(t)\int_0^1 \mu_4(y_1l(t), t) dy_1 = \\
& = \mu_5'(t)l(t)h(t) - a(t)h^2(t)\int_0^1 [w_1(1, y_2, t) - w_1(0, y_2, t)] dy_2 - \\
& - a(t)l^2(t)\int_0^1 [w_2(y_1, 1, t) - w_2(y_1, 0, t)] dy_1 - \\
& - l(t)h^2(t)\int_0^1 [b(l(t), y_2h(t), t)\mu_2(y_2h(t), t) - \\
& - b(0, y_2h(t), t)\mu_1(y_2h(t), t)] dy_2 - \\
& - h(t)l^2(t)\int_0^1 [c(y_1l(t), h(t), t)\mu_4(y_1l(t), t) - \\
& - c(y_1l(t), 0, t)\mu_3(y_1l(t), t)] dy_1 + \\
& + l^2(t)h^2(t)\int_0^1 \int_0^1 \left(b_\eta(\eta, y_2h(t), t) \Big|_{\eta=y_1l(t)} + c_\eta(y_1l(t), \eta, t) \Big|_{\eta=y_2h(t)} - \right. \\
& \left. - d(y_1l(t), y_2h(t), t) \right) v(y_1, y_2, t) dy_1 dy_2 - \\
& - l^2(t)h^2(t)\int_0^1 \int_0^1 f(y_1l(t), y_2h(t), t) dy_1 dy_2 + (p(t) - l'(t))h(t)\mu_5(t) + \\
& + (g(t) - h'(t))l(t)\mu_5(t).
\end{aligned}$$

Віднявши від цих рівностей (29), (30), отримаємо однорідну систему рівнянь:

$$(g(t) - h'(t)) \left(l(t)\mu_5(t) - \frac{2l(t)}{h(t)}\mu_6(t) \right) + (p(t) - l'(t))(h(t)\mu_5(t) - \mu_6(t)) = 0,$$

$$(g(t) - h'(t))l(t)\mu_5(t) + (p(t) - l'(t))h(t)\mu_5(t) = 0.$$

Визначник цієї системи $\Delta = l(t)\mu_5(t)\mu_6(t) \neq 0$. Отже, $p(t) \equiv l'(t)$, $g(t) \equiv h'(t)$. З рівності (28) випливає виконання умови (12). Еквівалентність задачі (7)–(12) і системи рівнянь (15), (16), (28)–(32) встановлено.

Застосовуючи теорему Шаудера про нерухому точку цілком неперервного оператора, доведемо існування розв'язку системи рівнянь (15), (16), (28)–(32). Встановимо оцінки невідомих $w_i(y_1, y_2, t)$, $i = 1, 2$, $a(t)$, $p(t)$, $g(t)$. Введемо позначення

$$W(t) \equiv \max_{0 \leq y_i \leq 1, i=1,2} |w_1(y_1, y_2, t)| + \max_{0 \leq y_i \leq 1, i=1,2} |w_2(y_1, y_2, t)|.$$

З (32) отримаємо

$$\begin{aligned}
W(t) \leq & C_1 + C_2 \int_0^t \left(\frac{1}{\sqrt{\theta_1(t) - \theta_1(\tau)}} + \frac{1}{\sqrt{\theta_2(t) - \theta_2(\tau)}} \right) d\tau + \\
& + C_3 \int_0^t \left(\frac{1}{\sqrt{\theta_1(t) - \theta_1(\tau)}} + \frac{1}{\sqrt{\theta_2(t) - \theta_2(\tau)}} \right) (1 + |p(\tau)| + |g(\tau)|) W(\tau) d\tau. \quad (35)
\end{aligned}$$

З (29) та (30) випливає

$$|p(t)| \leq C_4 + C_5 a(t) W(t), \quad (36)$$

$$|g(t)| \leq C_6 + C_7 a(t) W(t). \quad (37)$$

Отже, ввівши позначення $W_*(t) \equiv 1 + W(t)$ та врахувавши нерівності (36), (37), оцінки (17) для $l(t)$, $h(t)$, нерівність (35) запишемо у вигляді

$$W_*(t) \leq C_8 + C_9 \int_0^t \frac{a(\tau) W_*^2(\tau) d\tau}{\sqrt{\theta(t) - \theta(\tau)}},$$

де $\theta(t) = \int_0^t a(\sigma) d\sigma$. Міркуваннями, аналогічними до наведених в [1] при до-

веденні теореми існування розв'язку оберненої задачі в області з вільною межею для одновимірного рівняння параболічного типу, отримаємо при вужчому проміжку часу $[0, t_2]$ наступну оцінку:

$$|w_i(y_1, y_2, t)| \leq W_*(t) \leq M_3 < \infty, \quad i = 1, 2, \quad (y_1, y_2, t) \in \bar{Q}_{t_2}. \quad (38)$$

Тоді з (28) справджується оцінка для $a(t)$ знизу, а з (36), (37) маємо оцінки для $p(t)$ та $g(t)$:

$$a(t) \geq A_2 > 0, \quad |p(t)| \leq P_1, \quad |g(t)| \leq P_2, \quad t \in [0, t_2]. \quad (39)$$

Систему рівнянь (15), (16), (28)–(32) подамо у вигляді рівняння $v = Fv$, де $v = (a(t), l(t), h(t), p(t), g(t), v(y_1, y_2, t), w_i(y_1, y_2, t), i = 1, 2)$, а оператор F визначається рівняннями (15), (16), (28)–(32). Означимо множину

$$\begin{aligned} \mathcal{N} \equiv & \left\{ (a(t), l(t), h(t), p(t), g(t), v(y_1, y_2, t), w_i(y_1, y_2, t), i = 1, 2) \in \right. \\ & \in (C[0, t_0])^5 \times (C(\bar{Q}_{t_0}))^3 : A_2 \leq a(t) \leq A_1, L_1 \leq l(t) \leq L_2, \\ & H_1 \leq h(t) \leq H_2, |p(t)| \leq P_1, |g(t)| \leq P_2, M_0 \leq v(y_1, y_2, t) \leq M_1, \\ & \left. \frac{1}{2} M_2 \leq w_1(y_1, y_2, t) \leq M_3, |w_2(y_1, y_2, t)| \leq M_3 \right\}, \end{aligned}$$

де $t_0 = \min\{t_1, t_2\}$. З оцінок (14), (17), (25), (38), (39) випливає, що оператор F відображає множину \mathcal{N} в себе. Те, що оператор F є цілком неперервним, доведено в [4]. За теоремою Шаудера розв'язок системи рівнянь (15), (16), (28)–(32) існує, а отже, існує і розв'язок задачі (7)–(12). \diamond

Теорема єдиності. *Нехай виконуються умови:*

- (i) $f \in C^{1,0}([0, +\infty) \times [0, +\infty) \times [0, T])$, $\mu_{itx_2} \in C([0, +\infty) \times [0, T])$, $i = 1, 2$,
 $\mu_{ktx_1} \in C([0, +\infty) \times [0, T])$, $k = 3, 4$;
- (ii) $0 < \varphi_0 \leq \varphi(x_1, x_2) \leq \varphi_1 < \infty$, $(x_1, x_2) \in [0, +\infty) \times [0, +\infty)$,
 $\mu_i(t) > 0$, $t \in [0, T]$, $i = 5, 6$,
 $\mu_{kx_1}(x_1, t) > 0$, $(x_1, t) \in [0, +\infty) \times [0, T]$, $k = 3, 4$,
 $\varphi_{x_1}(x_1, x_2) > 0$, $(x_1, x_2) \in [0, +\infty) \times [0, +\infty)$,
 $\mu_2(x_2, t) \neq 0$, $(x_2, t) \in [0, +\infty) \times [0, T]$,
 $\mu_4(x_1, t) \neq 0$, $(x_1, t) \in [0, +\infty) \times [0, T]$.

Тоді розв'язок задачі (7)–(12) єдиний.

Д о в е д е н н я єдиності розв'язку задачі (7)–(12) проводимо за схемою доведення теореми єдиності розв'язку оберненої задачі в області з вільною межею для одновимірного рівняння параболічного типу [1]. Припускаємо, що існує два розв'язки задачі. Тоді записуємо задачу відносно різниць цих розв'язків, яку зводимо до системи інтегральних рівнянь Вольтера другого роду. Внаслідок єдиності розв'язку таких систем одержуємо єдиність розв'язку задачі (7)–(12). \diamond

1. Баранська І. Є. Обернена задача для параболічного рівняння в області з вільною межею // *Мат. методи та фіз.-мех. поля.* – 2005. – **48**, № 2. – С. 32–42.
2. Іванчов М. І. Обернена задача з вільною межею для рівняння теплопровідності // *Укр. мат. журн.* – 2003. – **55**, № 7. – С. 901–910.
3. Фридман А. Уравнения с частными производными параболического типа. – Москва: Мир, 1968. – 428 с.
4. Ivanchov M. Inverse problems for equations of parabolic type / *Math. Studies: Monograph Ser.* – Lviv: VNTL Publ., 2003. – Vol. 10. – 238 p.

**ОБРАТНАЯ ЗАДАЧА В ОБЛАСТИ СО СВОБОДНОЙ ГРАНИЦЕЙ
ДЛЯ ДВУХМЕРНОГО ПАРАБОЛИЧЕСКОГО УРАВНЕНИЯ**

Установлены условия существования и единственности решения обратной задачи определения неизвестного старшего коэффициента, зависящего от времени, в двухмерном параболическом уравнении в области со свободной границей.

**INVERSE PROBLEM IN DOMAIN WITH FREE BOUNDARY FOR
TWO-DIMENSIONAL PARABOLIC-TYPE EQUATION**

We establish the conditions for existence and uniqueness of solution to the inverse problem for the two-dimensional parabolic-type equation with unknown time-dependent leading coefficient in a domain with free boundary.

Львів. нац. ун-т ім. Івана Франка, Львів

Одержано
21.06.06