

ЗАДАЧА З ВІЛЬНОЮ МЕЖЕЮ ДЛЯ ДВОВИМІРНОГО ПАРАБОЛІЧНОГО РІВНЯННЯ

Встановлено умови існування та єдиності гладкого розв'язку задачі з вільною межею для двовимірного параболічного рівняння в криволінійному прямокутнику, розташування криволінійної частини якого визначається функцією, що є добутком невідомої функції часу та заданої функції просторової змінної.

До обернених задач і задач з невідомими (або вільними) межами приводить цілий ряд важливих технологічних процесів, пов'язаних як з фазовими переходами в тілах, так і з визначенням новоутворень всередині тіл із відомими властивостями [13–16]. В одновимірному випадку рух невідомої межі описується невідомою функцією, що залежить від часу. Такі задачі достатньо повно вивчені як для лінійних, так і для квазілінійних рівнянь параболічного типу [5–8, 12]. Отримані для них результати були перенесені на двовимірний випадок, в якому область є криволінійним прямокутником, розташування якого визначається невідомою функцією, залежною від часу [1–4]. При цьому, крім знаходження невідомої межі, ставилось завдання визначення якісних властивостей новоутворень. Оскільки в задачах такого типу часто найважливішим питанням є динаміка процесу, тобто зміна розташування невідомої межі в залежності від часу, то це дає можливість моделювати рух невідомої межі, припускаючи, що зміна положення кожної точки межі визначається однією і тією ж невідомою функцією, залежною від часу. У цій роботі такий підхід використано для розв'язання задачі з вільною межею для двовимірного параболічного рівняння.

1. Формулювання задачі та основні припущення. В області $\Omega_T \equiv \{(y_1, y_2, t) : 0 < y_1 < h, 0 < y_2 < g(t)\psi(y_1), 0 < t < T\}$ з частиною межі $y_2 = g(t)\psi(y_1)$, рух якої визначається невідомою функцією $g = g(t) > 0$, розглянемо задачу знаходження невідомих $(g(t), u(y_1, y_2, t))$, які задовольняють рівняння

$$u_t = \Delta u + b_1(y_1, y_2, t)u_{y_1} + b_2(y_1, y_2, t)u_{y_2} + c(y_1, y_2, t)u + f(y_1, y_2, t), \quad (1)$$

початкову умову

$$u|_{t=0} = \varphi(y_1, y_2), \quad 0 \leq y_1 \leq h, \quad 0 \leq y_2 \leq g(0)\psi(y_1), \quad (2)$$

крайові умови

$$\begin{aligned} u|_{y_1=0} &= \mu_1(y_2, t), & 0 \leq y_2 \leq \psi(0)g(t), \\ u|_{y_1=h} &= \mu_2(y_2, t), & 0 \leq y_2 \leq \psi(h)g(t), \quad 0 \leq t \leq T, \\ u|_{y_2=0} &= \mu_3(y_1, t), \quad u|_{y_2=\psi(y_1)g(t)} &= \mu_4(y_1, t), \quad 0 \leq y_1 \leq h, \quad 0 \leq t \leq T, \end{aligned} \quad (3)$$

та додаткову умову

$$\int_0^h dy_1 \int_0^{g(t)\psi(y_1)} u(y_1, y_2, t) dy_2 = \mu_5(t), \quad 0 \leq t \leq T. \quad (4)$$

Заміною змінних $x_1 = y_1$, $x_2 = \frac{y_2}{g(t)}$, $t = t$ задачу (1)–(4) зводимо до задачі в області $Q_T \equiv \{(x_1, x_2, t) : 0 < x_1 < h, 0 < x_2 < \psi(x_1), 0 < t < T\}$ з відомою фіксованою межею:

$$v_t = v_{x_1 x_1} + \frac{1}{g^2(t)} v_{x_2 x_2} + b_1(x_1, x_2 g(t), t) v_{x_1} +$$

$$+ \left(b_2(x_1, x_2 g(t), t) + \frac{x_2 g'(t)}{g(t)} \right) v_{x_2} +$$

$$+ c(x_1, x_2 g(t), t) v + f(x_1, x_2 g(t), t), \quad (x_1, x_2, t) \in Q_T, \quad (5)$$

$$v|_{t=0} = \varphi(x_1, x_2 g(0)), \quad 0 \leq x_1 \leq h, \quad 0 \leq x_2 \leq \psi(x_1), \quad (6)$$

$$v|_{x_1=0} = \mu_1(x_2 g(t), t), \quad 0 \leq x_2 \leq \psi(0),$$

$$v|_{x_1=h} = \mu_2(x_2 g(t), t), \quad 0 \leq x_2 \leq \psi(h), \quad 0 \leq t \leq T,$$

$$v|_{x_2=0} = \mu_3(x_1, t), \quad v|_{x_2=\psi(x_1)} = \mu_4(x_1, t), \quad 0 \leq x_1 \leq h, \quad 0 \leq t \leq T, \quad (7)$$

$$g(t) \iint_D v(x_1, x_2, t) dx_1 dx_2 = \mu_5(t), \quad 0 \leq t \leq T, \quad (8)$$

де $D = \{(x_1, x_2) : 0 < x_1 < h, 0 < x_2 < \psi(x_1)\}$.

Припустимо, що виконуються умови:

$$\mathbf{(A1)} \quad \varphi \in C([0, h] \times [0, \infty)), \quad \mu_i \in C([0, \infty) \times [0, T]), \quad i = 1, 2,$$

$$\mu_j \in C([0, h] \times [0, T]), \quad j = 3, 4, \quad \mu_5 \in C^1[0, T],$$

$$b_k, c, f \in C([0, h] \times [0, \infty) \times [0, T]), \quad k = 1, 2;$$

$$\mathbf{(A2)} \quad \varphi(y_1, y_2) \geq \varphi_0 > 0, \quad 0 \leq y_1 \leq h, \quad 0 \leq y_2 < \infty,$$

$$\mu_i(y_2, t) \geq \mu_{i0} > 0, \quad i = 1, 2, \quad 0 \leq y_2 < \infty, \quad 0 \leq t \leq T,$$

$$\mu_i(y_1, t) > 0, \quad 0 \leq y_1 \leq h, \quad 0 \leq t \leq T, \quad i = 3, 4,$$

$$\mu_5(t) > 0, \quad 0 \leq t \leq T,$$

$$f(y_1, y_2, t) \geq 0, \quad (y_1, y_2, t) \in [0, h] \times [0, \infty) \times [0, T],$$

$$\psi(y_1) > 0, \quad 0 \leq y_1 \leq h.$$

З припущень **(A1)**, **(A2)** і принципу максимуму [9, с. 25] випливає оцінка

$$u(y_1, y_2, t) \geq M_0 > 0, \quad (y_1, y_2, t) \in \bar{\Omega}_T,$$

де стала M_0 визначається заданими величинами. Тоді з використанням (8) отримуємо

$$v(x_1, x_2, t) \geq M_0 > 0, \quad (x_1, x_2, t) \in \bar{Q}_T, \quad g(t) \leq K_1 < \infty, \quad t \in [0, T]. \quad (9)$$

Маючи оцінку (9), встановлюємо обмеженість розв'язку задачі (1)–(4) зверху:

$$u(y_1, y_2, t) \leq M_1 < \infty, \quad (y_1, y_2, t) \in \bar{\Omega}_T,$$

звідки для розв'язку задачі (5)–(8) маємо

$$v(x_1, x_2, t) \leq M_1 < \infty, \quad (x_1, x_2, t) \in \bar{Q}_T, \quad g(t) \geq K_0 > 0, \quad t \in [0, T]. \quad (10)$$

Зазначимо також, що з урахуванням припущень **(A1)**, **(A2)** з умови (4) однозначно визначається значення $g(0)$.

Надалі будемо припускати, що, крім умов **(A1)**, **(A2)**, виконуються такі умови:

$$\begin{aligned} \text{(A3)} \quad \mu_1 &\in C^{2,1}([0, K_1\psi(0)] \times [0, T]), & \mu_2 &\in C^{2,1}([0, K_1\psi(h)] \times [0, T]), \\ \mu_i &\in C^{2,1}([0, h] \times [0, T]), & i &= 3, 4, & b_1, b_2, c, f &\in C^{1,0}(\bar{Q}), \end{aligned}$$

де

$$Q \equiv \{(x_1, x_2, t) : 0 < x_1 < h, 0 < x_2 < K_1\psi(x_1), 0 < t < T\},$$

$$\varphi \in C^2(\bar{D}_0),$$

$$D_0 \equiv \{(x_1, x_2) : 0 < x_1 < h, 0 < x_2 < g(0)\psi(x_1)\},$$

$$\psi \in C^2[0, h], \quad \lim_{y_1 \rightarrow 0} \psi'(y_1) = +\infty, \quad \lim_{y_1 \rightarrow h} \psi'(y_1) = -\infty;$$

(A4) – умови узгодження нульового порядку [9, с. 363].

2. Зведення задачі (5)–(8) до системи рівнянь. Зведемо задачу (5)–(7) до задачі з нульовими крайовими та початковою умовами. Введемо позначення

$$\begin{aligned} L = \frac{\partial}{\partial t} - \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} - \frac{1}{g^2(t)} \frac{\partial^2}{\partial x_2^2} - b_1(x_1, x_2, g(t), t) \frac{\partial}{\partial x_1} - \\ - b_2(x_1, x_2, g(t), t) \frac{\partial}{\partial x_2} - c(x_1, x_2, g(t), t), \end{aligned} \quad (11)$$

$$\begin{aligned} \mu_0(x_1, x_2, t, g(t)) = \mu_1(x_2, g(t), t) + \mu_1(0, t) - \mu_3(x_1, t) - \\ - \frac{x_1}{h} (\mu_2(x_2, g(t), t) - \mu_2(0, t) - \mu_1(x_2, g(t), t) + \mu_1(0, t)) - \\ - \frac{x_2}{\psi(x_1)} \left(\mu_4(x_1, t) - \mu_3(x_1, t) - \mu_1(g(t)\psi(x_1), t) + \mu_1(0, t) - \right. \\ \left. - \frac{x_1}{h} (\mu_2(g(t)\psi(x_1), t) - \mu_2(0, t) - \mu_1(g(t)\psi(x_1), t) + \mu_1(0, t)) \right), \end{aligned} \quad (12)$$

$$v_0(x, t) = \varphi(x_1, x_2, g(0)) + \mu_0(x_1, x_2, t, g(t)) - \mu_0(x_1, x_2, g(0)), \quad (13)$$

$$\tilde{v}(x_1, x_2, t) = v(x_1, x_2, t) - v_0(x_1, x_2, t). \quad (14)$$

Для функції $\tilde{v}(x_1, x_2, t)$ отримуємо задачу

$$\begin{aligned} L\tilde{v} = f(x_1, x_2, g(t), t) - Lv_0(x_1, x_2, t) + \frac{x_2 g'(t)}{g(t)} v_{x_2}(x_1, x_2, t), \\ (x_1, x_2, t) \in Q_T, \end{aligned} \quad (15)$$

$$\tilde{v}(x_1, x_2, 0) = 0, \quad (x_1, x_2) \in \bar{D}, \quad (16)$$

$$\tilde{v}(x_1, x_2, t)|_{\partial D \times [0, T]} = 0. \quad (17)$$

Нехай $G = G(x_1, x_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau)$ – функція Гріна для рівняння

$$L\tilde{v} = 0$$

з умовами (16), (17). Подаючи розв'язок задачі (15)–(17) за допомогою функції Гріна та повертаючись до функції v , отримуємо

$$\begin{aligned}
v(x_1, x_2, t) &= v_0(x_1, x_2, t) + \\
&+ \int_0^t \iint_D G(x_1, x_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) \left(f(\xi_1, \xi_2, g(\tau), \tau) - Lv_0(\xi_1, \xi_2, \tau) + \right. \\
&\left. + \frac{\xi_2 g'(\tau)}{g(\tau)} v_{\xi_2}(\xi_1, \xi_2, \tau) \right) d\xi_1 d\xi_2 d\tau, \quad (x_1, x_2, t) \in \bar{Q}_T. \quad (18)
\end{aligned}$$

Позначаючи $w = v_{x_2}$, $g' = q$, зведемо задачу (5)–(7) до системи інтегральних рівнянь

$$\begin{aligned}
v(x_1, x_2, t) &= v_0(x_1, x_2, t) + \\
&+ \int_0^t \iint_D G(x_1, x_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) \left(f(\xi_1, \xi_2, g(\tau), \tau) - Lv_0(\xi_1, \xi_2, \tau) + \right. \\
&\left. + \frac{\xi_2 q(\tau)}{g(\tau)} w(\xi_1, \xi_2, \tau) \right) d\xi_1 d\xi_2 d\tau, \quad (x_1, x_2, t) \in \bar{Q}_T, \quad (19)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
w(x_1, x_2, t) &= v_{0x_2}(x_1, x_2, t) + \\
&+ \int_0^t \iint_D G_{x_2}(x_1, x_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) \left(f(\xi_1, \xi_2, g(\tau), \tau) - Lv_0(\xi_1, \xi_2, \tau) + \right. \\
&\left. + \frac{\xi_2 q(\tau)}{g(\tau)} w(\xi_1, \xi_2, \tau) \right) d\xi_1 d\xi_2 d\tau, \quad (x_1, x_2, t) \in \bar{Q}_T. \quad (20)
\end{aligned}$$

З умови (8) знаходимо

$$g(t) = \frac{\mu_5(t)}{\iint_D v(x_1, x_2, t) dx_1 dx_2}, \quad t \in [0, T]. \quad (21)$$

Диференціюючи умову (8) за змінною t і використовуючи (5), отримуємо рівняння

$$\begin{aligned}
q(t) &= \left(\mu_5'(t) - g(t) \left(\int_0^{\psi(0)} v_{x_1}(0, x_2, t) dx_2 - \int_0^{\psi(h)} v_{x_1}(h, x_2, t) dx_2 + \right. \right. \\
&+ \mu_4(h, t) - \mu_4(0, t) + \iint_D (b_1(x_1, x_2, g(t), t) v_{x_1}(x_1, x_2, t) + \\
&+ b_2(x_1, x_2, g(t), t) w(x_1, x_2, t) + c(x_1, x_2, g(t), t) v(x_1, x_2, t) + \\
&\left. \left. + f(x_1, x_2, g(t), t)) dx_1 dx_2 \right) - \right. \\
&\left. - \frac{1}{g(t)} \int_0^h (w(x_1, 0, t) - w(x_1, \psi(x_1), t)) dx_1 \right) \times \\
&\times \left(\int_0^h \psi(x_1) \mu_4(x_1, t) dx_1 \right)^{-1}, \quad t \in [0, T]. \quad (22)
\end{aligned}$$

Зі способу зведення задачі (5)–(8) до системи рівнянь (19)–(22) легко переконатися в їхній еквівалентності у такому розумінні. Якщо $(g(t), v(x_1, x_2, t))$ – розв'язок задачі (5)–(8) з класу $C^1[0, T] \times C^{2,1}(Q_T) \cap \cap C^{1,0}(\bar{Q}_T)$, то функції $(g, q, v, w) \in (C[0, T])^2 \times (C(\bar{Q}_T))^2$, де $q = g'$, $w = v_{x_2}$, задовольняють систему рівнянь (19)–(22). Правильним є і обернене твердження.

3. Оцінки розв'язків системи рівнянь (19)–(22). Позначимо $W(t) = \max_{(x_1, x_2) \in \bar{D}} |w(x_1, x_2, t)|$. Диференціюючи (19) за змінною x_1 та використовуючи оцінки похідних функції Гріна [9, с. 469], маємо

$$|v_{x_1}(x_1, x_2, t)| \leq C_1 + C_2 \int_0^t \frac{|q(\tau)| W(\tau) d\tau}{\sqrt{t-\tau}}. \quad (23)$$

З рівнянь (20) і (22) знаходимо

$$W(t) \leq C_3 + C_4 \int_0^t \frac{|q(\tau)| W(\tau) d\tau}{\sqrt{t-\tau}},$$

$$|q(t)| \leq C_5 + C_6 W(t) + C_7 \int_0^t \frac{|q(\tau)| W(\tau) d\tau}{\sqrt{t-\tau}}.$$

Звідси для функції $R(t) = W(t) + |q(t)|$ отримуємо нерівність

$$R(t) \leq C_8 + C_9 \int_0^t \frac{R^2(\tau) d\tau}{\sqrt{t-\tau}}, \quad t \in [0, T]. \quad (24)$$

Розв'язуючи нерівність (24) методом, наведеним у [11, с. 125–127], встановлюємо оцінку

$$R(t) \leq M_2 < \infty, \quad t \in [0, T_0], \quad (25)$$

де сталі M_2 та T_0 , $0 < T_0 \leq T$, визначаються відомими величинами. Звідси випливають оцінки

$$|w(x_1, x_2, t)| \leq M_2, \quad (x_1, x_2, t) \in \bar{Q}_{T_0}, \quad |q(t)| \leq M_2, \quad t \in [0, T_0]. \quad (26)$$

Отже, з урахуванням (9), (10) отримано оцінки розв'язків системи рівнянь (19)–(22).

4. Існування розв'язку.

Теорема 1. *Нехай виконуються умови (A1)–(A3). Тоді можна вказати таке число T_0 , $0 < T_0 \leq T$, яке визначається відомими величинами, що задача (1)–(4) має розв'язок*

$$(g, u) \in C^1[0, T_0] \times C^{2,1}(\Omega_{T_0}) \cap C^{1,0}(\bar{\Omega}_{T_0}), \quad g(t) > 0, \quad t \in [0, T_0].$$

Д о в е д е н н я. Оскільки задача (1)–(4) зводиться до задачі (5)–(8), а остання є еквівалентною системі рівнянь (19)–(22), то достатньо встановити існування неперервного розв'язку системи рівнянь (19)–(22). На множині

$$\mathcal{N} \equiv \{(g, q, v, w) \in (C[0, T_0])^2 \times (C(\bar{Q}_{T_0}))^2 : K_0 \leq g(t) \leq K_1, |q(t)| \leq M_2,$$

$$M_0 \leq v(x_1, x_2, t) \leq M_1, |w(x_1, x_2, t)| \leq M_2\},$$

розглянемо рівняння

$$\omega = P\omega, \quad (27)$$

в якому $\omega = (g, q, v, w)$, а оператор $P = (P_1, P_2, P_3, P_4)$ визначається правими частинами рівнянь (19)–(22). З оцінок (9), (10), (26) випливає, що оператор P переводить множину \mathcal{N} у себе. Те, що інтегральний оператор P є цілком неперервним на \mathcal{N} , встановлено в [11]. Застосовуючи до рівняння (27) теорему Шаудера про нерухому точку цілком неперервного оператора, отримуємо існування неперервного розв'язку рівняння (27), а, отже, існування розв'язку $(g(t), v(x_1, x_2, t))$ задачі (5)–(8) з класу $C^1[0, T_0] \times C^{2,1}(\bar{Q}_{T_0}) \cap C^{1,0}(\bar{Q}_{T_0})$.

Теорему доведено. ◇

Теорема 2. Нехай, крім умов **(A2)**, **(A4)**, виконується така умова:

$$\begin{aligned} \text{(A5)} \quad & \varphi \in C([0, h] \times [0, \infty)), \quad \mu_i \in C([0, \infty) \times [0, T]), \quad i = 1, 2, \\ & \mu_j \in C([0, h] \times [0, T]), \quad j = 3, 4, \quad \mu_5 \in C^1[0, T], \\ & b_k, c, f \in C^{1,0}([0, h] \times [0, \infty) \times [0, T]), \quad k = 1, 2, \quad \psi \in C^1[0, h]. \end{aligned}$$

Тоді можна вказати таке число T_0 , $0 < T_0 \leq T$, яке визначається відомими величинами, що задача (1)–(4) має розв'язок

$$(g, u) \in C^1[0, T_0] \times C^{2,1}(\Omega_{T_0}) \cap C(\bar{\Omega}_{T_0}), \quad g(t) > 0, \quad t \in [0, T_0].$$

Д о в е д е н н я. Твердження теореми отримуємо з наслідку [10, с. 106]. Для цього достатньо функції φ, ψ, μ_i , $i \in \{1, 2, 3, 4\}$, наблизити рівномірно збіжними до них послідовностями функцій $\{\varphi^{(n)}\}, \{\psi^{(n)}\}, \{\mu_i^{(n)}\}$, $i \in \{1, 2, 3, 4\}$, які задовольняють умову **(A3)**. Використовуючи теорему 1, отримуємо існування послідовності розв'язків $\{(g^{(n)}(t), u^{(n)}(y_1, y_2, t))\}$ відповідних задач з класу $C^1[0, T_0] \times C^{2,1}(\Omega_{T_0}) \cap C^{1,0}(\bar{\Omega}_{T_0})$, яка згідно зі згаданим наслідком збігається до розв'язку задачі (1)–(4) з класу $C^1[0, T_0] \times C^{2,1}(\Omega_{T_0}) \cap C(\bar{\Omega}_{T_0})$, $g(t) > 0$, $t \in [0, T_0]$. Теорему доведено. \diamond

6. Єдиність розв'язку.

Теорема 3. Нехай виконуються умови:

$$\begin{aligned} \text{(A6)} \quad & b_i, c, f \in C^{1,0}([0, h] \times [0, \infty) \times [0, T]), \\ & \mu_i \in C^{3,1}([0, \infty) \times [0, T]), \quad i = 1, 2, \quad \psi \in C^2[0, h]; \\ \text{(A7)} \quad & \varphi(y_1, y_2) \geq \varphi_0 > 0, \quad (y_1, y_2) \in [0, h] \times [0, \infty), \\ & \int_0^h \psi(x_1) \mu_4(x_1, t) dx_1 \neq 0, \quad \mu_5(t) \neq 0, \quad t \in [0, T], \quad \psi(x_1) > 0, \quad x_1 \in [0, h]. \end{aligned}$$

Тоді задача (1)–(4) не може мати більше одного розв'язку з класу

$$C^1[0, T_0] \times C^{2,1}(\Omega_{T_0}) \cap C^{1,0}(\bar{\Omega}_{T_0}), \quad g(t) > 0, \quad t \in [0, T_0].$$

Д о в е д е н н я. Оскільки задача (1)–(4) еквівалентна задачі (5)–(8), доведемо єдиність розв'язку задачі (5)–(8). Нехай $(g_i(t), v_i(x_1, x_2, t))$, $i = 1, 2$, – два розв'язки задачі (5)–(8) із зазначеного класу. Позначимо

$$g(t) \equiv g_1(t) - g_2(t), \quad v(x_1, x_2, t) \equiv v_1(x_1, x_2, t) - v_2(x_1, x_2, t).$$

Тоді

$$\begin{aligned} v_t = & v_{x_1 x_1} + \frac{1}{g_1^2(t)} v_{x_2 x_2} + b_1(x_1, x_2, g_1(t), t) v_{x_1} + \left(b_2(x_1, x_2, g_1(t), t) + \right. \\ & \left. + \frac{x_2 g_1'(t)}{g_1(t)} \right) v_{x_2} + c(x_1, x_2, g_1(t), t) v + \left(\frac{1}{g_1^2(t)} - \frac{1}{g_2^2(t)} \right) v_{2x_2 x_2} + \\ & + \left(\frac{g_1'(t)}{g_1(t)} - \frac{g_2'(t)}{g_2(t)} \right) x_2 v_{2x_2} + (b_1(x_1, x_2, g_1(t), t) - \\ & - b_1(x_1, x_2, g_2(t), t)) v_{2x_1} + (b_2(x_1, x_2, g_1(t), t) - \\ & - b_2(x_1, x_2, g_2(t), t)) v_{2x_2} + (c(x_1, x_2, g_1(t), t) - \\ & - c(x_1, x_2, g_2(t), t)) v_2 + f(x_1, x_2, g_1(t), t) - \\ & - f(x_1, x_2, g_2(t), t), \quad (x_1, x_2, t) \in \mathcal{Q}_T, \end{aligned} \quad (28)$$

$$v|_{t=0} = 0, \quad (x_1, x_2) \in \bar{D}, \quad (29)$$

$$v|_{x_1=0} = \mu_1(x_2 g_1(t), t) - \mu_1(x_2 g_2(t), t), \quad 0 \leq x_2 \leq \psi(0), \quad 0 \leq t \leq T, \quad (30)$$

$$v|_{x_1=h} = \mu_2(x_2 g_1(t), t) - \mu_2(x_2 g_2(t), t), \quad 0 \leq x_2 \leq \psi(h), \quad 0 \leq t \leq T, \quad (31)$$

$$v|_{x_2=0} = v|_{x_2=\psi(x_1)} = 0, \quad 0 \leq x_1 \leq h, \quad 0 \leq t \leq T, \quad (32)$$

$$\iint_D v(x_1, x_2, t) dx_1 dx_2 = \mu_5(t) \left(\frac{1}{g_1(t)} - \frac{1}{g_2(t)} \right), \quad t \in [0, T]. \quad (33)$$

Подано рівняння (28) у вигляді

$$\tilde{L}v = F(x_1, x_2, t, g(t), g'(t)), \quad (34)$$

де оператор \tilde{L} отримується з оператора L (11) заміною $g(t)$ на $g_1(t)$. Зробимо заміну

$$v(x_1, x_2, t) = \tilde{v}(x_1, x_2, t) + \chi(x_1, x_2, t, g(t)), \quad (35)$$

де

$$\begin{aligned} \chi(x_1, x_2, t, g(t)) = & \left(1 - \frac{x_1}{h} \right) (\mu_1(x_2 g_1(t), t) - \mu_1(x_2 g_2(t), t)) + \\ & + \frac{x_1}{h} (\mu_2(x_2 g_1(t), t) - \mu_2(x_2 g_2(t), t)) - \\ & - \frac{x_2}{\psi(x_1)} \left(\left(1 - \frac{x_1}{h} \right) (\mu_1(\psi(x_1) g_1(t), t) - \mu_1(\psi(x_1) g_2(t), t)) + \right. \\ & \left. + \frac{x_1}{h} (\mu_2(\psi(x_1) g_1(t), t) - \mu_2(\psi(x_1) g_2(t), t)) \right). \end{aligned}$$

Тоді задача (28)–(32) зводиться до задачі з нульовими крайовими та початковою умовами для рівняння

$$\tilde{L}\tilde{v} = F(x_1, x_2, t, g(t), g'(t)) + \tilde{L}\chi(x_1, x_2, t, g(t)), \quad (x_1, x_2, t) \in \mathcal{Q}_T. \quad (36)$$

Розв'язуючи її за допомогою функції Гріна $\tilde{G} = \tilde{G}(x_1, x_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau)$ та повертаючись до невідомої v , отримуємо

$$\begin{aligned} v(x_1, x_2, t) = & \chi(x_1, x_2, t, g(t)) + \\ & + \int_0^t \iint_D \tilde{G}(x_1, x_2, t, \xi_1, \xi_2, \tau) (F(\xi_1, \xi_2, \tau, g(\tau), g'(\tau)) + \\ & + \tilde{L}\chi(\xi_1, \xi_2, \tau, g(\tau))) d\xi_1 d\xi_2 d\tau, \quad (x_1, x_2, t) \in \bar{\mathcal{Q}}_T. \end{aligned} \quad (37)$$

З умови (33) отримуємо рівняння

$$g(t) = - \frac{g_1(t)g_2(t)}{\mu_5(t)} \iint_D v(x_1, x_2, t) dx_1 dx_2, \quad t \in [0, T]. \quad (38)$$

Позначимо $q(t) \equiv g_1'(t) - g_2'(t)$. З рівняння (22) знаходимо

$$\begin{aligned} q(t) = & \frac{1}{h} \left(-g_1(t) \left(\int_0^{\psi(0)} v_{x_1}(0, x_2, t) dx_2 - \int_0^{\psi(x_1)} \mu_4(x_1, t) dx_1 \right) \right. \\ & \left. - \int_0^{\psi(h)} v_{x_1}(h, x_2, t) dx_2 + \iint_D (b_1(x_1, x_2 g_1(t), t) v_{x_1}(x_1, x_2, t) + \right. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + b_2(x_1, x_2 g_1(t), t) v_{x_2}(x_1, x_2, t) + c(x_1, x_2 g_1(t), t) v(x_1, x_2, t) + \\
& + (b_1(x_1, x_2 g_1(t), t) - b_1(x_1, x_2 g_2(t), t)) v_{2x_1}(x_1, x_2, t) + \\
& + (b_2(x_1, x_2 g_1(t), t) - b_2(x_1, x_2 g_2(t), t)) v_{2x_2}(x_1, x_2, t) + \\
& + (c(x_1, x_2 g_1(t), t) - c(x_1, x_2 g_2(t), t)) v_2(x_1, x_2, t) + \\
& + f(x_1, x_2 g_1(t), t) - f(x_1, x_2 g_2(t), t) dx_1 dx_2 \Big) - \\
& - g(t) \left(\int_0^{\psi(0)} v_{2x_1}(0, x_2, t) dx_2 - \int_0^{\psi(h)} v_{2x_1}(h, x_2, t) dx_2 + \right. \\
& + \mu_4(h, t) - \mu_4(0, t) + \int \int_D (b_1(x_1, x_2 g_2(t), t) v_{2x_1}(x_1, x_2, t) + \\
& + b_2(x_1, x_2 g_2(t), t) v_{2x_2}(x_1, x_2, t) + \\
& + c(x_1, x_2 g_2(t), t) v_2(x_1, x_2, t) + f(x_1, x_2 g_2(t), t) dx_1 dx_2 \Big) + \\
& + \frac{g(t)}{g_1(t) g_2(t)} \int_0^h (v_{2x_2}(x_1, 0, t) - v_{2x_2}(x_1, \psi(x_1), t)) dx_1 - \\
& \left. - \frac{1}{g_1(t)} \int_0^h (v_{x_2}(x_1, 0, t) - v_{x_2}(x_1, \psi(x_1), t)) dx_1 \right), \quad t \in [0, T]. \quad (39)
\end{aligned}$$

Отже, задачу (28)–(33) зведено до системи рівнянь (38), (39), у якій функція $v(x_1, x_2, t)$ та її перші похідні визначаються з формули (37). Використовуючи для зображення різниць значень функцій формулу Лагранжа

$$f(x, y_1(t)) - f(x, y_2(t)) = (y_1(t) - y_2(t)) \int_0^1 \frac{\partial f(x, s)}{\partial s} \Big|_{s=y_2(t)+\theta(y_1(t)-y_2(t))} d\theta,$$

легко переконатися у тому, що, з одного боку, функція $v(x_1, x_2, t)$ лінійно залежить від $g(t)$ і $q(t)$, а, з іншого боку, система рівнянь (38), (39) є однорідною лінійною системою інтегральних рівнянь Вольтерра другого роду з інтегровними ядрами, а тому має єдиний розв'язок $g(t) \equiv 0$, $q(t) \equiv 0$, $t \in [0, T]$. Тоді й $v(x_1, x_2, t) \equiv 0$, $(x_1, x_2, t) \in \bar{Q}_T$, як розв'язок прямої задачі з нульовими вихідними даними.

Теорему доведено. \diamond

1. Баранська І. Є. Обернена задача в області з вільною межею для двовимірного параболічного рівняння // Мат. методи та фіз.-мех. поля. – 2007. – **50**, № 2. – С. 17–28.
2. Баранська І. Є. Обернена задача для параболічного рівняння в області з вільною межею // Мат. методи та фіз.-мех. поля. – 2005. – **48**, № 2. – С. 32–42.
3. Баранська І. Є. Обернена задача з вільною межею для параболічного рівняння // Мат. студії. – 2007. – **27**, № 1. – С. 85–94.
4. Баранська І. Є., Іванчов М. І. Обернена задача для двовимірного рівняння теплопровідності в області з вільною межею // Укр. мат. вісн. – 2007. – **4**, № 4. – С. 457–484.
5. Іванчов Н. И. Обратная задача теплопроводности со свободной границей // Обратные задачи и информ. технологии. – 2002. – **1**, № 2. – С. 69–81.

6. Іванчов М. І. Задача з вільною межею для рівняння дифузії в прямокутнику // *Мат. методи та фіз.-мех. поля.* – 2002. – **45**, № 4. – С. 67–75.
7. Іванчов М. І. Обернена задача з вільною межею для рівняння теплопровідності // *Укр. мат. журн.* – 2003. – **55**, № 7. – С. 901–910.
Te same: *Ivanchov M. I. Inverse problem with free boundary for heat equation* // *Ukr. Math. J.* – 2003. – **55**, No. 7. – P. 1086–1098.
8. Іванчов М. І. Редукція задачі з вільною межею для параболічного рівняння до оберненої задачі // *Нелинейные граничные задачи.* – 2002. – Вып. 12. – С. 73–83.
9. Ладыженская О. А., Солонников В. А., Уралъцева Н. Н. Линейные и квазилинейные уравнения параболического типа. – Москва: Наука, 1967. – 736 с.
Te same: *Ladyzhenskaya O. A., Solonnikov V. A., Ural'tseva N. N. Linear and quasilinear equations of parabolic type.* – *Transl. Math. Monogr.*, vol 23. – Providence, RI: AMS, 1968.
10. Фридман А. Уравнения с частными производными параболического типа. – Москва: Мир, 1968. – 428 с.
Te same: *Friedman A. Partial differential equation of parabolic type.* – Englewood Cliffs, NJ: Prentice Hall, 1964.
11. *Ivanchov M. Inverse problems for equations of parabolic type / Math. Studies: Monograph Ser.* – Lviv: VNTL Publ., 2003. – Vol. 10. – 238 p.
12. *Ivanchov M. I. Free boundary problem for nonlinear diffusion equation* // *Мат. студії.* – 2003. – **19**, № 2. – С. 156–164.
13. *Friedman A., Bei Hu. A Stefan problem for multidimensional reaction-diffusion systems* // *SIAM J. Math. Anal.* – 1996. – **27**, No. 5. – P. 1212–1234.
14. *Isakov V. On inverse problems in secondary oil recovery* // *Eur. J. Appl. Math.* – 2008. – **19**. – P. 459–478.
15. *Lorenzi L. An identification problem for a one-phase Stefan problem* // *J. Inverse Ill-Posed Problems.* – 2001. – **9**, No. 6. – P. 1–27.
16. *Vessela S. Quantitative estimates of unique continuation for parabolic equations, determination of unknown time-varying boundaries and optimal stability estimates* // *Inverse Problems.* – 2008. – **24**. – P. 1–81.

ЗАДАЧА СО СВОБОДНОЙ ГРАНИЦЕЙ ДЛЯ ДВУМЕРНОГО ПАРАБОЛИЧЕСКОГО УРАВНЕНИЯ

Установлены условия существования и единственности гладкого решения задачи со свободной границей для двумерного параболического уравнения в криволинейном прямоугольнике, размещение криволинейной части которого определяется функцией, являющейся произведением неизвестной функции времени и заданной функции и пространственной переменной.

FREE BOUNDARY PROBLEM FOR TWO-DIMENSIONAL PARABOLIC EQUATION

The conditions for existence and uniqueness of solution of a free boundary problem for a two-dimensional parabolic equation in the curvilinear rectangle for which the location of the curvilinear part is described by the function being a product of the unknown time-dependent function and the given function of the spatial variable are established.

Львів. нац. ун-т імені Івана Франка, Львів

Одержано
29.12.10