

Електро-магнетна теорія світла і Филі електричні

написав

ВОЛОДИМИР ЛЕВИЦКИЙ.

(Посвячую пам'яті мого бл. п. брата Маріяна).

В С Т У П.

В розвою теоретичної оптики відріжняємо три головні фази: теорію впливу (еманації), теорію фильованя (ундуляції) та теорію електромагнетну. Дві перші повстали майже рівночасно, а сотворили їх два найбільші корифеї фізики XVII. віку, Newton і Huyghens. В критичний розбір обох тих теорій не будемо входити, так як наука про них давно вже висказала свою гадку; пригадуємо лише, що перша з них т. е. теорія впливу, завдяки великому авторитетови женіяльного Newton'a серед сучасних, остоялась еще й в перших десятках нашого столітя, а прихильниками єї були навіть так критичні уми, як Laplace та Poisson. Змаганя Eulera, щоби теорії фильованя вибороти побіду, прогомонїли без слїду і доперва глибокі розслїди Fresnel'a, Young'a, Foucault'a, F. Neumann'a та других рїшили цілу квестію в користь теорії ундуляції. Теорія ся розвинулась дуже успішно, а завдяки теоретичним роботам Hamilton'a над стїжковим заломанєм (конїчна рефракція), яке опїсля дорогою досвїду викрив Lloyd, набралась що раз більшої імовірности.

В теорії фильованя є однак деякі сумніви, що їх досвїд чисто оптичного характеру не був в силі рїшити. Такою сумнівною кве-

стиею була н. пр. kwestія площі поляризації. Як звісно Fresnel приймав, що площа дрогоань є прямова (нормальна) до площі поляризації а що через се густота етеру є змінна; противнож F. Neumann приймав, що обі ті площі є тотожні, що отже густота етеру є стала, а змінна є за те его пруживість в різних напругах. Обі ті гіпотези зовсім добре вияснюють прояви, які виступають в середовищах однородних, проте kwestія, чи гіпотеза Fresnel'a чи Neumann'a є імовірнійша, лишалась поки-що неперішена.

Та в половині нашого століття настала зміна в трактуванню проявів фізичних. Завдяки епоховим роботам R. Mayer'a та Joule'a вдерла наука природі найважнійший закон, точно висказаний Clausius'ом та Helmholtz'ом, закон, під який можна підтягнути усі прояви природи; є се засада заховання енергії. Се епохальне відкрите мусіло навести на здогад, що всі роди енергії, які доси відрізняла наука серед явищ природи, є остаточно формою одної і тої самої енергії. За правдивостию того погляду промовляти почала ся обставина, що одну форму енергії можна перетворити в другу; і дійсно побачено, що існує зв'язь між працею механічною а теплом. Звернено ся тепер до зв'язи між світлом та електричністю, а сі змаганя видали вскорі великі овочі.

Гадка, що між проявами оптичної та електричної натури єствує зв'язь, проявлялась вже по части в умі Gauss'a, Weber'a, Riemann'a а головно L. Lorenz'a та Faraday'a, що викрив навіть скручене площі поляризації під впливом току. Однак першим, що потрапив вивести зв'язь поміж тими обома з виду ріжними групами явищ, був James Clerk Maxwell (1865). Сей, ведений критичним та глибоким умом, дав при помочи математичної аналізи засновок до нової будівлі, що її назвав електромагнетною теорією світла. Права, що їх теоретично випровадив Maxwell, потвердили та стверджують дорогою досвідку його численні наслідники. Роботи ті дали доказ, що світло є проявою електромагнетною.

Чи через се стратила що теорія фільованя? Зовсім ні; наука дістала лиш один доказ більше, що енергія є лиш одна, а проявляти ся може під ріжними а ріжними видами. Сама теорія світла віднесла лиш через се хосен, бо прояснилось у ній много kwestій сумнівних.

Теорія Maxwella глядить причину явищ електричних та магнетних в дрогоанях поперечних; правдивість сього погляду виказав дорогою досвідку померший перед часом фізик з Bonn, Гейнріх Hertz, а його роботи над філіями електричними творять, як каже V. Lang, епоху в сучасній фізиці.

Завданням нашим буде подати висліди електромагнетної теорії світла, а також показати шляхи, на які повела фізику згадана теорія. Заким однак перейдемо до самої електромагнетної теорії світла, мусимо бодай коротко розібрати права піль магнетних, так як на них основуєсь ціла теорія Maxwell'a. Та хоча висліди теорії піль магнетних Maxwell'a згоджують ся вповні з вислідами, до яких дішли Helmholtz, Weber, Neumann та Thomson, однак точка, з якої вийшов Maxwell, є зовсім иньша, як у тамтих вчених. Тому-то в наших розслідах будемо майже виключно узглядняти гіпотези та теорії Maxwell'a, так як ті до зрозуміння теорії світла є необхідно потрібні.



ЧАСТЬ ПЕРША.

Т е о р и я п і л ь м а г н е т н и х .

Значінє діелектриків в теорії Maxwell'a.

1. В давнійших теоріях електричних мале лишень або і жадного не приписувано значіня ізоляторам, або як їх назвав Faraday, діелектрикам. Весь процес, що виступав в прояві електричнім, відбувався в самім провіднику, а сам ізолятор поводився зовсім пасивно. Явище індукції приписувано просто діланю на віддаль (actio in distans). Були правда уми, що ніяк не могли погодитися з гадкою, що можливе є якесь діланє на віддаль. Такими були Poisson та Mosotti, що бодай в часті признали діелектрикам значінє в проявах електричних.¹⁾ Рівнож і Faraday відкидав „actio in distans“, а введене ним понятє піль магнетних (зглядно електричних) та лійї сил, хоч не толкує істоти явищ електричних, то однак бодай кидає сьвітло на діланя, які виступають в тих явищах. Дперва Maxwell виступив з поглядом, що не провідники, але як раз діелектрики є місцем збірним для енергії електричної, що проте їм треба приписати перворядне значінє; се твердженє було основою, на якій Maxwell опер свою теорію. Після Maxwella цілий діелектрик є наповнений матерією легкою, нетяжкою, що поводить ся так як сьвітляний етер; сю течь після Poincaré називати мем течью індукційною (хоча Maxwell називає її просто електричністю). Наколи всі провідники, розміщені в діелектрику однороднім, находять ся в стані нормальнім, то течь індукційна находить ся в рівновазі нормальній; наколиж провідники будуть наелектризовані, но з причини індукції електростатичної маси електричні

¹⁾ Глянь н. пр. Poincaré: Electricité et l'optique т. I. розд. II.

розміщені на них найдуться в рівновазі, то течь індукційна перейде після Maxwell'a в стан, званий рівновагою напруги, або як говорять німецькі фізики, в стан поляризації діелектричної.

Наколи дробина течі індукційної зістане вихилена з положення нормальної рівноваги, то після Maxwell'a заїде ту т. зв. електричне пересунення. Складові того пересунення f , g , h є після Maxwell'a:

$$1) \quad f = -\frac{K}{4\pi} \frac{\partial \psi}{\partial x}, \quad g = -\frac{K}{4\pi} \frac{\partial \psi}{\partial y}, \quad h = -\frac{K}{4\pi} \frac{\partial \psi}{\partial z},$$

де ψ є потенціал електричний в уважаній точці (x, y, z) діелектрика, а K є т. зв. сочинником діелектричним (питома спроможність індукційна (Vermögen).¹⁾ Рівняння ті подає Maxwell a priori, правдивість їх показує деінде.

З рівнянь 1) можна вивести просто величину складових сили, що ділає на елемент $dx dy dz$ течі індукційної, яка знаходиться в стані поляризації. Позаяк, як звісно, похідні потенціалу дають величину повисших складових, то, коли ті складові є ξ , η , ζ :

$$2) \quad \xi = -\frac{4\pi}{K} f, \quad \eta = -\frac{4\pi}{K} g, \quad \zeta = -\frac{4\pi}{K} h,$$

з відки слідує, що складові тої сили є пропорціональні до складових електричного пересунення.

Позаяк зі зміною набою якогось провідника, що знаходиться в діелектрику, змінюєся потенціал ψ , проте змінюються і складові f , g , h пересунення; наколи проте електричність на провідниках знаходиться в руху, то течь індукційна не може оставати в супокою. Maxwell доказує,²⁾ що електричність та течь індукційна поводять

¹⁾ Так як в теорії електромагн. світла стала K має дуже велике значіння, тому подаємо точну її дефініцію після Faraday'a: Стала K діелектрика в огляду на воздух, уважаний за одиницю, є рівна відношенню (Verhältniss) поємности (Capacität) кондензатора, що має в собі сей діелектрик, до поємности другого кондензатора, що має ту саму величину та той сам вид, а є наповнений воздухом. Пор. н. пр. Tumlirz: Elektromagnetische Theorie des Lichtes ст. 15.

²⁾ Maxwell доходить іменно до рівняня: $\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = 0$, яке є характеристичне після правил гідромеханіки для течій нестисних, Глянь н. пр. Thomson u. Tait: Theoretische Physik т. I. ч. I. ст. 141. 3 і ст. 256, 6.

ся як дві течії нестисні, т. є. що скількість течії індукційної, яка в данім моменті вийшла через поверхню, є рівна скількості електричності, яка в тім самім часі там увійшла. Течь індукційна визначається проте великою пруживістю.

Обчислимо тепер енергію потенціальну, яку представляє систем провідників, набитих електричністю та розміщених в діелектрику. Виражене на ту енергію можна одержати, або наколи зведемо енергію на працю, яку виконують маси з причини взаємного відпихання та притягання тих мас електричних, або просто з пруживісти течії індукційної, яку виведено зі стану нормальної рівноваги.

Елемент праці, що є виконана при пересуненню електричності в елементі просторони $dx dy dz$, яке то пересунене має складові δx , δy , δz , є очевидно:

$$- \rho \left[\frac{\partial \psi}{\partial x} \delta x + \frac{\partial \psi}{\partial y} \delta y + \frac{\partial \psi}{\partial z} \delta z \right] dx dy dz,$$

де ρ є густина електричності, а $\rho dx dy dz$ маса елемента $dx dy dz$. Цілковита праця зі знаком противним рівнає ся очевидно зростови енергії потенціальної W ; проте:

$$\delta W = \iiint \rho \left[\frac{\partial \psi}{\partial x} \delta x + \frac{\partial \psi}{\partial y} \delta y + \frac{\partial \psi}{\partial z} \delta z \right] dx dy dz.$$

Звідси при помочи цілого ряду перетворень, які оснований ся на звінім твердженню Gauss'a¹⁾:

$$\iint F \cos(Y, N) dx dz = \iiint \frac{\partial F}{\partial y} dx dy dz,$$

та розширенім твердженню Poisson'a:

$$\sum \frac{\partial}{\partial x} \left(K \frac{\partial \psi}{\partial x} \right) = - 4\pi\rho,$$

дійдемо до вираження:

$$\delta W = \delta \iiint \frac{K}{8\pi} \sum \left(\frac{\partial \psi}{\partial x} \right)^2 dx dy dz,$$

отже:

$$W = \iiint \frac{K}{8\pi} \sum \left(\frac{\partial \psi}{\partial x} \right)^2 dx dy dz. \quad 3)$$

¹⁾ Пор. н. пр. Lang: Einleitung in die theoretische Physik ст. 163.

²⁾ Пор. Maxwell: Lehrbuch der Electricität u. Magnetismus (перев. Weinstein) т. I. стор. 132.

Стала інтегрована є зером, бо енергія потенціальна для стану нормального є зером.

При помочи рівнянь 1) можна послідне вираженє представити в формі :

$$W = \iiint \frac{2\pi}{K} (f^2 + g^2 + h^2) dx dy dz. \quad (3')$$

2. Будова діелектриків однородних мусіла навести Maxwell'a на здогад, що в загалі в укладі електричнім, який є зложений з провідників та діелектриків, існують виключно токи замкнені.

В звичайній теорії електричності відріжняємо іменно токи замкнені і отверті, які устають тоді, коли різниця потенціалів стане рівна силі електромоторичній жерела електричного (н. пр. коли бігуни елементу електричного сполучимо з обома обкладками кондензатора або з двома ізолюваними кондукторами); Maxwell противно приймає лиш токи замкнені. Бо возьмім т. зв. ток отвертий, який повстає тоді, коли бігуни елементу гальванічного сполучимо з двома ізолюваними кондукторами. Кондуктор, що електризує ся додатно, мусить після теорії унітарної прийати більше течі електричної, як тоді, коли був в стані нормальнім, на другім кондукторі, що електризує ся від'ємно, мусить зменшити ся скількість плинну електричного. Позаяк однак в теорії Maxwell'a електричність є течь нестисна, протє єї густота мусить остати стала; не може протє в одній точці наступати згущенє, а в другій розрідженє. Тому-то сей надмір електричності на однім кондукторі випихає з него часть течі індукційної, яка виповняє усю просторонь; ся знова течь потручає дальші дробини течі індукційної, що виповняє діелектрик, а що та течь є нестисна, то на другий кондуктор мусить ввійти така сама скількість течі індукційної, яка з першого уступила. З тої причини одержуєм ток замкнений через діелектрик, а так як дробини течі індукційної пересувають ся подовж ліній сил, як показують рівняня 1), протє можна сказати, що токи отверті замикають ся в теорії Maxwell'a подовж ліній сил.

В теорії Maxwell'a існують протє виключно токи замкнені.

3. Токи замкнені ділить Maxwell на токи двох категорій: токи проводу та токи пересуненя. Токи проводу є то токи замкнені, що перебігають провідник (злучник), токи пересуненя повстають через пересуненє дробин течі індукційної. Наколи маємо до діла з т. зв. током отвертим звичайної теорії, то очевидно ток сей складає ся з току проводу та току пересуненя. Очевидна є також річ,

що в теорії Maxwell'a можуть істнувати також замкнені токи, які є виключно токами пересунена; токи ці мають велике значінє в електромагнетній теорії сьвітла.

Є річ природна, що в теорії Maxwell'a токи проводу мусять підчинятись законам, опертим на досьвідах, себ то законам Ohm'a,¹⁾ Joule'a, Ампре'а та законам індукції. Що до токів пересунена, то

¹⁾ З огляду на се, що законом Ohm'a прийдець нам нераз в дальшій тягу покористуватись, подаємо той закон в виді троха иньшим, як ся звичайно подає. Наколи провідник є лнійний та однородний, а сила електромоторична є чинна лиш поміж його кінцями, дальше наколи опір його є R, натуга току є i, різниця потенціалів є $\psi_1 - \psi_2$, то дістанемо звичайне вираженє на закон Ohm'a: $Ri = \psi_1 - \psi_2$.

Позаяк de facto і в самім провіднику в різних місцях виступає сила електромоторична (з причин термічних, хемічних etc.), тому наколи сума тих сил електромоторичних є ΣE , дістанемо закон Ohm'a:

$$Ri = \psi_1 - \psi_2 + \Sigma E.$$

Але опір $R = \frac{l}{Cdw}$, де l є довжина злучника, dw перекрій, а C т. з. сочинник проводу питомого; прото:

$$\frac{li}{Cdw} = \psi_1 - \psi_2 + \Sigma E.$$

Наколи возььмоо безконечно малий елемент злучника о довготі dx та назначимо різницю потенціалів на його кінцях череа —dφ, а череа Xdx зміну сили електромоторичної кожного иньшого провсходженя в тім елементі, дістанемо:

$\frac{i}{Cdw} = -\frac{\partial\psi}{\partial x} + X$; $\frac{i}{dw} = u$ (скорість перепливу електричності), прото:

$\frac{u}{C} = -\frac{\partial\psi}{\partial x} + X$ і се є закон Ohm'a. Для провідників о трох розмірах є очевидно:

$$\left. \begin{aligned} \frac{u}{C} &= -\frac{\partial\psi}{\partial x} + X \\ \frac{v}{C} &= -\frac{\partial\psi}{\partial y} + Y \\ \frac{w}{C} &= -\frac{\partial\psi}{\partial z} + Z \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{де } u, v, w \text{ є складові скорости,} \\ \text{а } X, Y, Z \text{ складові сили електромоторичної довільного по-} \\ \text{ходженя в елементі об'єму} \\ \text{dxdydz.} \end{array}$$

Очевидно, що:

$$u = \frac{\partial f}{\partial t}, \quad v = \frac{\partial g}{\partial t}, \quad w = \frac{\partial h}{\partial t},$$

де t є час.

Махвелл приймає, що і вони підчиняють ся законови Ампергè'а та законам індукції, за те не мож однак відносити до них законів Joule'a і Ohm'a, вже із за того, що токи ті мусять при своїм повстанню поборювати опір, який є вислідом пруживости течі індукційної, а опір сей є очевидно ивший, чим опір провідника.

Існують ще і дальші різниці між токами проводу а токами пересуненя. Після Махвелл'а має течь індукційна, що виповняє діелектрик, наклін порушати ся під впливом сил електричних, подібно як електричність, що виповняє провідник, так як обі ті течі яко нестисні взаїмно ся випихають. Рух дробин течі індукційної устає дуже скоро з причини противділаючої сили пруживости, якою ся теч в високій мірі визначуєсь, а в другім разі рух не устає, бо — як Махвелл доказує — теч, що находить ся в внутрі проводячого середовища не має зовсім сил пруживости. Звідси походить, що токи пересуненя можуть тревати лиш короткий час, якого треба, щоби рівновагу назад спровадити; токи проводу можуть тревати так довго, як довго з причини ділань внішних істнує на обох кінцях провідника різниця потенціалів (сила електромоторична).

Для токів проводу існують на основі розширеного закону Ohm'a рівняня:

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \psi}{\partial x} &= X - \frac{u}{C} \\ \frac{\partial \psi}{\partial y} &= Y - \frac{v}{C} \\ \frac{\partial \psi}{\partial z} &= Z - \frac{w}{C} \end{aligned} \right\} 4)$$

Для складових сил, які ділають на елемент діелектрика, малисьмо рівняня 2); наколи крім сили електромоторичної о складових $\xi = \frac{\partial \psi}{\partial x}$, $\eta = \frac{\partial \psi}{\partial y}$, $\zeta = \frac{\partial \psi}{\partial z}$, яка дає ся звести до ділань електростатичних, виступлять ще иньші сили електромоторичні, які ділають індукційно на діелектрик, а які назвалисьмо ΣE о складових X, Y, Z , то рівняня 2) приймуть тепер для токів пересуненя вид:

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \psi}{\partial x} &= X - \frac{4\pi}{K} f \\ \frac{\partial \psi}{\partial y} &= Y - \frac{4\pi}{K} g \\ \frac{\partial \psi}{\partial z} &= Z - \frac{4\pi}{K} h \end{aligned} \right\} 5)$$

Бачимо проте, що токи пересуення залежать від великості пересуення (т. є. від f, g, h), а токи проводу від $u = \frac{\partial f}{\partial t}$, $v = \frac{\partial g}{\partial t}$, $w = \frac{\partial h}{\partial t}$ т. є. від скоростей пересуення.

Токи проводу підлягають крім цього ще звісному закону Kirchhoff'a, після якого в точці, де сходять ся більше провідників (лінійних або о трох вимірах) сума натуг всіх токів є зером. Виразом цього закона є рівняне:

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0,^1)$$

бо натуги токів є пропорціональні до скоростей u, v, w .

Закон сей є доказом, що електричність є теч нестисна без огляду на се, чи ся находить в стані статичнім чи ні.

В сей отже спосіб навели ми коротко головні свойства діелектриків після теорії Maxwell'a. Тепер перейдемо до головних прав явищ магнетних, електромагнетних та електромагнетної індукції, або в загалї до прав піль магнетичних, о скілько они остають в генетичній звязи з теорією світла.

Правила піль магнетних (в тіснійшій значінію).

1. Наколи натуга або степень намагнесованя магнета є I , а вї складові в напрямках осей x, y, z є A, B, C ($I = (A^2 + B^2 + C^2)^{\frac{1}{2}}$), то величина потенциялу в якійсь точці P поза магнетом представляє ся взором:

$$\Omega = \int \frac{lA + mB + nC}{r} d\omega - \iiint \frac{\frac{\partial A}{\partial x} + \frac{\partial B}{\partial y} + \frac{\partial C}{\partial z}}{r} dx dy dz \quad 1)$$

де l, m, n є напрямні cosinus'и кутів, що їх творить елемент поверхневий $d\omega$ магнета з вісьми x, y, z .²⁾

¹⁾ Рівняне се можна легко вивести з 4). Наколи рівняня сі зріжничкуємо та додамо, то в огляду на се, що X, Y, Z, C є сталі, та в огляду на рівняне Laplace'a:

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2} = 0$$

дістанемо се рівняне Kirchhoff'a.

²⁾ Гл. н. пр. Poincaré loc. cit., також Maxwell loc. cit. т. II, ст. 13.

2. Складові сили магнетної, яка ділає на одиничний додатний бігун магнетний, що лежить по за магнетом, є очевидно похідними потенціалу зі знаком від'ємним, тому то складові ті є:

$$\alpha = - \frac{\partial \Omega}{\partial x}, \quad \beta = - \frac{\partial \Omega}{\partial y}, \quad \gamma = - \frac{\partial \Omega}{\partial z}. \quad 2)$$

3. Щоби винайти величину сили, що ділає на одиничний бігун магнетний, який знаходиться в внутрі магнета, мусимо зробити в магнеті малу заглибину і там вложити пробний магнет. Тоді магнет розділиться на дві частини, одну частину зовнішню зглядом бігуна Р, до якої відносять ся рівняння (2), та частину, в якій міститься бігун Р (фіг. I.); ділане вислідне сеї частини на бігун Р най буде R. Через се однак змінює ся ділане магнета, а зміна та залежить від форми заглибини. Щоби отже обчислити силу в якійсь точці заглибини, треба знати її вид.

Maxwell бере один лиш случай,¹⁾ що заглибина має вид валця; на случай коли довгість валця в порівнянню з грубостію тогож є дуже велика, дістанемо R=0, на случай що довгість валця є в порівнянню з грубостію тогож дуже мала, дістанемо після Maxwell'a:²⁾

$$R = 4\pi I.$$

I має складові A, B, C, R буде мало проте складові 4πA, 4πB, 4πC, отже в тім случаю цілковите ділане маси магнетної на одиничний бігун магнетний, що ся знаходить в внутрі магнета, має складові:

$$\left. \begin{aligned} a &= - \frac{\partial \Omega}{\partial x} + 4\pi A = \alpha + 4\pi A \\ b &= - \frac{\partial \Omega}{\partial y} + 4\pi B = \beta + 4\pi B \\ c &= - \frac{\partial \Omega}{\partial z} + 4\pi C = \gamma + 4\pi C \end{aligned} \right\} \quad 3)$$

Складові a, b, c, називає Maxwell складовими магнетної індукції в внутрі магнета.

4. Між індукцією магнетною а силою магнетною існує проте різниця; се вже слідно й з того, що так як α, β, γ, є похідними потенціалу, то:

$$\alpha dx + \beta dy + \gamma dz = - d\Omega \text{ (цілковита різницка);}$$

¹⁾ Maxwell loc. cit. II. ст. 28.

²⁾ Maxwell loc. cit. II. ст. 29.

а тим часом для складових магнетної індукції ся звязь не існує зовсім.¹⁾

Деякі тіла, як пр. желізо, коли найдуть ся в поли магнетнім, дістають свойства магнетні з причини індукції магнетної; після Poisson'a складові магнетизму, індукваного в якійсь точці такого тіла, є пропорціональні до складових сили магнетної в тій точці, отже складові ті є:

$$A = k\alpha, \quad B = k\beta, \quad C = k\gamma,$$

де k є натуга бігуна магнетного, який творить довкола себе згадане поле магнетне. Після сказаного складові індукції в указаній точці будуть:

$$\begin{aligned} a &= \alpha + 4\pi A = (1 + 4\pi k) \alpha \\ b &= \beta + 4\pi B = (1 + 4\pi k) \beta \\ c &= \gamma + 4\pi C = (1 + 4\pi k) \gamma, \end{aligned}$$

де — як се з елементарного курсу про магнетизм звісно — $4\pi k$ представляє скількість ліній сили магнетної, що виходять з бігуна магнетного о натузі k .²⁾

Наколи положимо $\mu = 1 + 4\pi k$, дістанемо:

$$\left. \begin{aligned} a &= \mu\alpha \\ b &= \mu\beta \\ c &= \mu\gamma \end{aligned} \right\} \quad 4)$$

μ називає Maxwell магнетною спроможністю індукційною.³⁾

Так як стала діелектрична K була характеристична для діелектриків, так μ характеризує тіла, що ся находять в поли магнетнім. Для тіл парамагнетних є $\mu > 1$, для порожні $\mu = 1$, для тіл діаманетних є $\mu < 1$.

В повисше наведених розслідах принимали ми, що маємо до діла з магнетами сталими, у яких є сила відпорна $=\infty$, та з магнетами індукваними, у яких та сила є $=0$; в дійсности (коли

¹⁾ Для складових індукції магнетної існує звязь:

$$\frac{\partial a}{\partial x} + \frac{\partial b}{\partial y} + \frac{\partial c}{\partial z} = 0.$$

Гл. н. пр. Poincaré ut supra.

²⁾ Neumann називає k сочинником намагнесованя через індукцію.

³⁾ μ називають також сочинником прониканя (Permeabilitätsconstante).

н. пр. взяти сталі) сила та не може бути ані 0, ані ∞ . Далше k і μ також не є сталі, но в загалі:

$$k = \varphi(I) = \varphi \left[(A^2 + B^2 + C^2)^{\frac{1}{2}} \right];$$

а μ є стале лиш для слабих сил, а для сильних меншає після помірок Ewing'a.

Правила піль електромагнетних.

1. Перейдем тепер до прав піль електромагнетних.

Після дослідів Faraday'a та Colladon'a сила, з якою ділає ток на бігун магнетний (чи то природний чи індукований) є прямо пропорціональна до натуги току т. є. скількості електричності, що в одиниці часу перепливає через перекрій злучника.

Коли потенціал провідника, через який переходить ток, назначаемо через Ω , то складові сили, яка ділає на одиничний бігун магнетний, находячий ся в поли електричнім, є:

$$\alpha = - \frac{\partial \Omega}{\partial x}, \quad \beta = - \frac{\partial \Omega}{\partial y}, \quad \gamma = - \frac{\partial \Omega}{\partial z}. \quad 1)$$

В теорії електромагнетизму найбільше значінє мають т. зв. токи колові; як звісно поводять ся они зовсім так само, як магнет о розмірах рівних поверхні, замкненої током коловим, а о дуже малій грубости, т. є. так як т. зв. бляшка магнетна. Потенціал бляшки магнетної є $\Omega = \Phi \varphi$,¹⁾ де Φ є сила бляшки (добуток з степєня намагнесованя бляшки та грубости), а φ є кут, під яким з уважаної точки видно бляшку; добуток Ω треба брати додатно або від'ємно після того, чи уважана поверхня бляшки є додатна, чи від'ємна. З причини сеї рівноважности току колового та бляшки є електромагнетний потенціал току колового:

$$\Omega = \varphi i, \quad 2)$$

де i є натуга току, мірена в таких одиницях, що чинник пропорціональности є 1; ту одиницю називаємо електромагнетною одиницею натуги. Знак φi залежить від напрямку току; додатна сторона току колового є та, яка находить ся по лівій руці пливача, що пливе в тоці та споглядає в внутр тока колового.

¹⁾ Гл. Poincaré loc. cit. т. I.

2. Так як:

$$\alpha dx + \beta dy + \gamma dz = d\Omega,$$

де в α, β, γ знак уже узгляднений, проте зміна потенціалу тока при переході з одної точки до другої по довільній дорозі буде:

$$\int (\alpha dx + \beta dy + \gamma dz),$$

де інтеграл відносить ся до цілої відбутої дороги. На основі рівняння 2) та зміна буде:

$$\int (\alpha dx + \beta dy + \gamma dz) = \pm 4\pi i.^1)$$

Інтеграл відносить ся до дороги, яку відбуде бігун під впливом току.

Наколи маємо до діла з кількома токами, то праця електромагнетна в тоді:

$$\int (\alpha dx + \beta dy + \gamma dz) = 4\pi \Sigma \pm i. \quad 3)$$

Наколи складові скорості електричності є u, v, w , перекрій злучника є $d\omega$, напрямні $\cos \text{inus}'u$ пряму до того елемента є l, m, n , то дістанемо на скількість електричності, що перепливає через поверхню S :

$$\Sigma i = \Sigma (lu + mv + nw) d\omega = \int_S (lu + mv + nw) d\omega.$$

Наколи порівнаємо се рівнянє з рівнянєм 3), дістанемо:

$$\int_C (\alpha dx + \beta dy + \gamma dz) = 4\pi \int_S (lu + mv + nw) d\omega,$$

де перший інтеграл відносить ся до кривиці, по якій порушає ся бігун, другий до поверхні, через яку ток переходить.

Перший інтеграл перетворює Maxwell в інтеграл поверхневий — в що бліше годї тут входить — так що в кінци дістанемо:

$$\int_S \left[l \left(\frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} \right) + m \left(\frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} \right) + n \left(\frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} \right) \right] d\omega \equiv 4\pi \int_S (lu + mv + nw) d\omega;$$

¹⁾ Гл. Maxwell loc. cit. II. 344. Сей інтеграл — як в теорії потенціалу слїдно — дає міру роботи, яку зроблять сили електромагнетні при пересуненю бігуна одиничного.

оба інтеграли є ідентичні, тому:

$$\left. \begin{aligned} u &= \frac{1}{4\pi} \left(\frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} \right) \\ v &= \frac{1}{4\pi} \left(\frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} \right) \\ w &= \frac{1}{4\pi} \left(\frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} \right) \end{aligned} \right\} 4)$$

Рівняня ті дають нам зв'язь межи скоростями (u v w) електричності а складовими (α β γ) сили електромагнетної. Відносять ся они так до токів проводу, як і до токів пересування, так як ті послідні підлягають також законови Ампера'a.

Права явищ електродинамічних.

1. Подібно як ток коловий і магнет заховують ся два токи колові; права ділання двох токів колових на себе є загально звісні.— Наколи маємо систем токів сталих, що ділають на рухомий ток коловий о натузі i , то електродинамічний потенціал того току буде:

$$T = i \int (\alpha l + \beta m + \gamma n) d\omega, \quad 1)$$

де інтеграл відносить ся до цілої поверхні, яка є замкнена током коловим; α , β , γ , l , m , n мають аналогічне значіне як в попереднім уступі. Наколи T представимо в виді аналогічним як рівняне 3) попередного уступу, то дістанемо в загалї:

$$T = i \int (F dx + G dy + H dz),$$

де F , G , H не є поки що блище означені; а наколи сей інтеграл замінімо на поверхневий, дістанемо в кінци (як попередно):

$$T = i \int \left[l \left(\frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} \right) + m \left(\frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial x} \right) + n \left(\frac{\partial G}{\partial x} - \frac{\partial F}{\partial y} \right) \right] d\omega.$$

Наколи се порівнаємо з 1) дістанемо на складові α , β , γ сили, з якою ділає систем сталих токів на одиницю тока:

$$\left. \begin{aligned} \alpha &= \frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} \\ \beta &= \frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial x} \\ \gamma &= \frac{\partial G}{\partial x} - \frac{\partial F}{\partial y} \end{aligned} \right\} 2)$$

¹⁾ Гл. Poincaré loc. cit. т. I.

Maxwell називає величини F, G, H складовими електромагнетного момента або складовими потенціалу векторного після теорії кватерніонів і векторів, яких уживає в своїх розслідах.

Наколи різниткувати меж рівняня 2) що до x, y, z і додамо ті рівняня дістанемо:

$$\frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \gamma}{\partial z} = 0.$$

Аналогічне рівняне існує для складових a, b, c індукції магнетної (ut supra), але не існує для складових сили магнетної.

Наколи проте хочемо рівняня 2) віднести до явищ магнетних, то треба в них місто складових сили ввести складові індукції магнетної і дістанемо:

$$\left. \begin{aligned} a &= \frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} \\ b &= \frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial x} \\ c &= \frac{\partial G}{\partial x} - \frac{\partial F}{\partial y} \end{aligned} \right\} 3)$$

2. Обчислім складові F, G, H момента електромагнетного. Очевидна є річ, що рівняня 2) до визначеня F, G, H не вистануть, бо найзагальнійшим розв'язанем тих рівнянь є функції $F + \frac{\partial \chi}{\partial x}$, $G + \frac{\partial \chi}{\partial y}$, $H + \frac{\partial \chi}{\partial z}$, де χ є яканебудь функція змінних x, y, z . Тому то Maxwell бере ще додаткову умову:

$$I = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} + \frac{\partial H}{\partial z} \equiv 0. \quad 4)$$

та на основі рівнянь 4) попередного уступу доходить до рівняня:

$$4\pi u = \frac{\partial I}{\partial x} - \Delta F, \quad \text{де:}$$

$$\Delta F = \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 G}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 H}{\partial z^2},$$

а що: $\frac{\partial I}{\partial x} = 0$, то:

$$\Delta F + 4\pi u = 0.$$

Є се рівняне такого типу, як рівняне Poisson'a, тому-то його найзагальнійший інтеграл буде функція, що має вид потенціалу; отже:

$$F = \iiint \frac{u}{r} \, dx dy dz,$$

де u є складова скорости тока в напрямі осі x в точці тяжести елементу $dx dy dz$, а r є відступ тогож елементу від уважаної точки (xyz) просторони.

Аналогічно

$$G = \iiint \frac{v}{r} \, dx dy dz, \quad H = \iiint \frac{w}{r} \, dx dy dz.$$

Як легко ся пересвідчити, інтеграли ті сповняють рівняня 2) та 3); інтегрованє відносить ся до всіх елементів просторони.

Наколи маємо до діла з середовищем магнетним, в яким ток дізнає пересуненя, то рівняня 3) сповнять ся, як легко мож побачити, для слідуючих вартостей на F, G, H :

$$\left. \begin{aligned} F &= \mu \iiint \frac{u}{r} \, dx dy dz \\ G &= \mu \iiint \frac{v}{r} \, dx dy dz \\ H &= \mu \iiint \frac{w}{r} \, dx dy dz \end{aligned} \right\} 5)$$

де μ має значіне вже згадане.

3. Подамо єще вираженє на величину електродинамічних потенціалів. На електродинамічний потенціал малисьмо слідуюче вираженє:

$$T = i \int (F dx + G dy + H dz).$$

Вираженє се перетворює Maxwell в спосіб, якого тут не подаємо блище, на вираженє:

$$T = \iiint (Fu + Gv + Hw) dx dy dz.$$

Перейдім до вираженя на т. зв. самопотенціал тока. Можемо собі уявити, що ток коловий складаєсь з безконечного множества токів колових о безконечно малих перекроях. Кождий з тих токів має електродинамічний потенціал з огляду на иньші елементарні токи; сума тих елементарних потенціалів творить т. зв. самопотенціал тока. — Наколи возьмемо два елементи тока коло-

вого $dx dy dz$ і $dx' dy' dz'$ о скоростях (uvw) і $(u'v'w')$, то як Maxwell доказує, самопотенціал тока буде:

$$T = \frac{1}{2} \iiint (Fu + Gv + Hw) dx dy dz.$$

Наколи возьмемо рівнянь 4) попереднього, а 2) і 3) теперішнього уступу, дійдемо в кінці до слідуєчих виражень на самопотенціал:

а) наколи систем токів находить ся в середовищі немагнетнім, то самопотенціал є:

$$T = \frac{1}{8\pi} \mu \iiint (\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2) dx dy dz. \quad 6)$$

б) наколи же систем токів находить ся в середовищі магнетнім, то самопотенціал є:

$$T = \frac{1}{8\pi} \iiint (a\alpha + \beta b + \gamma c) dx dy dz. \quad 7)$$

Наколи возьмемо два токи колові лінійні (отжеж не о трох вимірах) о натугах i_1 і i_2 , то електродинамічний потенціал того систему токів буде¹⁾ лінійна однородна функция другого ряду величин i_1 і i_2 , отже після Maxwell'a має вид:

$$T = \frac{1}{2} (Li_1^2 + 2Mi_1i_2 + Ni_2^2), \quad 2)$$

де L, M, N залежні є від виду та взаімного положеня обох токів.

Можна доказати, що L є самопотенціалом першого тока на случай, що другого нема, N самопотенціалом другого тока, коли першого нема, а M потенціалом одного тока на другий.

4. Веї ті взори вивели ми в założеню, що натуга тока є стала. Однак при руху токів колових, або токів колових та магнетів, виступають еще додаткові токи, що їх відкрив Faraday, а які називаємо токами індукованими; токи ті повстають хвилево в провідниках, а їх натуга додає ся до натуг поодиноких токів. Повставане тих токів відносимо до електромоторичних сил індукції.

З дослідів над індукцією виходить, що коли натуги i_1 і i_2 двох нерухомих токів колових C_1 і C_2 збільшать ся в елементі часу dt о величини di_1 і di_2 , то сила електромоторична індукції, що повстане в C_1 , має вартість:

$$A \frac{di_1}{dt_1} + B \frac{di_2}{dt_2},$$

¹⁾ Maxwell loc. cit. II. 271 і 274.

²⁾ Гл. н. пр. Lang: Einleitung in die theoretische Physik стр. 422.

а сила електромоторична індукції, що повстала в C_2 , має вартість:

$$B \frac{di_1}{dt} + C \frac{di_2}{dt}.$$

Звичайна теорія електричності, що її розвинули Helmholtz та Thomson, обчисляє сочинники A, B, C на основі засади заховання енергії¹⁾ та доходить до звязи:

$$A = -L, \quad B = -M, \quad C = -N,$$

де L, M, N мають значіне, як в горі.

Maxwell же виводить права індукції просто з рівнянь Lagrange'a, так що сї рівняня відносять до руху дробин нетяжкої течі індукційної. В тій цілі ставить Maxwell дві гіпотези:

а) Сорядні дробин неважкої течі залежать від сорядних матеріяльних дробин тіла, які беруть участь в проявах електричних, а разом від сорядних гіпотетичної течі, яка зве ся електричністю; но права сеї зависимости не знаємо.

б) Електродинамічний потенціал систему токів представляє разом енергію кінетичну течі індукційної.

На сих гіпотезах доходить Maxwell при помочи рівнянь Lagrange'a з одної сторони до вгорів Helmholtz'a, а з другої до слїдуючих вислїдів.

5. Праця сил електродинамічних, яка є потрібна до пересуненя тока колового рухомого рівнає ся змінї функції:

$$\frac{1}{2} (Li_1^2 + 2Mi_1i_2 + Ni_2^2)$$

т. е. змінї потенціалу електродинамічного T (рівняне 1), або рівнає ся:

$$i_1 \delta \int (la + mb + nc) dw,$$

де a, b, c, l, m, n мають значіне, ut supra. — Наколи $Xdx dy dz, Ydx dy dz, Zdx dy dz$ є складові сили електродинамічної, що ділає на елемент $dx dy dz$, а походить з діланя тока C_1 на ток C_2 , а елемент тока C_2 пересунув ся під впливом тої сили о $\delta x, \delta y, \delta z$, то елементарна праця, яка зістала виконана при тім пересуненю, вносить:

$$(X\delta x + Y\delta y + Z\delta z) dx dy dz.$$

Цїла проте праця сил електродинамічних, що ділають на C_2 , через яку ток коловий пересуне ся або змінить вид, буде:

$$\int \int \int (X\delta x + Y\delta y + Z\delta z) dx dy dz.$$

¹⁾ Гл. н. пр. Poincaré loc. cit. том I.

Наколи порівнаємо се виражене з попереднім вираженем на працю, дійдемо по перетворенях до загальних рівнянь на складові сили електродинамічної:¹⁾

$$\left. \begin{aligned} X &= cv - bw \\ Y &= aw - cu \\ Z &= bu - av \end{aligned} \right\} 8)$$

Рівняня 8) остають і тоді, коли маємо якунебудь скількість токів; але тоді величини a, b, c є складовими вислідної індукції магнетної всіх токів.

6. На основі взорів Helmholtz'a, що сила електромоторична індукції, яка вивязуєсь в току C_1 при діланю на ток коловий C_2 , є:

$$E = - \frac{d}{dt} (Li_1 + Mi_2),$$

наколи означимо складові тої електромоторичної сили індукції через P, Q, R , дійдемо при помочи перетворень до взорів:²⁾

$$\left. \begin{aligned} P &= c \frac{dy}{dt} - b \frac{dz}{dt} - \frac{dF}{dt} - \frac{\partial \psi}{\partial x} \\ Q &= a \frac{dz}{dt} - c \frac{dx}{dt} - \frac{dG}{dt} - \frac{\partial \psi}{\partial y} \\ R &= b \frac{dx}{dt} - a \frac{dy}{dt} - \frac{dH}{dt} - \frac{\partial \psi}{\partial z} \end{aligned} \right\} 9)$$

де ψ є якебудь однородна функція аргументів x, y, z .

Рівняня 9) остають також і для якогонебудь числа токів.

Що до сеї функції ψ , котра може бути якебудь, то Maxwell привимає, що функція та представляє електростатичний потенціал, який походить від якихсь мас, що існують в поли. — Таке заложене все можна зробити. Бо величини F, G, H визначили ми лиш під тою умовою, що они сповняють рівняне різничкове:

$$I = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} + \frac{\partial H}{\partial z} \equiv 0.$$

Наколи однак сю умову відкинемо, то після того, що ми в горі сказали, дістанемо на F, G, H слідуючі загальні вираженя:

$$\begin{aligned} F &= \iiint \frac{u}{r} dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial x} \\ G &= \iiint \frac{v}{r} dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial y} \\ H &= \iiint \frac{w}{r} dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial z} \end{aligned}$$

де χ є якебудь функція сорадних.

¹⁾ Maxwell loc. cit. II. 297.

²⁾ Пор. н. пр. Poincaré loc. cit. т. I.; також Lang loc. cit. ст. 462.

Найзагальніші проте рівняння на вираження складових P, Q, R будуть:

$$\left. \begin{aligned} P &= c \frac{dy}{dt} - b \frac{dz}{dt} - \iiint \frac{du}{dt} \frac{1}{r} dx dy dz - \frac{d}{dt} \frac{\partial \chi}{\partial x} - \frac{\partial \psi}{\partial x} \\ Q &= a \frac{dz}{dt} - c \frac{dx}{dt} - \iiint \frac{dv}{dt} \frac{1}{r} dx dy dz - \frac{d}{dt} \frac{\partial \chi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial y} \\ R &= b \frac{dx}{dt} - a \frac{dy}{dt} - \iiint \frac{dw}{dt} \frac{1}{r} dx dy dz - \frac{d}{dt} \frac{\partial \chi}{\partial z} - \frac{\partial \psi}{\partial z} \end{aligned} \right\} 10)$$

Всегда можна проте через відповідний вибір сеї функції χ зробити се, що функція ψ , яка входить в ті рівняння, отже і в рівняння 9) представляє електростатичний потенціал.

Зреасумуймо еще раз всі висліди, якісьмо розібрали в усіх попередних розділах.

Загальні рівняння поля магнетного.

1. Рівняння поля магнетного.

Дісталисььмо рівняня:

$$\left. \begin{aligned} a &= \mu \alpha \\ b &= \mu \beta \\ c &= \mu \gamma \end{aligned} \right\} \text{I)}$$

де α, β, γ є складові сили магнетної в точці середовища магнетного, а, b, c є складові магнетної індукції в тій точці.

Наколи u, v, w є складові скорости електричности, то:

$$\left. \begin{aligned} 4\pi u &= \frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} \\ 4\pi v &= \frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} \\ 4\pi w &= \frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} \end{aligned} \right\} \text{II)}$$

Дальше мали ми для складових магнетного момента рівняня:

$$\left. \begin{aligned} a &= \frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} \\ b &= \frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial x} \\ c &= \frac{\partial G}{\partial x} - \frac{\partial F}{\partial y} \end{aligned} \right\} \text{III)}$$

та :

$$\left. \begin{aligned} F &= \mu \int \int \int \frac{u}{r} \, dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial x} \\ -G &= \mu \int \int \int \frac{v}{r} \, dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial y} \\ H &= \mu \int \int \int \frac{w}{r} \, dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial z} \end{aligned} \right\} \text{IV)}$$

Складові сили електромоторичної, що походить від електромагнетної індукції та мас електричних, що ся знаходять в стані статичнім, були :

$$\left. \begin{aligned} P &= c \frac{dy}{dt} - b \frac{dz}{dt} - \frac{dF}{dt} - \frac{\partial \phi}{\partial x} \\ Q &= a \frac{dz}{dt} - c \frac{dx}{dt} - \frac{dG}{dt} - \frac{\partial \phi}{\partial y} \\ R &= b \frac{dx}{dt} - a \frac{dy}{dt} - \frac{dH}{dt} - \frac{\partial \phi}{\partial z} \end{aligned} \right\} \text{V)}$$

2. Рівняння токів проводу.

В рівняннях II) є u, v, w складові скорости електричності без огляду на рід руху: провід або пересунене. Наколи йде о токи проводу, то складові (u, v, w) мусять крім сего сповняти рівнянє Ohm'a т. в.

$$\frac{u}{C} = - \frac{\partial \phi}{\partial x} + X \quad \text{і т. д.},$$

де C є електрична спроможність проводу середовища, а X складова всіх сил електромоторичних на одиницю довготи. — Наколи приймем, що ті електромоторичні сили є тільки силами індукції, що їх викликала зміна натуги або пересуненє токів, або магнетних і електричних мас, то права сторона того рівнянє рівнає ся P .

Складові скорости електричності в тоці проводу є проте :

$$\left. \begin{aligned} u &= CP' \\ v &= CQ \\ w &= CR \end{aligned} \right\} \text{VI)}$$

3. Рівняння токів пересуненє.

Токи сї — як знаємо — не підчиняють ся праву Ohm'a, за те підчиняють ся законам електродинамічним та електромагнетним Амперè'a сповняють проте рівнянє III). Однак крім тих рівнянє існують для токів пересуненє ще три рівнянє характеристичні.

Величина складової електричного пересунення ϵ після наших попередніх розслідувань:

$$f = - \frac{K}{4\pi} \left(\frac{\partial \psi}{\partial x} - X \right),$$

де X має то само значіння, що при токах проводу. Наколи отже приймем, що сили електромоторичні походять виключно з різниці електростатичного потенціалу, як також з індукції магнетів та токів, які знаходяться в полі, то:

$$\frac{\partial \psi}{\partial x} - X = - P,$$

а тоді:

$$\left. \begin{aligned} f &= \frac{K}{4\pi} P, \\ g &= \frac{K}{4\pi} Q, \\ h &= \frac{K}{4\pi} R \end{aligned} \right\} \text{VII)}$$

А так як похідні f, g, h зглядом часу ϵ складові скорости, проте через зрізничковане послідних рівнянь зглядом часу дістанемо на складові скорости електричного пересунення рівняня:

$$\left. \begin{aligned} u &= \frac{K}{4\pi} \frac{dP}{dt} \\ v &= \frac{K}{4\pi} \frac{dQ}{dt} \\ w &= \frac{K}{4\pi} \frac{dR}{dt} \end{aligned} \right\} \text{VIII)}$$

4. Рівняня для токів в середовищі лиш в частині діелектричній.

Рівняня VI) відносять ся до середовищ, що добре проводять, н. пр. металі, рівняня VIII) до повних ізоляторів. — Наколи тіла не ϵ вповні ізольовані, то Maxwell¹⁾ приймає для них рівняня:

$$\left. \begin{aligned} u &= CP + \frac{K}{4\pi} \frac{dP}{dt} \\ v &= CQ + \frac{K}{4\pi} \frac{dQ}{dt} \\ w &= CR + \frac{K}{4\pi} \frac{dR}{dt} \end{aligned} \right\} \text{IX)}$$

¹⁾ Maxwell loc. cit. II. ст. 306.

після яких u, v, w складають ся з суми складових току проводу і пересуненя.

Но ся гіпотеза Maxwell'a представляє на погляд Poincaré'ого¹⁾ деякі слабкі сторони. Так як середовище має свойства посередні між провідниками а ізоляторами, то на погляд Poincaré'ого сила електромоторична, що викликає ток, мусить побороти опір двоякого рода, один анальоґічний до опору металів ($-\frac{1}{C}$, бо C є спроможність проводу), другий опір ізоляторів. Звідси мусілоб слідувати, що як раз против рівнянь Maxwell'a натуга тока,¹⁾ а звідси і величини u, v, w повинні були менші, як в провіднику або в повнім ізоляторі. Тому-то більше рациональною є гіпотеза, що єї поставив Potier. Приймає він, що сила електромоторична в якійсь точці згаданого середовища рівнає ся сумі тої сили, що єї викликає ток проводу, і тої, що єї викликає пересуненє. Після Potier'a дістанемо проте на вираженє складових сили електромоторичної в півізоляторах рівняня:

$$\left. \begin{aligned} P &= \frac{u}{C} + \frac{4\pi}{K} f, \\ Q &= \frac{v}{C} + \frac{4\pi}{K} g, \\ R &= \frac{w}{C} - \frac{4\pi}{K} h, \end{aligned} \right\} \quad \text{X)}$$

Рівняня IX) та X) зводять ся до рівнянь токів проводу, наколи $K = 0$, зглядно $K = \infty$. Провідник має проте після Maxwell'a спроможність індукційну zero, після Potier'a безконечно велику.

В сей спосіб подав я коротко закони явищ електричних та магнетних, так як они сліднують з заложеня Maxwell'a, і то подав я такі лишень права, які будуть необходимо потрібні, щоб зрозуміти магнетну теорию сьвітла. — Права ті можна в головній мірі найти в звичайних теориях явищ електричних. І инакше не може бути, бо в виводі прав якихсь явищ що найбільше відмінна може бути метода, но нїяк вислїди, наколи ті права мають згоджуватись з дійсностю.

¹⁾ Poincaré loc. cit. том I.